

SIMRAD®

GO XSE

Gebruikershandleiding

NEDERLANDS



Afstandverklaring

Omdat Navico continu werkt aan het verbeteren van zijn producten, behouden wij ons het recht voor om op elk gewenst moment wijzigingen in het product aan te brengen, die mogelijk niet in deze versie van de handleiding worden beschreven. Neem contact op met uw dealer als u hulp of meer informatie nodig hebt.

Alleen de eigenaar is verantwoordelijk voor het installeren en gebruiken van de uitrusting op een manier die geen ongevallen, persoonlijk letsel of schade aan eigendommen veroorzaakt. Alleen de gebruiker van dit product is verantwoordelijk voor het in acht nemen van veilige vaarpraktijken.

NAVICO HOLDING AS EN ZIJN DOCHTERMAATSCHAPPIJEN, FILIALEN EN GELIEERDE BEDRIJVEN WIJZEN ELKE AANSPRAKELIJKHEID VAN DE HAND VOOR ELK GEBRUIK VAN DIT PRODUCT OP EEN WIJZE DIE ONGEVALLEN OF SCHADE KAN VEROOZAKEN OF EEN OVERTREDING VAN DE WET INHOUDT.

Officiële taal: deze verklaring, eventuele instructieboeken, gebruikershandleidingen en andere informatie met betrekking tot het product (Documentatie) kan worden vertaald in, of is vertaald uit een andere taal (Vertaling). In geval van een conflict tussen een Vertaling van de Documentatie en de Engelstalige versie van de Documentatie is de Engelstalige versie van de Documentatie de officiële versie.

Deze handleiding beschrijft het product ten tijde van het ter perse gaan. Navico Holding AS en zijn dochtermaatschappijen, filialen en gelieerde bedrijven behouden zich het recht voor wijzigingen in de specificaties aan te brengen zonder mededeling vooraf.

Handelsmerken

Simrad® wordt gebruikt onder licentie van Kongsberg.

Navionics® is een gedeponeerd handelsmerk van Navionics, Inc.

NMEA® en NMEA 2000® zijn gedeponeerde handelsmerken van de National Marine Electronics Association.

SiriusXM® is een gedeponeerd handelsmerk van SiriusXM Radio, Inc.

Fishing Hot Spots® is een gedeponeerd handelsmerk van Fishing Hot Spots, Inc. Copyright© 2012 Fishing Hot Spots.

FUSION-Link™ Marine Entertainment Standard™ is een gedeponeerd handelsmerk van FUSION Electronics Ltd.

C-MAP® is een gedeponeerd handelsmerk van C-MAP.

SD™ en microSD™ zijn handelsmerken of gedeponeerde handelsmerken van SD-3C, LLC in de Verenigde Staten en/of andere landen.

Aanvullende kaartgegevens: Copyright© 2012 NSI, Inc.: Copyright© 2012 Richardson's Maptech.

Bluetooth® is een gedeponeerd handelsmerk van Bluetooth SIG, Inc.

Productreferenties Navico

Deze handleiding kan betrekking hebben op de volgende producten van Navico:

- Broadband Sounder™ (Broadband Sounder)
- DownScan Imaging™ (DownScan)
- DownScan Overlay™ (Overlay)
- ForwardScan™ (ForwardScan)
- GoFree™ (GoFree)
- INSIGHT GENESIS® (Insight Genesis)
- StructureMap™ (StructureMap)
- StructureScan® (StructureScan)
- StructureScan® HD (StructureScan HD)

Copyright

Copyright © 2017 Navico Holding AS.

Garantie

De garantiekaart is als afzonderlijk document meegeleverd.

In geval van vragen bezoekt u de website van uw merk display of systeem: www.simrad-yachting.com.

Complianceverklaringen

Deze apparatuur voldoet aan:

- CE volgens richtlijn 2014/53/EU
- De eisen voor niveau 2-apparatuur van de Radiocommunicatienorm 2008 (elektromagnetische compatibiliteit)

- Deel 15 van de FCC-regels. Gebruik is onderworpen aan de volgende voorwaarden: (1) dit toestel mag geen schadelijke interferentie veroorzaken, en (2) dit toestel moet alle ontvangen interferentie accepteren, ook als dat ten koste gaat van de werking van het toestel.

De relevante conformiteitsverklaring is beschikbaar in de relevante productsectie op de volgende website: www.simrad-yachting.com.

Internetgebruik

Sommige functies van dit product hebben een internetverbinding nodig om gegevens te kunnen uploaden en downloaden. Bij gebruik van een internetverbinding via een mobiele telefoon of een verbinding die per MB wordt betaald dient u er rekening mee te houden dat het dataverbruik hoog kan zijn. Uw internetprovider kan kosten in rekening brengen voor de hoeveelheid gegevens die u overbrengt. Neem bij twijfel contract op met uw internetprovider voor de geldende tarieven en beperkingen.

Over deze handleiding

Deze handleiding is een referentiehandleiding voor de bediening van GO XSE-systemen. Er wordt vanuit gegaan dat alle apparatuur is geïnstalleerd en geconfigureerd en dat het systeem gereed is voor gebruik.

De handleiding gaat ervan uit dat de gebruiker fundamentele kennis heeft van navigatie, nautische terminologie en praktijk.

Belangrijke tekst die speciale aandacht van de lezer behoeft, wordt als volgt aangegeven:

→ **Notitie:** Wordt gebruikt om de aandacht van de lezer op een opmerking of belangrijke informatie te richten.

⚠ Waarschuwing: Wordt gebruikt als het noodzakelijk is personen te waarschuwen voorzichtig te werk te gaan om letsel en/of schade aan personen/apparatuur te voorkomen.

Handleidingversie

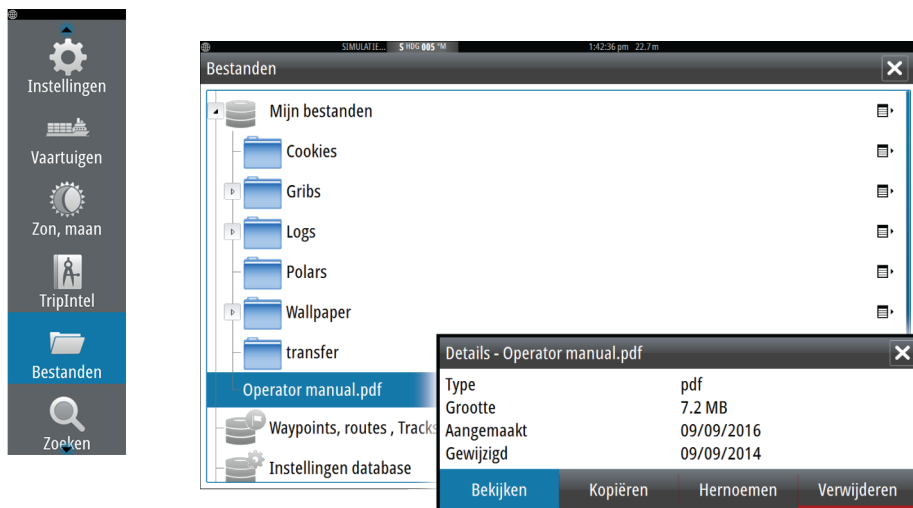
Deze handleiding is geschreven voor softwareversie 3.0. De handleiding wordt telkens bij het verschijnen van een nieuwe

softwareversie bijgewerkt. De meest recente versie van de handleiding kan gedownload worden van www.simrad-yachting.com.

De handleiding op het scherm weergeven

Met de PDF-viewer in de unit kunt u de handleidingen en andere PDF-bestanden op het scherm lezen. U kunt handleidingen downloaden van www.simrad-yachting.com.

De handleidingen kunnen gelezen worden vanaf een kaart die in de kaartlezer is geplaatst of u kunt ze kopiëren naar het interne geheugen van de unit.



Gebruik de menu-opties en de knoppen op het scherm voor navigatie door het PDF-bestand, zoals hieronder staat beschreven:

- Zoeken, Ga naar pagina, Pagina omhoog en omlaag
Selecteer de relevante paneelknop.
- Door pagina's bladeren
Sleep uw vinger in de gewenste richting op het scherm.
- Pannen op de pagina
Sleep uw vinger in de gewenste richting op het scherm.
- In-/uitzoomen
Selecteer de relevante paneelknop.
Aanraakbediening: maak knijp- of spreidbewegingen.
- De PDF viewer afsluiten

Selecteer de **X** in de rechterbovenhoek van het paneel.

De softwareversie

De huidige softwareversie op deze unit is te vinden in het dialoogvenster Info. Het dialoogvenster Info is beschikbaar in Systeeminstellingen.

Voor informatie over het upgraden van de software raadpleegt u "*Software-upgrades*" op pagina 201.

Inhoud

15 Inleiding

- 15 De Home pagina
- 16 Applicatiepagina's
- 18 Integratie van apparaten van derden
- 20 Functies ontgrendelen
- 21 Externe bedieningsunits

22 Bediening, basis

- 22 Dialoogvenster Systeem regelingen
- 22 De unit in- en uitschakelen
- 23 Displayverlichting
- 23 Draadloos
- 24 Het touchscreen vergrendelen
- 24 Instrumentenbalk
- 24 Menu's en dialoogvensters gebruiken
- 25 Pagina's en panelen selecteren
- 25 Het favorietenpaneel als pop-up weergeven op een pagina
- 25 Een Man Overboord-waypoint aanmaken
- 26 Schermafdruck

27 Het systeem aanpassen

- 27 Wallpaper van de Home pagina aanpassen
- 27 Paneelformaat aanpassen
- 28 De lange druk configureren
- 28 Wachtwoordbeveiliging
- 29 Nieuwe favoriete pagina's toevoegen
- 30 Favoriete pagina's bewerken
- 30 Weergave van de instrumentenbalk instellen

34 Kaarten

- 34 Het kaartpaneel
- 35 Kaartgegevens
- 35 Twee kaarttypen tonen
- 36 Vaartuigsymbool
- 36 Kaartschaal
- 36 De kaart verschuiven
- 36 Het vaartuig op het kaart paneel positioneren
- 37 Informatie over kaartitems weergeven

38	De cursor gebruiken op het kaartpaneel
39	Afstand meten
39	Waypoints opslaan
40	Routes maken
40	Panelen voor het zoeken van objecten op de kaart
41	3D-kaarten
42	Kaart-overlay
42	Insight- en C-MAP-kaarten
47	Navionics-kaarten
53	Kaartinstellingen

56 Waypoints, routes en tracks

56	Waypoints
58	Routes
62	Tracks
64	Dialoogvensters Waypoints, routes, en Tracks

65 Navigeren

65	Navigatiepanelen
67	Navigeren naar cursorpositie
67	Een route navigeren
67	Navigeren met de stuurautomaat
68	Navigatie-instellingen

70 TripIntel

70	Huidige tripstatistieken
71	Trip automatisch opnemen
71	Opname van trip starten en stoppen
72	Langetermijnstatistieken
72	Ring met geschat brandstofbereik
73	Brandstofmeter
73	Getij-meter
74	Tripopnamen weergeven

76 Stuurautomaat

76	Veilige bediening met de stuurautomaat
76	De stuurautomaat activeren
76	Overschakelen van automodus naar handmatig sturen
77	Indicatie stuurautomaat op de pagina's
79	Het stuurautomaatpaneel

79	Stuurautomaatmodi
80	Standby-modus
80	NFU-besturing (Non-Follow-Up)
80	FU-besturing (Follow-Up)
81	Automatische modus (Koers vasthouden)
82	De modus Geen drift
83	De modus NAV
85	WIND-modus
86	Sturen met wendpatroon
89	De stuurautomaat gebruiken in een EVC-systeem
90	Stuurautomaat instellen

95 Radar

95	Het radarpaneel
96	Dubbele radar
97	Radar-overlay
97	Operationele modi radar
98	Radarbereik
99	Gebruik van de cursor op een radar paneel
99	Waypoints opslaan
100	Radarsectoren leeglaten
101	Het radarbeeld aanpassen
104	Geavanceerde radaropties
106	Opties radar weergave
112	EBL/VRM-markering
113	Een bewakingszone rond uw vaartuig instellen
114	MARPA doelen
116	Radargegevens opnemen
117	Radarinstellingen

119 Echosounder

119	Het Echosounder-beeld
120	Het beeld zoomen
120	Gebruik van de cursor op het beeld
121	Waypoints opslaan
122	Historie weergeven
122	Het beeld instellen
124	Geavanceerde opties
125	Opname van loggegevens starten
127	Opname van loggegevens stoppen

- 127 De vastgelegde echogegevens weergeven
- 128 Opties echosounderweergave
- 130 Echosounder-instellingen

132 StructureScan

- 132 Het StructureScan beeld
- 133 Het StructureScan-beeld zoomen
- 133 Gebruik van de cursor op het paneel StructureScan
- 135 Waypoints opslaan
- 135 StructureScan-historie weergeven
- 136 Het StructureScan-beeld instellen
- 137 Geavanceerde instellingen StructureScan

139 StructureMap

- 139 Het StructureMap-beeld
- 139 Structuur overlay activeren
- 140 StructureMap bronnen
- 141 Tips voor StructureMap
- 141 StructureScan-gegevens opnemen
- 142 Gebruik van StructureMap met cartografie kaarten
- 142 Structuuropties

144 ForwardScan

- 144 Het ForwardScan-beeld
- 145 Het ForwardScan-beeld instellen
- 145 Weergaveopties ForwardScan
- 146 Voorl. koers verlenging
- 147 Installatie ForwardScan

151 Draadloze verbinding

- 151 Verbinding met een draadloze hotspot tot stand brengen en verbreken
- 152 GoFree Shop
- 152 GoFree Link
- 154 Logbestanden uploaden naar Insight Genesis
- 155 Draadloze instellingen

158 AIS

- 158 Symbolen AIS-doelen
- 159 Informatie over individuele AIS doelen bekijken

160 Een AIS-vaartuig oproepen

161 AIS SART

162 Vaartuigalarmen

163 Vaartuiginstellingen

167 Instrumentpanelen

167 Dashboards

167 Het Instrumentspaneel aanpassen

169 Audio

169 Activeren audio

170 Het audiosysteem bedienen

170 De audiocontroller

174 Het audio systeem instellen

175 SonicHub 2

178 Sirius radio (alleen Noord-Amerika)

180 Weer

180 Windveren

181 Weerdetails weergeven

181 GRIB weer

184 SiriusXM weer

190 Tijd plot

190 Het paneel Tij dplot

190 Data selecteren

192 Alarmen

192 Alarmsysteem

192 Type berichten

192 Enkelvoudige alarmen

192 Meervoudige alarmen

193 Een melding bevestigen

193 Dialoogvenster Alarmen

195 Tools

195 Waypoints/Routes/Tracks

195 Waterstanden

195 Alarmen

195	Instellingen
196	Vaartuigen
196	Zon, maan
196	TriplIntel
196	Bestanden
196	Zoeken
196	GoFree Shop

198 Simulator

198	Demomodus
198	Simulator bronbestanden
199	Geavanceerde simulatorinstellingen

200 Onderhoud

200	Preventief onderhoud
200	Reinigen van de display-unit
200	De klep van de kaartlezer schoonmaken
200	Controleren van de connectoren
201	Software-upgrades
202	Back-up maken van uw systeemgegevens

205 Bediening van het touchscreen

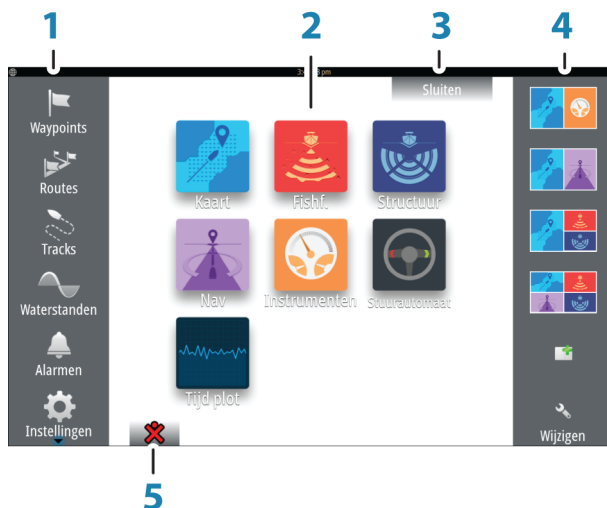
1

Inleiding

De Home pagina

De **Home** pagina is op elk moment toegankelijk door de knop **Home** te selecteren in de linkerbovenhoek van een paneel.

HOME



1 Tools

Selecteer een knop voor toegang tot dialoogvensters waar u een taak kunt uitvoeren of waar u naar opgeslagen informatie kunt bladeren.

2 Applicaties

Selecteer een knop om de applicatie weer te geven als paneel op volledig paginaformaat. Houd een knop ingedrukt om vooraf geconfigureerde opties voor gesplitste pagina's weer te geven voor de applicatie.

3 Knop Sluiten

Selecteer deze knop om de Home pagina te verlaten en terug te keren naar de vorige actieve pagina.

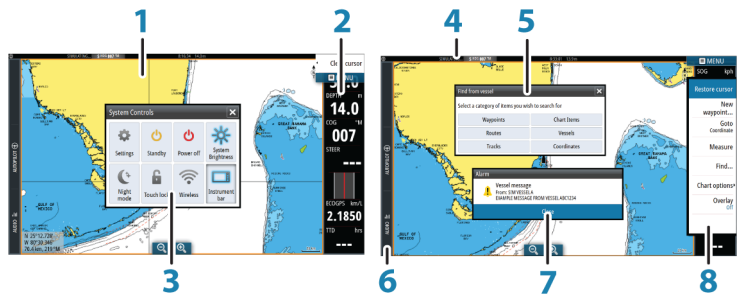
4 Favorieten

Selecteer een knop om de paneelcombinatie weer te geven. Houd een favorietenknop ingedrukt om de bewerkingsmodus voor het favorietenpaneel te openen.

5 Knop Man overboord (MOB)

Selecteer deze knop om een waypoint Man overboord (MOB) op te slaan op de huidige vaartuigpositie.

Applicatiepagina's



Alle applicaties die met het systeem zijn verbonden worden weergegeven op panelen. De applicatie kan worden weergegeven als een volledige pagina, of in combinatie met andere panelen op meerdere paneelpagina's.

Alle applicatiepagina's zijn toegankelijk vanaf de **Home** pagina.

1 Applicatiepaneel

2 Instrumentenbalk

Navigatie- en sensorinformatie. De balk kan worden in- en uitgeschakeld en door de gebruiker worden geconfigureerd.

3 Dialoogvenster Systeem regelingen

Snelle toegang tot de basisinstellingen van het systeem. Druk kort op de **aan/uit**-knop of veeg van boven naar beneden over het scherm om het dialoogvenster weer te geven.

4 Statusbalk

5 Dialoogvenster

Informatie voor of invoer van de gebruiker.

6 Bedieningsbalk

Selecteer een functietoets om de bediening ervan weer te geven.

7 Alarmbericht

Wordt weergegeven als zich gevaarlijke situaties of systeemfouten voordoen.

8 Menu

Specifieke paneelmenu's.

Open het menu door de paneelknop **MENU** te selecteren.

Bedieningsbalk

Hierop worden knoppen weergegeven voor functies die beschikbaar zijn op de unit. Selecteer een knop op de bedieningsbalk om de controller te openen voor de functie. Door dezelfde knop te selecteren wordt de geopende controller gesloten. Door een andere knop op de bedieningsbalk te selecteren worden de geopende controller gesloten en de geselecteerde controller geopend.

Gesplitste pagina's

Op 5 inch-units kan elke pagina maximaal 2 panelen bevatten en op grotere units maximaal 4 panelen.



Pagina met 2 panelen



Pagina met 3 panelen



Pagina met 4 panelen

Paneelformaten in een gesplitste pagina kunnen worden aangepast in het dialoogvenster **Systeem regelingen**.

Gebruik van de cursor op een gesplitst scherm

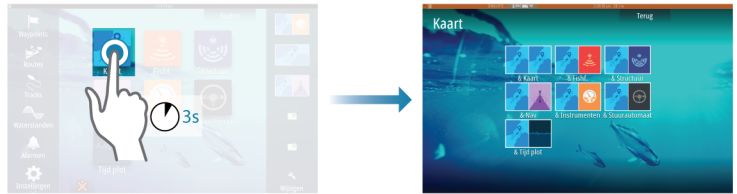
Als u de cursor gebruikt op het sonar- of structuurbeeld op een gesplitst scherm met sonar/structuur of sonar/kaart, wordt op het andere deel van het gesplitste scherm een schaduwcursor weergegeven.

Vooraf geconfigureerde gesplitste pagina's

Elke applicatie met volledig beeld beschikt over diverse vooraf geconfigureerde gesplitste pagina's, waarbij de geselecteerde applicatie wordt gecombineerd met elk van de andere panelen.

→ **Notitie:** Het aantal vooraf geconfigureerde gesplitste pagina's kan niet worden gewijzigd. De pagina's kunnen ook niet worden aangepast of verwijderd.

U krijgt toegang tot een vooraf geconfigureerde gesplitste pagina door de knop op het hoofdpaneel ingedrukt te houden.



Favoriete pagina's

Alle vooraf ingestelde favoriete pagina's kunnen worden aangepast of verwijderd. U kunt ook uw eigen favorieten aanmaken. U kunt in totaal 12 favoriete pagina's opgeven.

Ga voor meer informatie naar "*Nieuwe favoriete pagina's toevoegen*" op pagina 29.

Integratie van apparaten van derden

Een aantal apparaten van derden kan worden verbonden met de GO XSE. De applicaties worden op aparte panelen getoond of zijn geïntegreerd in andere panelen.

Apparaten die met het NMEA 2000-netwerk worden verbonden, worden automatisch geïdentificeerd door het systeem. Als dat niet het geval is, kunt u deze functie inschakelen onder geavanceerde opties in het dialoogvenster Systeeminstellingen.

U kunt een apparaat van derden bedienen via menu's en dialoogvensters, net zoals op de andere panelen.

Deze handleiding geeft geen specifieke bedieningsinstructies voor apparaten van derden. Raadpleeg de documentatie van het apparaat voor informatie over functies en functionaliteit.



Integratie SmartCraft VesselView

SmartCraft-gegevens kunnen worden weergegeven en interactie is mogelijk via de unit wanneer een Mercury VesselView® 4, 7, 403, 502, 702, 703 of Link zich in het netwerk bevindt.

Als een apparaat beschikbaar is, verschijnt het Mercury pictogram op de **Home** pagina. Mercury en Vaartuig regeling bedieningsknoppen zijn ook beschikbaar op de bedieningsbalk. Als u de Mercury knop op de bedieningsbalk selecteert, worden de motor- en vaartuiggegevens weergegeven. Als u de Vaartuig regeling knop selecteert, worden de bedieningselementen voor VesselView weergegeven.

Wanneer de functies zijn ingeschakeld, wordt de gebruiker mogelijk gevraagd om informatie over basisinstellingen op te geven.

Raadpleeg de VesselView® handleiding of uw motorleverancier voor meer informatie over de configuratie, de Mercury toepassingspagina, de weergegeven Mercury motor- en vaartuiggegevens en de Vaartuig regeling controller.



Paneel Suzuki-motor

Als er een Suzuki C10-meter beschikbaar is op het netwerk, wordt een pictogram voor de Suzuki-motor toegevoegd op de **Home** pagina. Er wordt ook een pictogram toegevoegd aan de Pagina editor. U kunt aangeven of u het paneel Suzuki-motor als paneel op volledig paginaformaat wilt zien of als deel van een pagina met meerdere panelen.

De lay-out en inhoud van het motorpaneel zijn afhankelijk van het geselecteerde paneelformaat. De digitale meters kunnen aangepast worden. Raadpleeg "*Het paneel aanpassen*" op pagina 167.

Integratie FUSION-Link

FUSION-Link-apparaten die zijn aangesloten op het NMEA 2000-netwerk kunnen worden bediend vanaf het GO XSE-systeem.

De FUSION-Link-apparaten verschijnen als aanvullende bronnen wanneer de audiofunctie wordt gebruikt. Er zijn geen aanvullende pictogrammen beschikbaar.

Ga naar "**Audio**" op pagina 169 voor meer informatie.



Integratie BEP CZone

De GO XSE is geïntegreerd met het BEP CZone-systeem, dat wordt gebruikt voor beheer en controle van een gedistribueerd vermogenssysteem.

Het CZone-pictogram is beschikbaar op het paneel Tools op de **Home** pagina wanneer een CZone-systeem beschikbaar is op het netwerk.

Bij uw CZone-systeem wordt een afzonderlijke handleiding geleverd. Raadpleeg deze documentatie en de GO XSE Installatiehandleiding voor het installeren en configureren van het CZone-systeem.

CZone- dashboard

Als de CZone is geïnstalleerd en geconfigureerd, wordt een CZone-dashboard aan de Instrumentspanelen toegevoegd.

U schakelt tussen de dashboards van een paneel door de pijlsymbolen naar links en rechts te selecteren, of door het dashboard in het menu te selecteren.

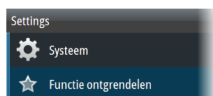
Een CZone-dashboard wijzigen

U kunt een CZone-dashboard aan uw wensen aanpassen door de gegevens voor elk van de meters te wijzigen. Beschikbare bewerkingsopties zijn afhankelijk van het type meter en de gegevensbronnen die op het systeem aangesloten zijn.

Raadpleeg voor meer informatie "**Instrumentenpanelen**" op pagina 167.

Functies ontgrendelen

Functies kunnen worden ontgrendeld door de functie-ontgrendelingscode in te voeren.



→ **Notitie:** De optie Functie ontgrendelen is alleen beschikbaar als uw unit een vergrendelde functie ondersteunt.

Selecteer de optie Functie ontgrendelen in het dialoogvenster Instellingen en selecteer vervolgens de functie die u wilt ontgrendelen. Volg de instructies voor het aanschaffen en invoeren van de functie-ontgrendelingscode.

Nadat een functie-ontgrendelingscode is ingevoerd in de unit, is de functie beschikbaar voor gebruik.

Externe bedieningsunits

U kunt een externe bedieningsunit verbinden met het netwerk en de unit op afstand bedienen. Om te zien welke externe bedieningsunits gebruikt kunnen worden, raadpleegt u de webpagina van het product op:

www.simrad-yachting.com.

De externe bedieningsunit wordt geleverd met een afzonderlijke handleiding.

2

Bediening, basis

Dialoogvenster Systeem regelingen

Het dialoogvenster Systeem regelingen biedt snelle toegang tot basisinstellingen van het systeem. U kunt het dialoogvenster openen door kort op de toets **Aan/uit** te drukken of door omlaag te vegen vanaf de bovenkant van het scherm.

De getoonde pictogrammen op het dialoogvenster kunnen variëren. De optie Spitsing aanpassen is bijvoorbeeld alleen beschikbaar als u een gesplitste pagina bekijkt wanneer u het dialoogvenster **Systeem regelingen** opent.



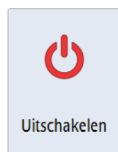
Funcities activeren

Selecteer het pictogram van de functie die u wilt instellen of die u wilt in- of uitschakelen. Voor functies die in- en uitgeschakeld kunnen worden, geeft een gemarkeerd pictogram aan dat de functie is geactiveerd. Zie het bovenstaande voorbeeldpictogram Instrumentenbalk.

De unit in- en uitschakelen

U kunt het systeem in- en uitschakelen door de knop **Aan/uit** ingedrukt te houden. U kunt het systeem ook uitschakelen vanuit het dialoogvenster **Systeem regelingen**.

Als de toets **Aan/uit** wordt losgelaten voordat de apparatuur is uitgeschakeld, wordt de uitschakeling geannuleerd.

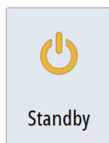


Voor de eerste keer opstarten

Wanneer het apparaat voor de eerste keer wordt opgestart of na het terugzetten van de fabrieksinstellingen start het apparaat een

installatiewizard. Volg de instructies van de installatiewizard om een aantal belangrijke instellingen te selecteren.

U kunt de installatie voltooien met de opties voor systeeminstellingen. De instellingen die u met de wizard heeft gedaan kunt u later wijzigen.



Standby-modus

In de standby-modus worden de sonar en het achtergrondlicht voor het touchscreen en de toetsen uitgeschakeld om energie te besparen. Het systeem blijft op de achtergrond actief.

U kunt de standby-modus selecteren in het dialoogvenster

Systeem regelingen.

Schakel vanuit de standby-modus naar normale werking door de toets **Aan/uit** kort in te drukken.

Displayverlichting



Helderheid

De achtergrondverlichting van het display kan op elk gewenst moment aangepast worden in het dialoogvenster **Systeem regelingen**.

U kunt ook de vooraf ingestelde verlichtingsniveaus doorlopen door telkens kort op de toets **Aan/uit** te drukken.

Nachtmodus

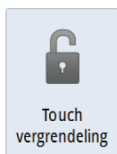
De optie Nachtmodus zorgt voor een optimaal kleurpalet en achtergrondverlichting in omstandigheden met weinig licht.

→ **Notitie:** Als de nachtmodus is geselecteerd, kunnen details op de kaart minder zichtbaar zijn!

Draadloos



Biedt opties voor draadloze verbinding, afhankelijk van de status van het draadloze netwerk. U kunt bijvoorbeeld verbinding maken met een hotspot of overschakelen naar een toegangspunt. Voor uitleg van de opties raadpleegt u "*Draadloze verbinding*" op pagina 151.

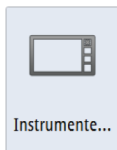


Het touchscreen vergrendelen

U kunt een touchscreen tijdelijk vergrendelen om te voorkomen dat het per ongeluk wordt bediend. Vergrendel het touchscreen als er grote hoeveelheden water op het scherm te zien zijn, bijvoorbeeld bij zware zee of zwaar weer. Deze functie is bovendien handig om het scherm te reinigen als de unit aanstaat.

U vergrendelt het touchscreen in het dialoogvenster **Systeem regelingen**.

U heft de vergrendeling op door kort op de **aan/uit**-knop te drukken.



Instrumentenbalk

Hiermee schakelt u de instrumentenbalk in/uit voor alleen de huidige pagina.

Menu's en dialoogvensters gebruiken

Menu's

U kunt een paginamenu tonen door de knop **MENU** in de rechterbovenhoek van de pagina te selecteren.

- Activeer een menu-item en schakel een optie in/uit door deze te selecteren
- Pas een schuifbalk aan door:
 - de schuifbalk te verslepen
 - het pictogram **+** of **-** te selecteren

Selecteer de menu-optie **Terug** om terug te keren naar het vorige menuniveau. Verlaat vervolgens het menu.

U kunt het menu laten wegschuiven door op het scherm te tikken buiten het menugebied, of door op de knop **MENU** te drukken. Als u nogmaals op de knop **MENU** drukt, wordt het menu in dezelfde status geopend als voordat het werd gesloten.

De status van de cursor (actief of niet-actief) wijzigt de menu-opties.

Dialoogvensters

Numerieke en alfanumerieke toetsenborden worden automatisch getoond als er gebruikersinformatie in dialoogvensters moet worden ingevoerd.

U kunt een dialoogvenster sluiten door de invoer op te slaan of te annuleren.

U kunt een dialoogvenster ook sluiten door de **X** te selecteren in de rechterbovenhoek van het dialoogvenster.

Pagina's en panelen selecteren

Een pagina selecteren

- Selecteer een paneel op volledig paginaformaat door de relevante applicatieknop te selecteren op de **Home** pagina
- Selecteer een favoriete pagina door de relevante favorietenknop te selecteren
- Selecteer een vooraf gedefinieerd paneel door het relevante applicatiepictogram ingedrukt te houden

Actief paneel selecteren

Op een pagina met meerdere panelen kan er slechts een paneel tegelijk actief zijn. Het actieve paneel heeft een rand.

U hebt alleen toegang tot het paginamenu van het actieve paneel.

U kunt een paneel activeren door erop te tikken.

Het favorietenpaneel als pop-up weergeven op een pagina

U kunt het favorietenpaneel op elke pagina als pop-up laten weergeven door de toets **Home** ingedrukt te houden.

Selecteer een favoriete pagina in de pop-up om deze weer te geven. Het paneel schakelt na 3 seconden over op de geselecteerde favoriet.

Een Man Overboord-waypoint aanmaken

In een noodsituatie kunt u een Man Overboord (MOB)-waypoint aanmaken op de huidige positie van het vaartuig door de knop **MOB** te selecteren op de **Home** pagina.

Als u de MOB-functie activeert, wordt automatisch één van de volgende acties uitgevoerd:

- op de positie van het vaartuig wordt een MOB-waypoint geplaatst

- het display schakelt over naar een ingezoomd kaartpaneel, gecentreerd op de positie van het vaartuig
- het systeem toont navigatie-informatie terug naar het MOB-waypoint

U kunt meerdere MOB-waypoints opslaan door herhaaldelijk op de knoppen **MOB** te drukken. Het vaartuig blijft navigatie-informatie terug naar het initiële MOB-waypoint tonen. De navigatie naar daaropvolgende MOB-waypoints dient handmatig plaats te vinden.

Een MOB-waypoint verwijderen

1. Selecteer het MOB-waypoint om het te activeren
2. Selecteer de pop-up van het MOB-waypoint om het dialoogvenster MOB-waypoint weer te geven
3. Selecteer de optie Verwijderen in het dialoogvenster.

U kunt een MOB-waypoint ook uit het menu verwijderen als het is geactiveerd.

Schermafdruk

Schakel de optie Schermafdruk in het dialoogvenster Systeem regelingen in om een schermafdruk op een touchscreen te maken. Als de functie is ingeschakeld, kunt u een schermafdruk op een touchscreen maken door de titelbalk van een open dialoogvenster tweemaal te selecteren, of door de statusbalk tweemaal te selecteren als er geen dialoogvenster open is.

Om bestanden weer te geven, raadpleegt u "*Bestanden*" op pagina 196.

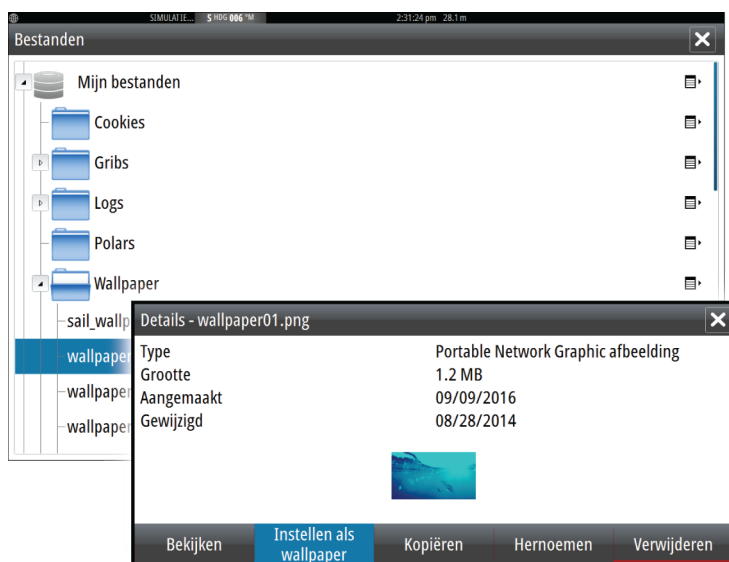
3

Het systeem aanpassen

Wallpaper van de Home pagina aanpassen

U kunt de wallpaper van de Home pagina aanpassen. U kunt een foto uit het systeem selecteren of uw eigen foto in .jpg- of .png-indeling gebruiken.

De beelden kunnen zich op elke gewenste locatie bevinden die zichtbaar is in de bestandsbrowser. Als u een foto kiest als wallpaper, wordt deze automatisch gekopieerd naar de map Wallpaper.

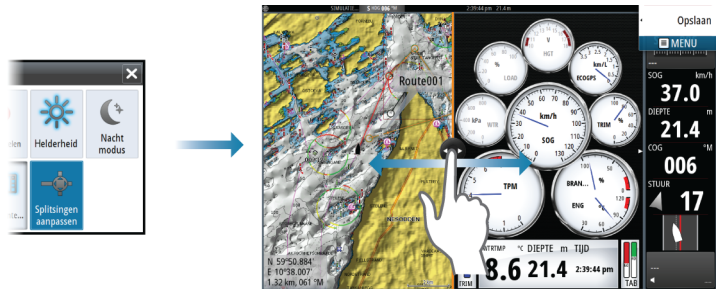


Paneelformaat aanpassen

U kunt het paneelformaat voor een actieve gesplitste pagina wijzigen. Het paneelformaat kan zowel voor favoriete pagina's als voor vooraf gedefinieerde gesplitste pagina's aangepast worden.

1. Activeer het dialoogvenster **Systeem regelingen**
2. Selecteer de aanpassingsoptie voor gesplitste pagina's in het dialoogvenster

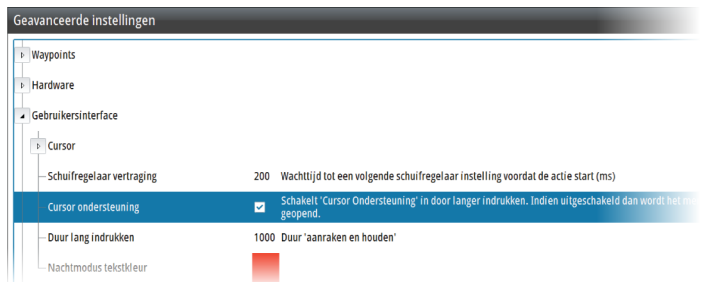
3. Pas het paneelformaat aan door het aanpassingspictogram te verslepen
4. Bevestig uw wijzigingen door op een van de panelen te tikken of de optie Opslaan in het menu te selecteren.



De wijzigingen worden opgeslagen voor de actieve favoriete of gesplitste pagina.

De lange druk configureren

In het dialoogvenster **Geavanceerde instellingen** kunt u instellen of met een lange druk op het paneel het menu wordt geopend of de cursorondersteuning op het paneel wordt getoond.



Wachtwoordbeveiliging

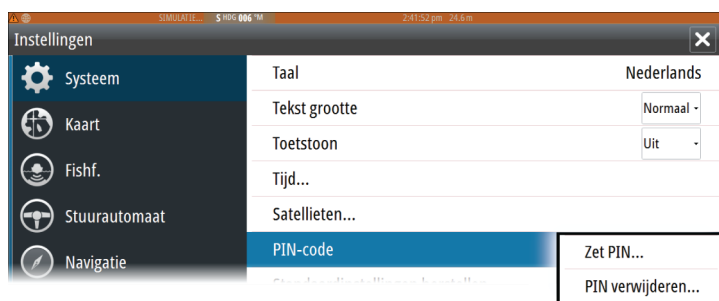
U kunt een pincode instellen om ongeoorloofde toegang tot uw systeeminstellingen te voorkomen.

Notitie: We raden aan de pincode (wachtwoord) te noteren en op een veilige plaats te bewaren voor het geval u deze in de toekomst nodig hebt.

Als u wachtwoordbeveiliging instelt, moet de pincode worden ingevoerd wanneer een van de volgende opties wordt geselecteerd. Als de juiste pincode is ingevoerd, zijn deze allemaal toegankelijk zonder de pincode opnieuw te hoeven invoeren.

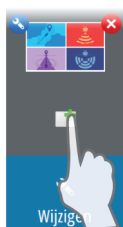
- Instellingen, geactiveerd op het paneel Tools of het dialoogvenster Systeem regelingen
- Alarmen, geactiveerd op het paneel Tools
- Bestanden, geactiveerd op het paneel Tools
- GoFree Shop, geactiveerd op het paneel Tools
- Instellingen, geactiveerd in het menu Kaart in Kaartopties

U kunt wachtwoordbeveiliging instellen en verwijderen in het dialoogvenster Systeeminstellingen.

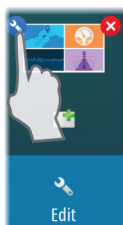


Nieuwe favoriete pagina's toevoegen

1. Selecteer het pictogram **Nieuw** op het favorietenpaneel op de **Home** pagina om het dialoogvenster Pagina editor te openen
 2. U kunt paginapictogrammen slepen en neerzetten om een nieuwe pagina op te zetten
- **Notitie:** Favoriete pagina's op een 5 inch-unit kunnen maximaal 2 applicaties bevatten.
3. Wijzig desgewenst de paneelindeling (alleen mogelijk voor 2 of 3 panelen)
 4. Sla de pagina-layout op.



Het systeem toont de nieuwe favoriete pagina en de nieuwe pagina wordt toegevoegd aan de lijst met favoriete pagina's op de **Home** pagina.



Favoriete pagina's bewerken

1. Selecteer het pictogram Wijzigen in het paneel Favorieten:
 - Selecteer het pictogram X op een pictogram onder Favorieten om de pagina te verwijderen
 - Selecteer het toolpictogram op een van de pictogrammen onder Favorieten om het dialoogvenster Pagina editor weer te geven
2. Panelen toevoegen of verwijderen In het dialoogvenster Pagina editor
3. Sla uw wijzigingen op of doe ze weg om de modus Favorieten bewerken te verlaten.

Weergave van de instrumentenbalk instellen

Gegevensbronnen die met het systeem zijn verbonden, kunnen in de instrumentenbalk worden weergegeven.

U kunt de instrumentenbalk configureren voor weergave van een of twee balken. Als u de weergave van twee balken opgeeft, kunt u instellen dat de balken automatisch worden afgewisseld. U kunt opgeven welke informatie in de instrumentenbalken getoond wordt.

U kunt de instrumentenbalk uitzetten in het dialoogvenster

Systeem regelingen.

→ **Notitie:** Hiermee schakelt u alleen de instrumentenbalk voor de huidige pagina uit.

De instrumentenbalk in-/uitschakelen

1. Activeer het dialoogvenster **Systeem regelingen**
2. Schakel het pictogram van de instrumentenbalk in/uit om de balk aan/uit te zetten.

Een vooraf gedefinieerde activiteitenbalk selecteren

1. Activeer de instrumentenbalk door deze te selecteren
2. Selecteer de knop **MENU** om het menu te openen
3. Selecteer **Balk 1** of **Balk 2** en vervolgens een vooraf gedefinieerde activiteitenbalk.

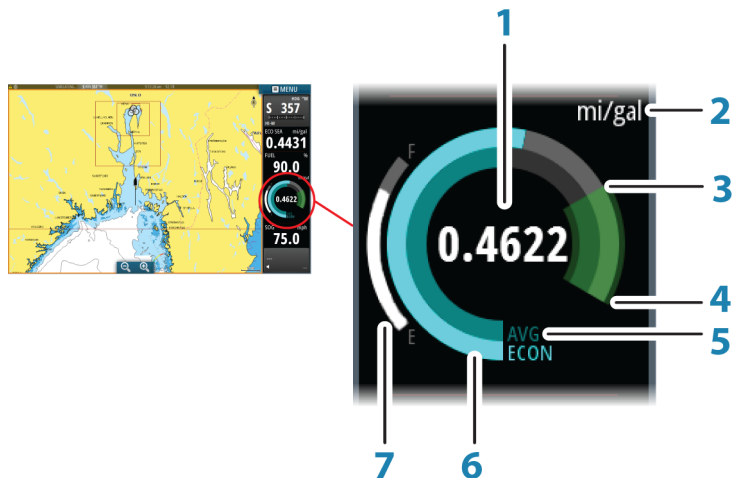
In de instrumentenbalk worden vooraf gedefinieerde meters getoond. U kunt een meter in de instrumentenbalk van een activiteit wijzigen. Raadpleeg De inhoud van de instrumentenbalk wijzigen hieronder.

De inhoud van de instrumentenbalk wijzigen

1. Activeer de instrumentenbalk door deze te selecteren
2. Selecteer de **MENU**-knop om het menu te openen
3. Wanneer u een instrumentmeter wilt wijzigen, selecteert u eerst **Wijzigen** en vervolgens de meter die u wilt wijzigen
4. Selecteer de inhoud die u wilt weergeven in het dialoogvenster Kies gegevens
5. Selecteer **Menu** en vervolgens **Wijzigen beëindigen** om uw wijzigingen op te slaan.

Brandstofzuinigheidsmeter

U kunt de brandstofzuinigheidsmeter weergeven in de instrumentenbalk op applicatiepagina's (Kaart, Radar, Echo, Nav, enzovoort). Selecteer de vooraf gedefinieerde Brandstofactiviteitbalk, of wijzig de meterbron naar Brandstofzuinigheid. Ga naar "*Instellen van de instrumentenbalk*" op pagina 30 om de meterbron te wijzigen.



- 1 Digitaal aflezen van het huidige verbruik
- 2 Eenheden waarin brandstofzuinigheid wordt gemeten
- 3 100% efficiëntie, dit komt neer op het 'nominale verbruik'
- 4 120% efficiëntie
- 5 Gemiddelde brandstofzuinigheid
- 6 Verbruik op dit moment
- 7 Huidig brandstofniveau

De brandstofzuinigheidsmeter laat het huidige en het historisch gemiddelde brandstofverbruik zien. Het begin van de groene zone stelt de 'nominale brandstofzuinigheid' voor, en er is nog een extra gebied van 20% zichtbaar. Hierin wordt uw brandstofefficiëntie weergegeven als deze hoger dan nominaal is.

Hoe efficiënter uw brandstofverbruik, hoe verder de buitenste blauwe ring opschuift in de richting van het groene deel van de schaal. Wanneer u met uw vaartuig nominale efficiëntie bereikt, bevindt u zich in de groene zone. Als het u lukt om een hogere efficiëntie te bereiken dan uw nominale efficiëntie, dan bevindt u zich ergens in het bovenste deel van de groene zone.

De nominale brandstofzuinigheid kan worden ingevoerd in het dialoogvenster Vaartuiginstellingen dat toegankelijk is vanuit het dialoogvenster Brandstofinstellingen.

U kunt uw gemiddelde brandstofzuinigheid resetten met de knop Reset brandstofzuinigheid in het dialoogvenster Brandstofinstellingen. Wanneer u deze instelling reset begint het systeem opnieuw met het berekenen van het gemiddelde.

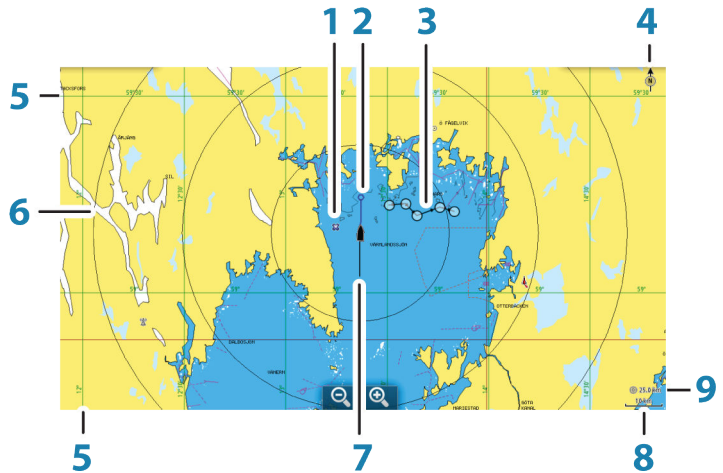
De eenheden voor de brandstofzuinigheidsmeter kunt u instellen in het veld Zuinigheid in het dialoogvenster Eenheden.

4

Kaarten

De kaartfunctie toont de positie van uw vaartuig relatief ten opzichte van land en andere kaartobjecten. Op het kaartpaneel kunt u routes plannen en navigeren, waypoints plaatsen en AIS-doelen weergeven.

Het kaartpaneel



- 1 Waypoint*
- 2 Vaartuig met verlengingslijn (verlengingslijn is optioneel)
- 3 Route*
- 4 Noordindicator
- 5 Rasterlijnen*
- 6 Afstandsringen*
- 7 Track*
- 8 Kaartschaal
- 9 Interval bereikringen (wordt alleen getoond als Bereikringen is ingeschakeld)

* Optionele kaartitems. U kunt de optionele kaartitems individueel in-/uitschakelen in het dialoogvenster Kaartinstellingen.

Kaartgegevens

Het systeem wordt geleverd met verschillende ingebouwde cartografie, afhankelijk van de regio.

Alle units ondersteunen Insight-kaarten van Navico, waaronder Insight Genesis. Het systeem ondersteunt ook kaarten van Navionics en C-MAP, en inhoud die is aangemaakt door diverse externe kaartleveranciers in AT5-indeling. Voor een uitgebreide selectie beschikbare kaarten gaat u naar www.gofreeshop.com, www.c-map.com of www.navionics.com.

- **Notitie:** In deze handleiding worden alle mogelijke menu-opties beschreven. Deze opties hangen af van de kaart die u gebruikt.
- **Notitie:** Als de elektronische kaart verwijderd wordt, schakelt het systeem niet automatisch over op de ingebouwde cartografie. Er wordt een lage-resolutiekaart getoond tot u de elektronische kaart weer invoert of handmatig terugschakelt naar de ingebouwde cartografie.

Twee kaarttypen tonen

Als u over verschillende kaarttypen beschikt (ingebouwd of in de kaartsleuf), kunt u twee verschillende kaarttypen tegelijk op een pagina met twee kaartpanelen tonen.

U kunt een paneel met twee kaarten selecteren door de applicatieknop Kaart op de **Home** pagina ingedrukt te houden, of door een favoriete pagina aan te maken met twee kaartpanelen.



Kaarttype selecteren

U kunt het kaarttype op het kaartpaneel opgeven door een van de beschikbaar kaarttypen te selecteren in de menuoptie Kaart bron.

Als u een paneel met meerdere kaarten hebt, wordt het kaarttype individueel ingesteld voor elk kaartpaneel. Activeer een van de kaartpanelen en selecteer vervolgens een van de beschikbare kaarttypen in de menu-optie Kaart bron. Herhaal het proces voor het tweede kaartpaneel en selecteer een ander kaarttype voor dit paneel.

Als u over identieke kaarten beschikt (ingebouwd of in de kaartsleuf), selecteert het systeem automatisch de kaart met de meeste kaartdetails voor uw weergegeven regio.



Vaartuigsymbool

Als het systeem over een geldige GPS-positiesvergrendeling beschikt, geeft het vaartuigsymbool de vaartuigpositie aan. Als er geen GPS-positie beschikbaar is, staat er een vraagteken in het vaartuigsymbool.

Kaartschaal

U kunt in- en uitzoomen op de kaart met behulp van de pictogrammen op het zoompaneel of door 2 vingers samen te knijpen (uitzoomen) of te spreiden (inzoomen).

Rechtsonder op het kaartpaneel worden bereikschalen en bereikringen getoond (indien ingeschakeld).



De kaart verschuiven

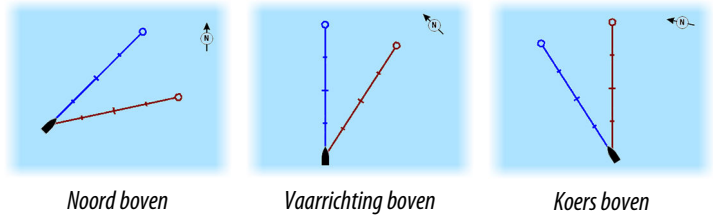
U kunt de kaart in alle richtingen verschuiven door met uw vinger in de gewenste richting over het scherm te slepen.

Selecteer de menu-optie **Cursor verwijderen** om de cursor en het cursorvenster van het paneel te verwijderen. Hiermee centreert u ook de kaart op de vaartuigpositie.

Het vaartuig op het kaart paneel positioneren

Kaartoriëntatie

Er zijn verschillende opties beschikbaar om de kaart op het paneel te roteren. Het kaartoriëntatiesymbool in de rechterbovenhoek van het paneel geeft het noorden aan.



Noord boven

Toont de kaart met het noorden naar boven.

Vaarrichting boven

Toont de kaart met de vaarrichting van het vaartuig naar boven. Vaarrichtingsinformatie wordt ontvangen van een kompas. Als er geen vaarrichting beschikbaar is, wordt de COG van de GPS gebruikt.

Koers boven

Toont de kaart met de richting waarin het vaartuig DAADWERKELIJK vaart naar boven. In sommige gevallen is dat niet de vaarrichting van het vaartuig.

Vooruit kijken

Hiermee plaatst u het vaartuig symbool dichter bij de onderkant van het scherm, zodat het 'zicht' vooruit maximaal is.

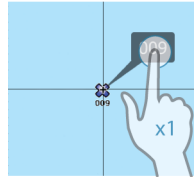
Informatie over kaartitems weergeven

Wanneer u een kaartitem, waypoint, route of doel selecteert, wordt de basisinformatie voor het geselecteerde item getoond. Selecteer het pop-upvenster van het kaartitem om alle beschikbare informatie voor dat item weer te geven. U kunt het dialoogvenster met gedetailleerde informatie ook vanuit het menu openen.

→ **Notitie:** Als u geschikte C-MAP-kaarten bekijkt op uw systeem kunt u objecten op zee selecteren en informatie over diensten

en multimedia (foto's) weergeven die beschikbaar zijn voor de locatie van het object.

- **Notitie:** Pop-upinformatie moet ingeschakeld zijn in de kaartinstellingen om de basisinformatie van een item te kunnen bekijken.



Waypoint wijzigen

009

6723 km 188 °M

N 00°00.034' W 000°00.000'

Notities

Symbool en naam tonen

Diepte (m)

00021.82

Alarm radius (km)

00.00

Aangemaakt: 9:55 am 06/08/2016

Verwijderen Ga naar

De cursor gebruiken op het kaartpaneel

De cursor wordt niet standaard getoond op het kaartpaneel.

Als u de cursor activeert, verschijnt een venster met de cursorpositie. Als de cursor actief is, pakt of roteert de kaart niet om het vaartuig te volgen.

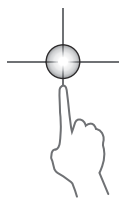
Selecteer de menu-optie **Cursor wissen** om de cursor en het cursorvenster van het paneel te verwijderen. Hiermee centreert u ook de kaart op de vaartuigpositie.

Selecteer de menu-optie **Cursor herstellen** om de cursor op de vorige locatie weer te geven. De opties **Cursor wissen** en **Cursor herstellen** zijn handige functies om te wisselen tussen de huidige locatie van het vaartuig en de cursorpositie.

Ga naar cursor

U kunt naar een geselecteerde positie op het beeld navigeren, door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de optie **Ga naar cursor** in het menu te selecteren.

N 59°01.280'
E 13°37.148'
110.5 mi, 104 °M



De cursorondersteuningsfunctie

Met de cursorondersteuningsfunctie kunt u de cursor nauwkeurig gebruiken en plaatsen zonder gegevens met uw vinger te bedekken.

Activeer de cursor op het paneel en houd uw vinger vervolgens ingedrukt op het scherm om het cursorsymbool te veranderen in een selectiecirkel, die boven uw vinger verschijnt.

Sleep de selectiecirkel zonder uw vinger van het scherm te halen naar de gewenste positie.

Als u uw vinger van het scherm haalt, keert de cursor terug naar de gewone cursorfunctie.

Afstand meten



De cursor kan worden gebruikt voor het meten van de afstand tussen uw vaartuig en een geselecteerde positie, of tussen 2 punten op het kaartpaneel.

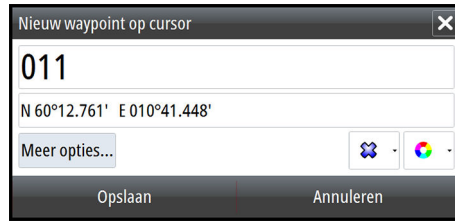
1. Plaats de cursor op het punt van waaraf u de afstand wilt meten. Start de meetfunctie in het menu
 - De meetsymbolen verschijnen met een lijn die loopt van het midden van het vaartuig naar de cursorpositie. De afstand wordt getoond in het cursorinformatievenster.
 2. Zolang de meetfunctie actief is, kunt u de meetpunten verplaatsen door de pictogrammen te verslepen
- **Notitie:** De vaarrichting wordt altijd gemeten van het grijze pictogram naar het blauwe pictogram.

U kunt de meetfunctie ook gebruiken zonder actieve cursor. Beide meetpictogrammen zijn dan in eerste instantie op de positie van het vaartuig geplaatst. Het grijze pictogram volgt het vaartuig als dat in beweging is, en het blauwe pictogram blijft op de positie die u hebt opgegeven toen u de functie activeerde.

U beëindigt de meetfunctie door de optie **Meten beëindigen** te selecteren.

Waypoints opslaan

U kunt een waypoint op een geselecteerde locatie opslaan door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.



Op het navigatiepaneel en het kaartpaneel kunt u een waypoint opslaan op de vaartuigpositie (als de cursor niet actief is) door de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

Routes maken

U kunt als volgt routes aanmaken op het kaartpaneel.

1. Plaats de cursor op het kaartpaneel
2. Selecteer **Nieuw**, gevolgd door **Nieuwe route** in het menu
3. Tik op het kaartpaneel om het eerste routepuntte plaatsen
4. Plaats de overige routepunten
5. Sla de route op door de optie Opslaan te selecteren in het menu.

→ **Notitie:** Ga voor meer informatie naar "*Waypoints, routes en tracks*" op pagina 56.

Panelen voor het zoeken van objecten op de kaart

Hier kunt u in een kaartpaneel zoeken naar andere vaartuigen en verschillende items op de kaart.

Activeer de cursor in het paneel om vanaf de cursorpositie te zoeken. Als de cursor niet actief is, zoekt het systeem naar items vanaf de positie van het vaartuig.



- **Notitie:** U hebt een abonnement op een SIRIUS-datapakket nodig om tankstations te kunnen zoeken en er moet een AIS-ontvanger aangesloten zijn om vaartuigen te kunnen zoeken. SIRIUS is niet beschikbaar op units van 5 en 7 inch.

3D-kaarten

De 3D-optie geeft een driedimensionale grafische weergave van land- en zeecontouren.

- **Notitie:** Alle kaarttypen werken in de 3D-modus, maar zonder 3D-cartografie voor het betreffende gebied lijkt de kaart vlak.

Als de optie voor 3D-kaarten is geselecteerd verschijnen de pictogrammen Pannen en Draaien in het kaartpaneel.

De 3D-kaart verschuiven

U kunt de kaart in een willekeurige richting bewegen door het pictogram Pannen te selecteren en in de gewenste richting te draaien.

Selecteer de menuoptie **Terug naar vaartuig** om te stoppen met pannen en de kaart op de vaartuigpositie te centreren.



De weergavehoek bepalen

U kunt de weergavehoek bepalen door het pictogram Roteren te selecteren en het kaartpaneel vervolgens te pannen.

- Om de weergegeven richting te wijzigen, pant u horizontaal
- Om de kantelingshoek van de weergave te wijzigen, pant u verticaal

- **Notitie:** Als op de vaartuigpositie gecentreerd is, kan alleen de kantelingshoek aangepast worden. De weergaverichting wordt bepaald via de instelling Kaartoriëntatie. Raadpleeg *"Het vaartuig op het kaartpaneel positioneren"* op pagina 36.



In- en uitzoomen op een 3D-kaart

U kunt in- en uitzoomen op een 3D-kaart met behulp van de zoomknoppen (+ of -) of de aanraakmethode waarbij u uw vingers samenknijpt of spreidt.

Kaart-overlay

Gegevens over de structuur, SonarChart Live (alleen Navionics-kaarten) en het weer kunnen worden weergegeven als overlay op het kaartpaneel.

→ **Notitie:** Radar kan ook als overlay op kaartpanelen worden getoond op units met radar. Radarfuncties staan beschreven in het hoofdstuk 'Radar' in deze handleiding.

Als u een overlay selecteert, wordt het kaartmenu uitgebreid met basisfuncties voor de geselecteerde overlay.

Gedetailleerde informatie over de overlay-gegevens is te vinden in afzonderlijke hoofdstukken in deze handleiding.

Insight- en C-MAP-kaarten

Hieronder worden alle mogelijk menuopties van Insight- en C-MAP-kaarten beschreven. De beschikbare functies en menuopties kunnen per gebruikte kaart verschillen. In dit hoofdstuk ziet u de menu's van een Insight-kaart.

→ **Notitie:** Menu-opties die niet beschikbaar zijn voor de getoonde kaart worden in grijs weergegeven. Rasterkaarten zijn bijvoorbeeld niet beschikbaar voor Insight, dus de menu-optie Rasterkaarten is grijs wanneer een Insight-kaart wordt weergegeven.

Getijden en stromingen Insight en C-MAP

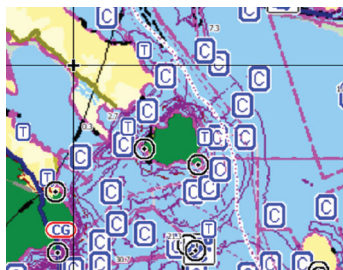
Het systeem kan getijden en stromingen van Insight en C-MAP weergeven. Met deze informatie is het mogelijk om de tijd, het niveau, de richting en de kracht van stromingen en getijden te bepalen. Dit is een belangrijk hulpmiddel bij de planning en navigatie van een trip.

Bij een groter zoombereik worden de getijden en stromingen weergegeven als vierkante pictogrammen met de letter **T** (Tides/getijden) of **C** (Current/stroming). Als u een van de pictogrammen selecteert, wordt informatie over het getijde of de stroming getoond.

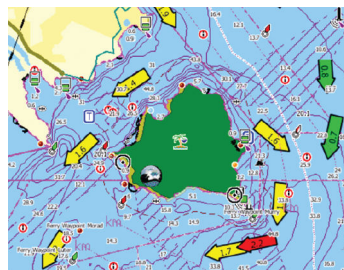
Dynamische gegevens over de stroming kunt u bekijken door te zoomen binnen een zoombereik van 1 nautische mijl. Bij dat bereik veranderen de stromingspictogrammen in geanimeerde

dynamische pictogrammen die de snelheid en richting van de stroming laten zien. Dynamische pictogrammen zijn zwart (meer dan 6 knopen), rood (meer dan 2 knopen en minder of gelijk aan 6 knopen), geel (meer dan 1 knoop en minder of gelijk aan 2 knopen) of groen (gelijk aan of minder dan 1 knoop), afhankelijk van de stroming op die locatie.

Als er geen stroming is (0 knopen) wordt dit weergegeven als een vierkant wit pictogram.



*Statische stromings- en
getijdenpictogrammen*



Dynamische stromingspictogrammen

Kaartopties voor Insight en C-MAP

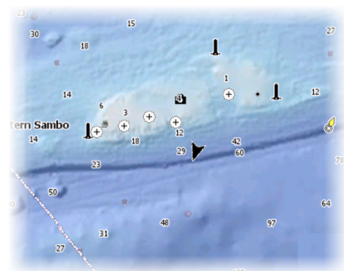
Oriëntatie, Kijk vooruit, 3D en Kaartbron (eerder in dit hoofdstuk beschreven) komen veel voor bij alle typen kaarten.

Presentatie

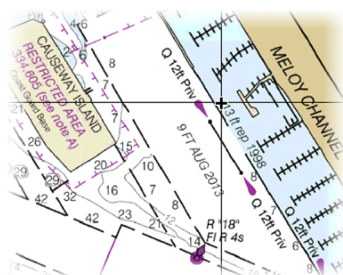
De kaarten kunnen in verschillende stijlen getoond worden.



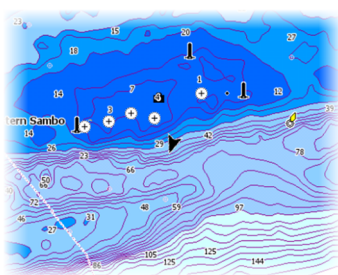
Schaduwreliëf



Geen contouren



Rasterkaarten



Hoge res. bathymetrie



Schaduwreliëf

Geeft de zeebodem in reliëf weer.

Geen contouren

Verwijdert de contourlijnen van de kaart.

Rasterkaarten

Wijzigt de weergave in die van een traditionele papieren kaart.

Rastertransparantie

Regelt de transparantie van rasterbeelden.

Hoge res. bathymetrie

Bepaalt of een hogere of lagere concentratie van contourlijnen wordt getoond.

Genesis Layer

De Genesis Layer geeft contouren in hoge resolutie weer die zijn bijgedragen door Genesis-gebruikers en die de kwaliteitscontrole hebben doorstaan.

Deze optie schakelt de Genesis Layer in/uit op de kaartweergave. Als de Genesis Layer is ingeschakeld, is de Hoge res. bathy uitgeschakeld.

Alleen beschikbaar als de C-MAP kaart Genesis Layer gegevens bevat.

Weergaveopties Insight en C-MAP



Kaart detail

- **Volledig**
Alle informatie die beschikbaar is voor de gebruikte kaart.
- **Medium**
Minimale informatie, voldoende voor navigatie.
- **Laag**
Basisniveau van informatie die niet verwijderd kan worden, en bevat informatie die in alle geografische gebieden vereist is. Het is niet bedoeld als informatie die volstaat voor veilige navigatie.

Categorieën Insight en C-MAP

Insight- en C-MAP-kaarten bevatten diverse categorieën en subcategorieën die u afzonderlijk kunt in- en uitschakelen, afhankelijk van de informatie die u wilt zien.

Foto-overlay

Met deze optie kunt u satellietfoto's van een gebied als overlay weergeven op de kaart. De beschikbaarheid van dergelijke foto's is beperkt tot bepaalde gebieden en kaartversies.

U kunt foto-overlays in 2D of 3D weergeven.



Geen foto-overlay



Foto-overlay, alleen land



Volledige foto-overlay

Fototransparantie

Met deze optie stelt u de doorzichtigheid van de foto-overlay in. Met minimale transparantie zijn de kaartdetails vrijwel verborgen door de foto.



Minimale transparantie



Transparantie op 80



Dieptepalet

Regelt het dieptepalet dat op de kaart wordt gebruikt.

Papieren kaart

Hiermee wijzigt u de weergave van de kaart in die van een papieren kaart.

Veiligheidsdiepte

Insight- en C-MAP-kaarten maken gebruik van verschillende tinten blauw voor onderscheid tussen ondiep water (lichtere tinten) en diep water (donkerder tinten). Na inschakeling van Veiligheidsdiepte geeft u de gewenste limiet voor de veiligheidsdiepte op. De Veiligheidsdiepte bepaalt de limiet waarbij diepten niet meer blauw worden weergegeven.

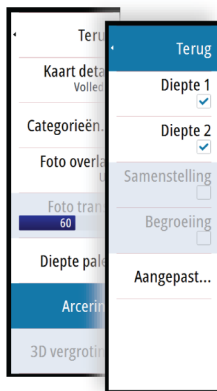
Dieptefilter

Filtret dieptewaarden uit die minder diep zijn dan de geselecteerde dieptefilterlimiet.

Arcering

Geeft verschillende delen van de zeebodem een andere kleurtint, afhankelijk van de gekozen arceringscategorie.

→ **Notitie:** De arceringsopties Samenstelling en Begroeiing zijn niet van toepassing op C-MAP-kaarten.



Diepte 1 en diepte 2

Vooraf ingestelde diepten die de verschillende diepten in verschillende kleuren arceren.

Aangepast

U kunt de dieptedrempel, kleur en ondoorzichtigheid (transparantie) van kleurarcering aanpassen voor diepte 1 en diepte 2.

2:55:36 pm

Aangepaste arcering

Diepte 1	Diepte 2	Samenstelling	Begroeiing
Diepte (m)	Kleur	Ondoorzichtigheid (%)	
0		100	
12		100	
24		100	
37		100	
49		100	
Punt toevoegen...			

3D-vergroting

Deze grafische instellingen zijn alleen beschikbaar in de modus 3D. Overdrijving kan worden toegepast op de getekende hoogte van heuvels op het land en op troggen in het water om deze hoger of dieper te laten lijken.

→ **Notitie:** Deze optie wordt in grijs weergegeven als deze gegevens niet beschikbaar zijn voor de geplaatste kaart.

Navionics-kaarten

Voor sommige Navionics-functies zijn de recentste gegevens van Navionics vereist. Voor deze functies wordt een bericht weergegeven dat de functie niet beschikbaar is als niet de juiste Navionics-kaart(en) of het juiste kaartgeheugen zijn geplaatst. Ga voor meer informatie over de vereisten voor deze functies naar www.navionics.com.

U kunt ook een bericht ontvangen als u probeert een beschermde functie te gebruiken, terwijl de Navionics mediakaart niet is geactiveerd. Neem contact op met Navionics om de kaart te activeren.

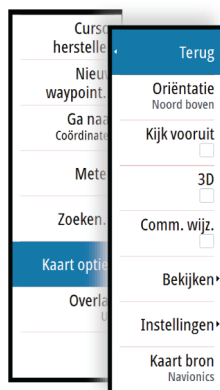
Speciale kaartopties Navionics

Oriëntatie, Kijk vooruit, 3D en Kaartbron (eerder in dit hoofdstuk beschreven) komen veel voor bij alle typen kaarten.

Community wijzigingen

Hiermee schakelt u de kaartlaag met de Navionics-wijzigingen in. Dit zijn gebruikerswijzigingen of -informatie die door gebruikers zijn geüpload naar Navionics Community en die op Navionics-kaarten beschikbaar gemaakt worden.

Raadpleeg voor meer informatie de Navionics-informatie bij uw kaart of ga naar de website van Navionics: www.navionics.com.



SonarChart Live

SonarChart Live is een livelfunctie waarbij het apparaat een overlay maakt van dieptecontouren op basis van uw eigen sonargeluiden.

Druk in het Navionics-kaartmenu op **Overlay** en vervolgens op **SonarChart Live** om dit als overlay op de kaart weer te geven.

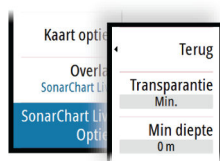
Wanneer u SonarChart Live Overlay selecteert, wordt het menu uitgevouwen en worden de opties van SonarChart Live weergegeven. Gebruik de optie om de transparantie en minimale diepte in te stellen.

Transparantie

De SonarChart Live-overlay wordt weergegeven boven op andere kaartgegevens. Bij minimale transparantie zijn de kaartgegevens volledig bedekt. Pas de transparantie aan zodat de kaartdetails zichtbaar zijn.

Minimum diepte

Hiermee past u aan wat SonarChart Live beschouwt als veiligheidsdiepte. Dit is van invloed op het kleurgebruik in het SonarChart Live-gebied. Wanneer het vaartuig de veiligheidsdiepte nadert, verandert het SonarChart Live-gebied geleidelijk van eenvoudig grijs/wit in rood.



SCL geschiedenis

→ **Notitie:** Als er geen actief Navionics kaartabonnement wordt gevonden, verandert de menuoptie SonarChart Live in SCL geschiedenis.

Selecteer deze optie om eerder vastgelegde gegevens weer te geven op de kaart-overlay.

Weergaveopties Navionics

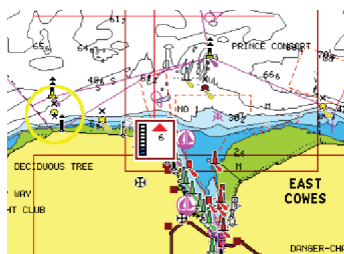
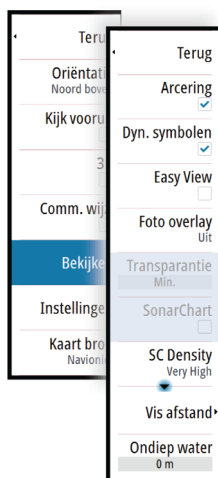
Kaartarcering

Deze functie voegt terreininformatie toe aan de kaart.

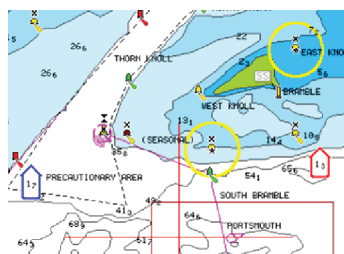
Navionics dynamische pictogrammen voor getijden en stromingen

Getijden en stromingen worden met een meter en een pijl weergegeven in plaats van met de ruitvormige pictogrammen die worden gebruikt voor statische informatie over getijden en stromingen.

De gegevens over getijden en stromingen die beschikbaar zijn voor Navionics-kaarten zijn gerelateerd aan een bepaalde datum en tijd. Het systeem maakt een animatie van de pijlen en/of meters om de ontwikkeling van getijden en stromingen over een bepaalde tijdsperiode te laten zien.



Dynamische getijdeninformatie



Dynamische stromingsinformatie

De volgende pictogrammen en symbolen worden gebruikt:



Huidige snelheid

De lengte van de pijl is afhankelijk van de snelheid, en het symbool draait mee met de richting van de stroming. De stromingssnelheid wordt in het pictogram getoond. Het rode pictogram wordt gebruikt als de huidige stromingssnelheid toeneemt, en het blauwe pictogram als deze afneemt.



Hoogte getij

De meter heeft 8 labels en is ingesteld op absolute minimale of maximale waarde van de geëvalueerde dag. De rode pijl geeft aan dat het getij opkomt en de blauwe pijl dat het getij afgaat.

→ **Notitie:** Alle numerieke waarden worden getoond in de door de gebruiker ingestelde maateenheid.

Eenvoudige weergave

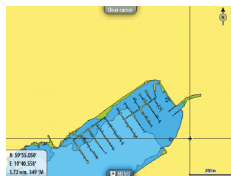
Met deze functie vergroot u de weergave van kaartitems en tekst.

→ **Notitie:** Op de kaart kunt u niet zien of deze functie geactiveerd is.

Foto-overlay

Met deze optie kunt u satellietfoto's van een gebied als overlay weergeven op de kaart. De beschikbaarheid van dergelijke foto's is beperkt tot bepaalde gebieden en kaartversies.

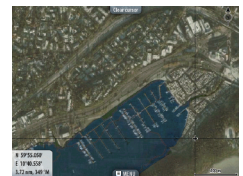
U kunt foto-overlays in 2D of 3D weergeven.



Geen foto-overlay



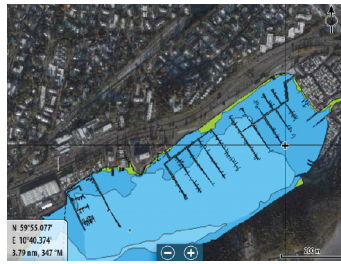
Foto-overlay, alleen land



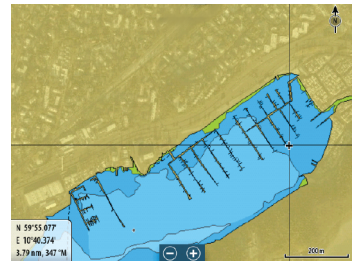
Volledige foto-overlay

Fototransparantie

Met deze optie stelt u de doorzichtigheid van de foto-overlay in. Met minimale transparantie zijn de kaartdetails vrijwel verborgen door de foto.



Minimale transparantie



Maximale transparantie

SonarChart

Het systeem biedt ondersteuning voor de functie Navionics SonarChart.

SonarChart toont een bathymetrische kaart met contourdetails op hoge resolutie en standaardnavigatiegegevens. Raadpleeg voor meer informatie www.navionics.com.

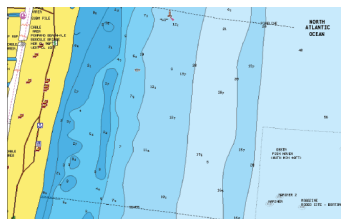
SC Density

Hiermee beheert u de dichtheid van de contouren in SonarChart en SonarChart Live.

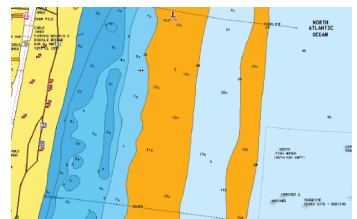
Vis afstand

Selecteer het bereik van de diepten die Navionics met een andere kleur moet vullen.

Zo kunt u een bepaald dieptebereik markeren als u wilt vissen. Dit bereik is net zo nauwkeurig als de gegevens op de onderliggende kaart. Dat betekent dat als de kaart een interval van 5 meter heeft voor contourlijnen, ook de arcering wordt afgerond naar de dichtstbijzijnde beschikbare contourlijn.



Geen dieptemarkering

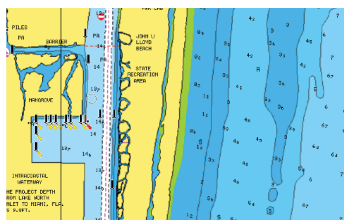


Bereik dieptemarkering: 6 tot 12 meter

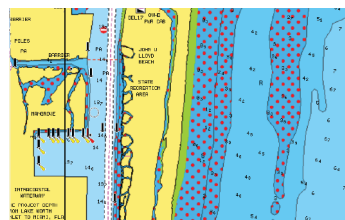
Markering van ondiep water

Markeert gebieden met ondiep water.

Hiermee kunt u gebieden met ondiep water tussen 0 en de geselecteerde diepte (max. 10 meter) markeren.



Geen ondiep water gemarkeerd



Markering van ondiep water: 0 m - 3 m

Instellingen Navionics-kaarten

Gekleurde zeebodemgebieden

Wordt gebruikt om verschillende dieptegebieden in verschillende tinten blauw weer te geven.

Aantekening

Bepaalt welke gebiedsinformatie, zoals namen van locaties en aantekeningen over gebieden, voor weergave beschikbaar is.

Presentatietype

Verschaft maritieme kaartinformatie zoals symbolen, kleuren van de navigatiekaart en benamingen voor internationale of USA-presentatietypen.

Kaartdetails

Geeft u verschillende niveaus van informatie met betrekking tot geografische lagen.

Veiligheidsdiepte

De Navionics-kaarten gebruiken verschillende schakeringen blauw om onderscheid te maken tussen ondiep en diep water.

Veiligheidsdiepte, op basis van een geselecteerde limiet, wordt zonder blauwe schakeringen getekend.



→ **Notitie:** De ingebouwde Navionics-database bevat gegevens tot een diepte van 20 m. Daarna is alles wit.

Contourdiepte

Bepaalt welke contouren u op de kaart ziet, tot aan de geselecteerde dieptewaarde.

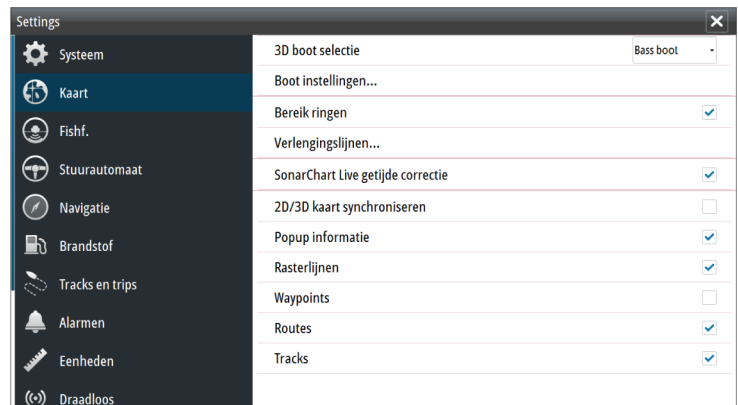
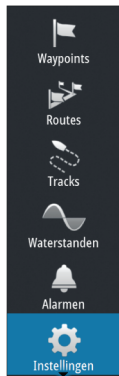
Rotsfilter

Hiermee wordt rotsherkenning beneden een bepaalde diepte verborgen op de kaart.

Zo kunt u kaarten opschonen in gebieden waar rotsen liggen op diepten ver onder de diepgang van uw vaartuig.

Kaartinstellingen

Instellingen en weergaveopties die op de pagina Kaartinstellingen worden gekozen, gelden voor alle kaartpanelen.



3D-bootselectie

Bepaalt welk pictogram wordt gebruikt op 3D-kaarten.

Bootinstellingen

De bootinstellingen worden gebruikt bij het berekenen van een automatische route. De diepgang, breedte en hoogte van de boot moeten worden ingevoerd voor de functies Dock-to-dock Autorouting en Easy Routing.

→ **Notitie:** Dock-to-doc Autorouting is niet beschikbaar op units die worden gebruikt in de Amerikaanse territoriale wateren.

Bereikringen

De bereikringen kunnen worden gebruikt om de afstand weer te geven tussen uw vaartuig en andere kaartobjecten.

De bereikschaal wordt automatisch door het systeem ingesteld zodat deze overeenkomt met de kaartschaal.

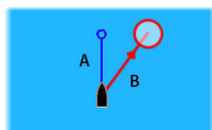
Verlengingslijnen

A: Koers

B: Koers over de grond (COG)

De lengte van de verlengingslijnen wordt ingesteld als vaste afstand, of als de afstand die het vaartuig binnen een geselecteerde tijd aflegt. Als voor een vaartuig geen opties worden ingeschakeld, dan worden er geen verlengingslijnen getoond voor uw vaartuig.

De koers van uw vaartuig wordt gebaseerd op informatie van de actieve koerssensor, en de COG wordt gebaseerd op informatie van de actieve GPS-sensor.



Verlengingslijnen	
DIT VAARTUIG	
Course Over Ground	☐
Voorliggende koers	☐
Lengte	1 km
ANDERE VAARTUIGEN	
Course Over Ground	☒
Lengte	2 min
Opslaan	Annuleren

ForwardScan

Als u over ForwardScan beschikt en deze optie is geselecteerd, wordt de ForwardScan-vaarrichtingsverlenging getoond op de kaart. Raadpleeg "*Vaarrichtingsverlenging*" op pagina 146.

SonarChart Live getijde correctie

Wanneer deze functie geselecteerd is, gebruikt de getijdecorrectie informatie van getijdestations in de buurt (indien beschikbaar) om de diepte aan te passen die SonarChart Live gebruikt wanneer de sonar wordt vastgelegd.

2D/3D-kaart synchroniseren

Koppelt de positie die op de ene kaart getoond wordt aan de positie op de andere kaart wanneer een 2D- en 3D-kaart naast elkaar getoond worden.

Pop-upinformatie

Hiermee wordt bepaald of basisinformatie voor kaartitems wordt getoond als u dat item selecteert.

Rasterlijnen

Schakelt de weergave van rasterlijnen voor lengte- en breedtegraad op de kaart in of uit.

Waypoints, Routes, Tracks

Hiermee schakelt u de weergave van deze items op kaartpanelen in/uit. Hiermee opent u ook de dialoogvensters Waypoints, Routes en Tracks waarmee u de items kunt beheren.

5

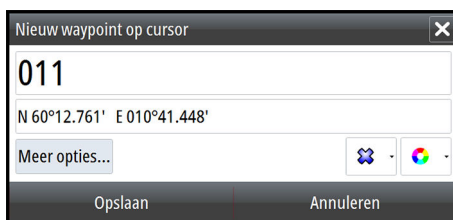
Waypoints, routes en tracks

Waypoints

Een waypoint is een door de gebruiker gegenereerde markering op een kaart of op het Echosounder-beeld. Elk waypoint heeft een exacte positie met lengte- en breedtecoördinaten. Een waypoint dat op het Echosounder-beeld is gepositioneerd, heeft naast positie-informatie ook een dieptewaarde. Waypoints worden gebruikt om posities te markeren waarnaar u later mogelijk wilt terugkeren. Twee of meer waypoints kunnen ook worden gecombineerd om een route te creëren.

Waypoints opslaan

U kunt een waypoint op een geselecteerde locatie opslaan door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

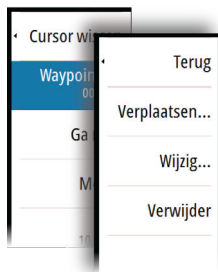


Op het navigatiepaneel en het kaartpaneel kunt u een waypoint opslaan op de vaartuigpositie (als de cursor niet actief is) door de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

Een waypoint verplaatsen

1. Selecteer de waypoint die u wilt verplaatsen. Het waypoint-pictogram wordt uitgevouwen om aan te geven dat het actief is.
2. Activeer het menu en selecteer de waypoint in het menu
3. Selecteer de optie Verplaatsen
4. Selecteer de nieuwe positie van de waypoint
5. Selecteer Voltooien in het menu.

De waypoint wordt nu automatisch opgeslagen op de nieuwe positie.

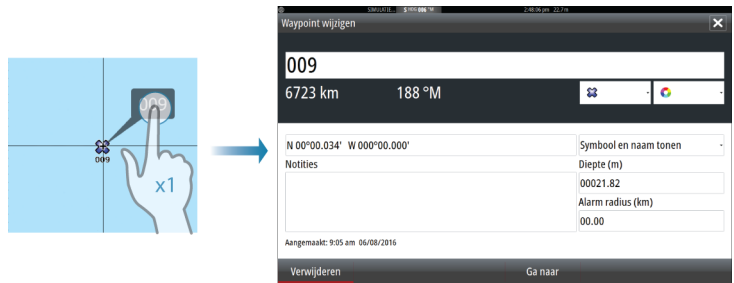


Waypoints wijzigen

U kunt alle informatie over een waypoint wijzigen in het dialoogvenster **Waypoints wijzigen**.

U activeert dit dialoogvenster door het pop-upvenster van de waypoint te selecteren of vanuit het menu als de waypoint geactiveerd is.

Dit dialoogvenster is ook toegankelijk vanuit het hulpprogramma voor Waypoints op de **Home** pagina.



Een waypoint verwijderen

U kunt een waypoint verwijderen in het dialoogvenster **Waypoint wijzigen**, of door de menu-optie **Verwijderen** te selecteren wanneer het waypoint is geactiveerd.

U kunt waypoints ook verwijderen met behulp van de tool Waypoints op de **Home** pagina.

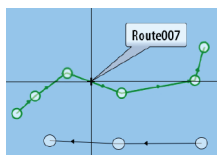
U kunt MOB-waypoints op dezelfde manier verwijderen.

Waypoint alarminstellingen

U kunt voor elk individueel waypoint een alarmradius instellen. U kunt het alarm instellen in het dialoogvenster **Waypoint wijzigen**.

→ **Notitie:** De alarmradius voor het waypoint moet in het alarmdialoogvenster op ON gezet worden om een alarm te activeren op het moment dat uw vaartuig binnen de gedefinieerde radius komt. Raadpleeg voor meer informatie "*Dialoogvenster Alarmen*" op pagina 193.

Routes



Een route bestaat uit een serie routepunten die worden ingevoerd in de volgorde waarin u wilt navigeren.

Als u een route selecteert op het kaartpaneel, wordt de route groen, en wordt de naam van de route getoond.

Het systeem biedt ondersteuning voor Navionics Autorouting en C-MAP Easy Routing. Deze functie maakt automatisch suggesties voor routepunten tussen het eerste en het laatste routepunt van een route of tussen geselecteerde routepunten in een complexe route. U kunt de functie gebruiken om een nieuwe route aan te maken of om reeds bestaande routes te wijzigen.

Een nieuwe route aanmaken op het kaartpaneel

1. Activeer de cursor op het kaartpaneel
2. Selecteer de optie Nieuwe route in het menu
3. Plaats het eerste waypoint op het kaartpaneel
4. Ga door met het plaatsen van nieuwe routepunten op het kaartpaneel totdat de route af is
5. Sla de route op door de optie Opslaan te selecteren in het menu.

Een route bewerken in het kaartpaneel

1. Selecteer de route om deze te activeren
 2. Selecteer de optie Route bewerken in het menu
 3. Plaats het nieuwe routepunt op het kaartpaneel:
 - Als u het nieuwe routepunt binnen een etappe plaatst, dan wordt het nieuwe punt toegevoegd aan de bestaande routepunten
 - Als u het nieuwe routepunt buiten de route plaatst, dan wordt het nieuwe punt achter het laatste punt in de route geplaatst
 4. U kunt routepunten naar een nieuwe positie slepen
 5. Sla de route op door Opslaan te kiezen in het menu.
- **Notitie:** De opties in het menu zijn afhankelijk van de geselecteerde bewerkingsoptie. Alle bewerkingen kunnen in het menu worden bevestigd of geannuleerd.

Een route verwijderen

U kunt een route verwijderen door de menu-optie **Verwijderen** te selecteren wanneer de route is geactiveerd. U kunt routes ook verwijderen met behulp van de tool Routes op de **Home** pagina.

Dock-to-dock Autorouting en Easy Routing

Dock-to-dock Autorouting en Easy Routing doen suggesties voor nieuwe routepuntposities, gebaseerd op informatie op de kaart en de omvang van uw boot. Voor u deze functie kunt gebruiken moeten de diepgang, hoogte en breedte van uw boot in het systeem worden ingevoerd. Het dialoogvenster voor de instellingen van uw boot verschijnt automatisch als deze informatie ontbreekt bij het opstarten van de functie.

- **Notitie:** Units die zijn bedoeld voor verkoop in de VS beschikken niet over Autorouting. Autorouting-functies zijn uitgeschakeld op alle niet-Amerikaanse units wanneer deze worden gebruikt in de Amerikaanse territoriale wateren.
 - **Notitie:** U kunt Dock-to-dock Autorouting of Easy Routing niet starten als een van de geselecteerde routepunten in een onveilig gebied ligt. Er verschijnt een waarschuwingsvenster en u moet de betreffende routepunt(en) naar een veilig gebied verplaatsen voordat u kunt doorgaan.
 - **Notitie:** Als er geen compatibele kaarten zijn, is de menu-optie Dock-to-dock Autorouting of Easy Routing niet beschikbaar. Compatibele kaarten zijn onder meer C-MAP MAX-N+, Navionics+ en Navionics Platinum. Ga naar www.gofreemarine.com, www.c-map.com of www.navionics.com voor de volledige selectie beschikbare kaarten.
1. Plaats ten minste twee routepunten op een nieuwe route of open een bestaande route en pas deze aan.
 2. Druk op **Dock-to-dock Autorouting** en vervolgens op:
 - **Gehele route** als u wilt dat het systeem nieuwe routepunten toevoegt tussen het eerste en het laatste routepunt van een open route.
 - **Selectie** als u met de hand de routepunten wilt selecteren die het begin- en eindpunt voor Autorouting bepalen. Selecteer de gewenste routepunten. De geselecteerde

routepunten zijn rood. U kunt maar twee routepunten selecteren. Het systeem negeert eventuele routepunten tussen uw begin- en eindpunt.

3. Selecteer **Accepteren** om de automatische routebepaling te starten.
 - Als de automatische routebepaling is voltooid, wordt een preview van de route weergegeven. De veilige en onveilige gebieden van de etappes worden met verschillende kleuren aangeduid. Navionics gebruikt rood (onveilig) en groen (veilig), en C-MAP gebruikt rood (onveilig), geel (gevaarlijk) en groen (veilig).
4. Als het nodig is, kunt u in de previewmodus de routepunten verplaatsen.
5. Selecteer **Behouden** om de positie van de routepunten te accepteren.
6. Herhaal eventueel stap 2 (**Selectie**) en stap 3 als u wilt dat het systeem automatisch routepunten plaatst voor andere delen van de route.
7. Selecteer **Opslaan** om de automatische routebepaling te voltooien en de route op te slaan.

Voorbeelden van Dock-to-dock Autorouting en Easy Routing

- De optie **Hele route** is gebruikt nadat het eerste en laatste routepunt zijn geselecteerd.



Eerste en laatste routepunt



Resultaat na automatische routebepaling

- De optie **Selectie** is gebruikt voor automatische routebepaling voor een deel van de route.



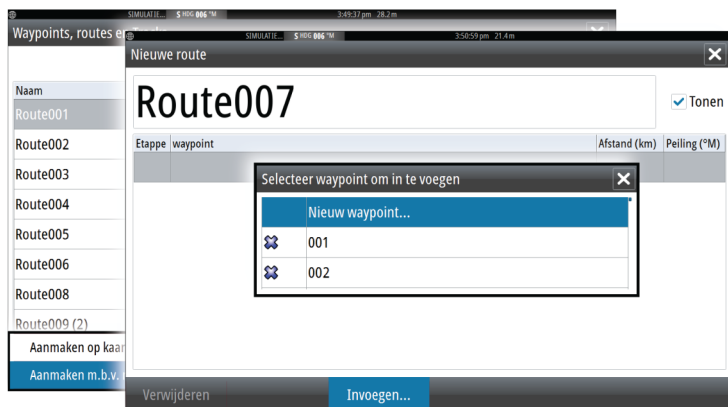
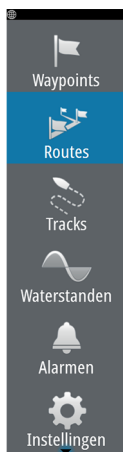
Twee routepunten zijn geselecteerd



Resultaat na automatische routebepaling

Routes aanmaken met behulp van bestaande waypoints

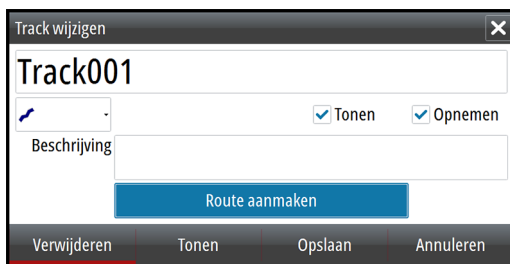
U kunt een nieuwe route aanmaken door bestaande waypoints te combineren in het dialoogvenster **Routes**. U kunt het dialoogvenster activeren met behulp van de tool **Routes** op de **Home** pagina.



Tracks omzetten in routes

U kunt een track omzetten in een route in het dialoogvenster **Track wijzigen**. U kunt het dialoogvenster activeren door de track te activeren en vervolgens de pop-up van de track te selecteren of de **Track**-optie in het menu te selecteren.

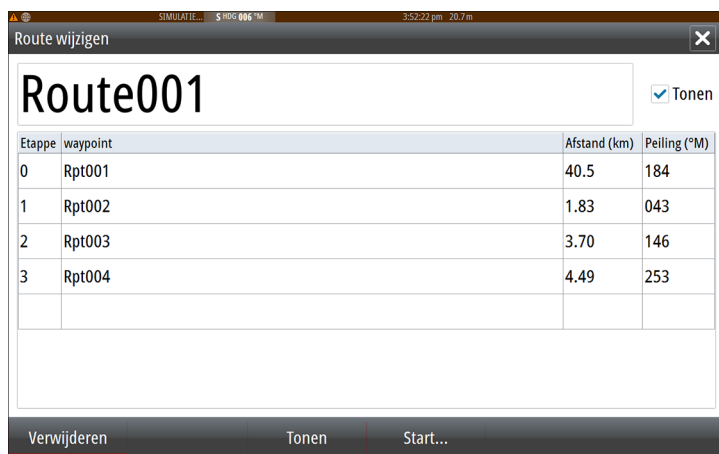
Het dialoogvenster **Tracks wijzigen** is ook toegankelijk door de tool **Tracks** te selecteren op de **Home** pagina.



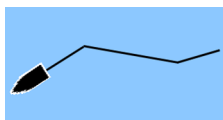
Het dialoogvensterRoute wijzigen

U kunt routepunten toevoegen en verwijderen in het dialoogvenster **Route wijzigen**. U kunt dit dialoogvenster activeren door de pop-up van een actieve route te selecteren, of vanuit het menu.

Het dialoogvenster is ook toegankelijk via het hulpprogramma **Routes** op de **Home** pagina.



Tracks



Tracks vormen een grafische weergave van het historische pad van een vaartuig, zodat u kunt achterhalen welke route u hebt afgelegd. Tracks kunnen omgezet worden in routes in het dialoogvenster **Wijzigen**.

Het systeem is in de fabriek zo ingesteld dat de beweging van het vaartuig automatisch wordt gevolgd en getoond op het kaartpaneel. Het systeem blijft de Tracks opnemen totdat het maximaal aantal punten wordt bereikt. Daarna worden de oudste punten overschreven.

De automatisch volgfunctie kan uitgeschakeld worden in het dialoogvenster Tracks .

Nieuwe Tracks aanmaken

U kunt een nieuwe track starten in het dialoogvenster **Tracks** dat u activeert met behulp van de tool **Tracks** op de **Home** pagina.

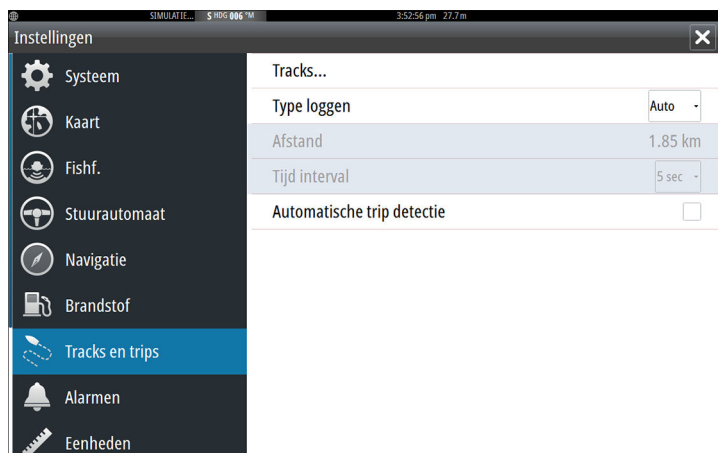
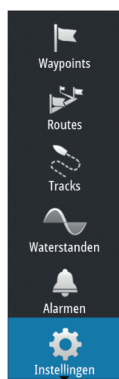
Tracks-instellingen

Tracks worden samengesteld uit een serie punten die verbonden worden door lijnsegmenten, afhankelijk van de frequentie van de opname.

U kunt zelf trackpunten positioneren op basis van tijd of afstand, of automatisch een waypoint door het systeem laten positioneren als er een koerswijziging geregistreerd wordt.

→ **Notitie:** Ook moet de optie Tracks zijn ingeschakeld in de kaartinstellingen om zichtbaar te zijn.

U kunt tracks kleuren door in het dialoogvenster Tracks de track te selecteren en in het dialoogvenster Track wijzigen de kleur in te stellen.



Dialoogvensters Waypoints, routes, en Tracks

De dialoogvensters Waypoints, Routes, en Tracks bieden toegang tot geavanceerde bewerkingfuncties en instellingen voor deze items.

De dialoogvensters zijn toegankelijk via het paneel **Tools** op de **Home** pagina.

Waypoints, routes en Tracks

Waypoints Routes Tracks

Scherm Opnemen Naam Kleur Punten

Waypoints, routes en Tracks

Waypoints Routes Tracks

Naam Start Einde Etappes Afstand (km)

Waypoints, routes en Tracks

Symbool	Naam	Afstand	Peiling	Positie	Tijd
✕	001	1286 km	215 °M	N 50°44.362'	3:40 pm
				W 0°57.356'	06/03/2016
✕	001 (2)	1290 km	215 °M	N 50°47.203'	8:14 am
				W 1°11.442'	03/02/2016
●	001 (3)	18718 km	125 °M	S 36°43.773'	4:57 pm
				E 174°44.403'	11/27/2014
●	001 (6)	7678 km	244 °M	N 30°25.629'	10:52 am
				W 81°14.380'	08/06/2015
●	001 (8)	8036 km	241 °M	N 25°45.704'	10:12 am
				W 80°08.002'	02/25/2015
✕	001 (9)	52.8 km	186 °M	N 59°47.904'	1:27 pm
				E 10°35.793'	10/01/2014
✕	002	8018 km	251 °M	N 36°37.861'	3:41 pm
				W 04°28.238'	06/03/2016

Nieuw... Sorteren Naam Alle per symbool verwijderen Alles verwijderen Zoeken...

6

Navigeren

Met behulp van de navigatiefunctie van het systeem kunt u naar de cursorpositie, een waypoint of langs een eerder opgegeven route navigeren.

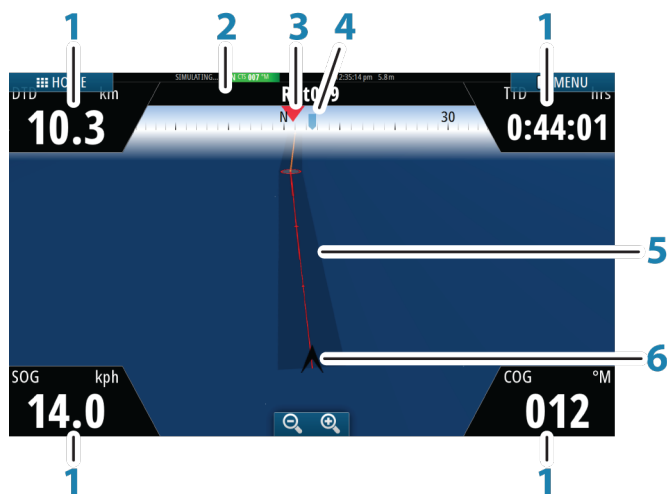
Als uw systeem over een stuurautoomaat beschikt, kan deze worden ingesteld om het vaartuig automatisch te besturen.

Ga naar "*Waypoints, routes en tracks*" op pagina 56 voor meer informatie over het plaatsen van waypoints en het uitzetten van routes.

Navigatiepanelen

De Nav-panelen kunnen worden gebruikt om informatie te tonen tijdens het navigeren.

Het navigatiepaneel



U kunt het navigatiepaneel activeren op de Home pagina, ofwel als paneel op volledig paginaformaat, ofwel als deel van een pagina met meerdere panelen.

- 1 **Datavelden**
- 2 **Route-informatie**
- 3 **Vaartuigrichting**

4 Peiling tot volgende routepunt

5 Peilingslijn met toegestane limiet voor koersafwijking

Bij het volgen van een route toont de peilingslijn de gewenste koers van het ene waypoint naar het volgende. Tijdens het navigeren naar een waypoint (cursorpositie, MOB of een ingevoerde lengte/breedtepositie), toont de peilingslijn de gewenste koers vanaf het startpunt van de navigatie naar het waypoint.

6 Vaartuigsymbool

Geeft de afstand en peiling aan, relatief ten opzichte van de gewenste koers.

Als de XTE (koersafwijking) de gedefinieerde XTE-limiet overschrijdt, wordt dit aangegeven met een rode pijl en de afstand vanaf de tracklijn. Raadpleeg "XTE-limiet" op pagina 68.

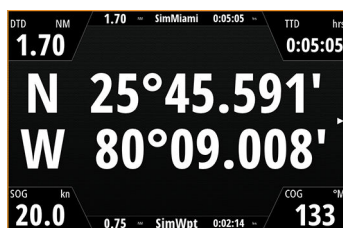
Positiepanelen

U kunt wisselen tussen weergave van het navigatiepaneel en het positiepaneel. U kunt het positiepaneel activeren in het menu.

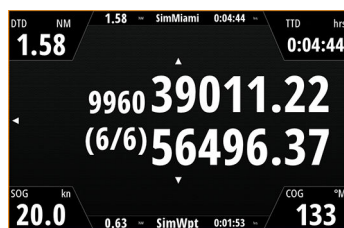
Standaard is er een positiepaneel beschikbaar waarop de GPS-positie wordt getoond.

Als Loran is ingeschakeld, zijn er twee positiepanelen. Dit wordt aangegeven met pijlsymbolen aan de linker- en rechterkant van het paneel.

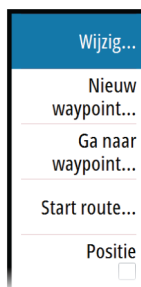
U kunt wisselen tussen de panelen door de pijlsymbolen naar links of rechts te selecteren, of door de pijltoetsen te gebruiken.



Informatie over GPS-positie



Informatie over Loran-positie



Gegevensvelden wijzigen

Zo wijzigt u de gegevensvelden die worden weergegeven in de navigatiepanelen:

1. Activeer het menu
2. Selecteer de optie Wijzig in het menu
3. Activeer het veld dat u wilt wijzigen
4. Selecteer het type informatie
5. Sla uw wijzigingen op.

Navigeren naar cursorpositie

U kunt navigeren naar een cursorpositie op iedere kaart of Echosounder-paneel.

Plaats de cursor op de geselecteerde bestemming op het paneel, en selecteer vervolgens de optie **Ga naar cursor** in het menu.

→ **Notitie:** De optie **Ga naar cursor** is niet beschikbaar als u al aan het navigeren bent.

Een route navigeren

U kunt een route navigeren vanuit het kaartpaneel of vanuit het dialoogvenster **Route**.

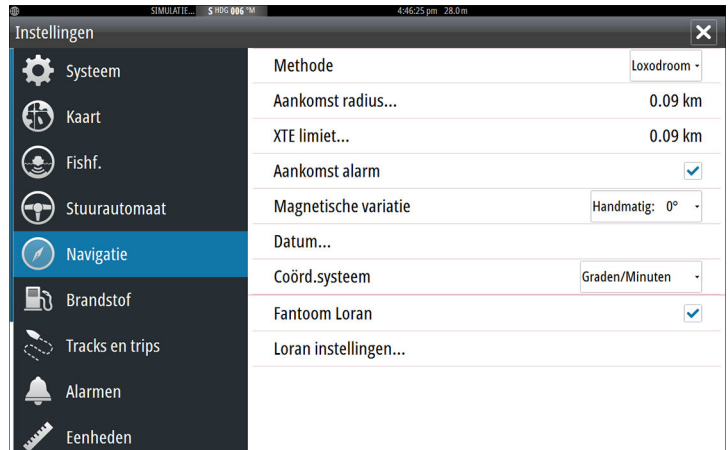
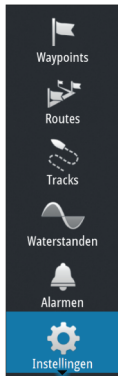
Wanneer een routenavigatie is gestart, wordt het menu uitgevouwen en ziet u opties voor het annuleren van de navigatie, het overslaan van een waypoint en het opnieuw starten van de route vanaf de huidige positie van het vaartuig.

Navigeren met de stuurautomaat

Wanneer u begint met navigeren op een systeem met een stuurautomaat, wordt u gevraagd om de stuurautomaat in de navigatiemodus te zetten.

Als u ervoor kiest om de stuurautomaat niet te gebruiken of als de boot is ingesteld op Zeilen, kunt u de stuurautomaat later in de navigatiemodus zetten met de stuurautomaatcontroller. Ga voor meer informatie over de stuurautomaatfunctionaliteit naar "*Stuurautomaat*" op pagina 76.

Navigatie-instellingen



Navigatiemethode

Er zijn verschillende methoden voor het berekenen van de afstand en peiling tussen twee punten op een kaart.

De grootcirkel route is het kortste traject tussen twee punten. Als u echter zo'n route volgt, is het moeilijk om handmatig te sturen omdat de koers constant verandert (behalve in geval van pal naar het noorden, zuiden of langs de evenaar).

Loxodromen zijn tracks met een constante vaarrichting. Het is mogelijk tussen twee locaties te reizen met behulp van loxodroomberekening, maar de afstand is gewoonlijk groter dan wanneer grootcirkel wordt gebruikt.

Aankomst radius

Stelt een onzichtbare cirkel rond het bestemming waypoint in.

Het vaartuig wordt beschouwd als aangekomen bij het waypoint wanneer het zich binnen deze radius bevindt.

XTE limiet

Met deze instelling bepaalt u hoe ver de boot mag afwijken van de geselecteerde route; als de boot voorbij deze limiet gaat, wordt er een alarm geactiveerd.

Aankomstalarm

Wanneer het aankomstalarm is ingeschakeld, gaat er een alarm af wanneer het vaartuig de waypoint bereikt of zich binnen de opgegeven aankomstradius bevindt.

Magnetische variatie

Magnetische variatie is het verschil tussen ware en magnetische peilingen, veroorzaakt door verschillende locaties van de geografische en de magnetische Noordpool. Lokale verschillen zoals ijzerafzettingen kunnen de magnetische peilingen ook beïnvloeden.

Indien op Auto ingesteld, converteert het systeem automatisch het magnetische noorden naar het ware noorden. Selecteer de handmatige modus wanneer u zelf een lokale magnetische variatie moet invoeren.

Referentievlak

De meeste papieren kaarten worden gemaakt in het WGS84-formaat, dat ook door GO XSE gebruikt wordt.

Als uw papieren kaarten een ander formaat hebben, kunt u de instellingen voor het referentievlak zo wijzigen dat deze overeenkomen met uw papieren kaarten.

Coördinatensysteem

Er kunnen diverse coördinatensystemen worden gebruikt om het formaat te bepalen voor lengte- en breedtegraad coördinaten die in het kaart paneel worden weergegeven.

Fantoom Loran

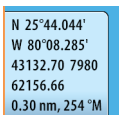
Gebruik van het Fantoom Loran positionering systeem inschakelen.

Loran instellingen

Definieert Loran ketens (GRI) en voorkeursstation voor waypoint invoer, cursorpositie en positiepaneel.

De afbeelding toont een cursorpositie venster met Loran positie informatie.

Voor meer informatie raadpleegt u de documentatie van uw Loran systeem.



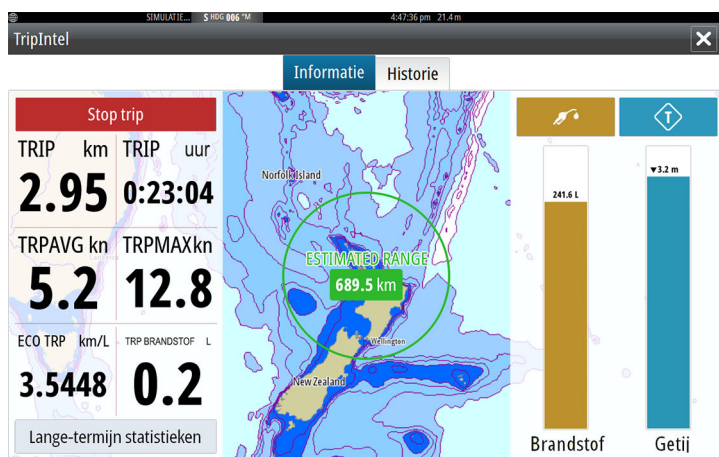
N 25°44.044'
W 80°08.285'
43132.70 7980
62156.66
0.30 nm, 254 'M

TripIntel

Met TripIntel kunt u informatie over trips opslaan en ophalen. U kunt de informatie gebruiken om weloverwogen beslissingen te nemen voordat u aan een trip begint, of terwijl een trip gaande is.

- **Notitie:** Voor deze functie moeten de brandstofinstellingen van het vaartuig geconfigureerd zijn. Raadpleeg de installatiehandleiding van de unit.
- **Notitie:** Voor de beste prestaties wordt aangeraden dat u de software met versie 2.4.0 of later uitvoert in uw EP-85R-opslagapparaat of de nieuwste software uitvoert in Beheer brandstofgegevens.

Selecteer de knop TripIntel op het paneel Tools om de pagina TripIntel te tonen.



Huidige tripstatistieken

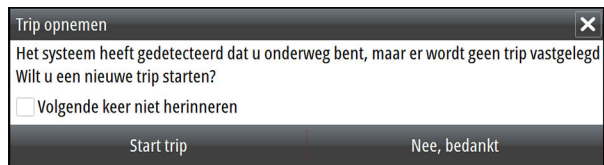
Het tabblad Informatie op de pagina TripIntel toont de huidige tripstatistieken:

- Afgelegde afstand
- Afgelegde tijd
- Gemiddelde snelheid
- Maximumsnelheid
- Brandstofbesparing

- Gebruikte brandstof

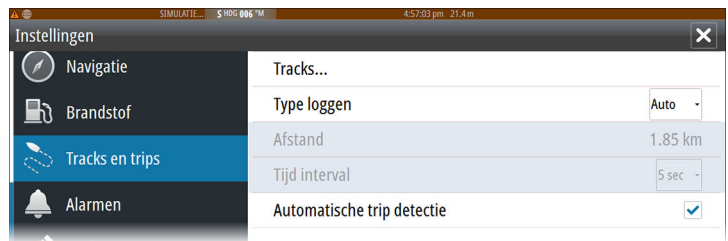
Trip automatisch opnemen

Er is een functie voor automatische tripdetectie. Als u gaat navigeren, wordt u gevraagd om de trip op te nemen als er momenteel geen trip gaande is en uw snelheid gedurende 20 seconden meer dan 2 knopen is geweest. U wordt gevraagd om een trip voort te zetten of een nieuwe trip te starten als de trip niet expliciet is opgeslagen voordat het systeem is uitgeschakeld.



U kunt de opname later handmatig starten vanaf de pagina TripIntel.

U kunt de functie voor automatische tripdetectie uitschakelen in het instellingenvenster voor Tracks en Trips.



Opname van trip starten en stoppen

Als u in de prompt voor automatische tripdetectie hebt gekozen om geen opname van de trip te starten, kunt u de opname handmatig starten op de pagina TripIntel.

Met de tripopties **Start** en **Stop** kunt u een tripopname opgeven. U kunt de opties gebruiken om een enkele vaartocht te verdelen in meerdere trips, zodat u meer controle hebt over de informatie die voor een tocht wordt gelogd.

Langetermijnstatistieken

Selecteer Langetermijnstatistieken om tripinformatie per seizoen te bekijken, zoals bedrijfsuren van de motor, totale afgelegde afstand en brandstofzuinigheid.

Lange-termijn statistieken

MOTOR BEDRIJFSUREN

Mid motor

57:03 uur

ODOMETER

Totale afstand

106.1 km

Totale afstand aanpassen

BRANDSTOF

Brandstofzuinigheid

Gemiddeld:0.66 km/L Best:0.11 km/L

Brandstofzuinigheid resetten

Totale afstand aanpassen

Selecteer de knop Totale afstand aanpassen om de totale afstand te wijzigen. Gebruik deze optie als u een afgelegde trip of een deel van een afgelegde trip niet hebt opgenomen en de afstand wilt opnemen in de statistieken voor Totale afstand.

Brandstofzuinigheid resetten

Selecteer **Brandstofzuinigheid resetten** om de brandstofbesparing te resetten in de meter Brandstofbesparing op de instrumentenbalk.

Ring met geschat brandstofbereik

De ring met het geschatte brandstofbereik op de TripIntel-pagina geeft de geschatte totale afstand weer die de boot kan afleggen, gebaseerd op historisch verbruik en de resterende hoeveelheid brandstof in de tank.

→ **Notitie:** De ring met het geschatte brandstofbereik geeft alleen het brandstofverbruik voor de heenreis aan. De benodigde hoeveelheid brandstof voor de terugreis vanaf uw huidige

locatie wordt niet geschat. De ring geeft weer hoeveel afstand uw boot kan afleggen tot de brandstof helemaal op is.

- **Notitie:** De ring met het geschatte brandstofbereik wordt uitsluitend berekend op basis van gegevens onder Vaartuig resterende brandstof, en niet op basis van de niveausensoren. Registreer dat u hebt bijgetankt door 'Op vol zetten' of 'Brandstof toevoegen' te selecteren. Zo zorgt u dat de ring het bereik accuraat weergeeft.

Brandstofmeter

De brandstofmeter is zichtbaar op de TripIntel-pagina en op de verbruiksmeter wanneer dit is ingesteld op de pagina Vaartuiginstellingen. Selecteer de meetmethode Resterende brandstof.

- Brandstof verbruikt door de motor(en)
- Sensor(en) brandstoftankniveau

- **Notitie:** Dit geldt alleen voor de TripIntel-pagina en de zuinigheidsgrafiek.

Getankte brandstof vastleggen



Selecteer de knop Brandstof om de hoeveelheid getankte brandstof vast te leggen. De brandstofinformatie wordt gebruikt om de hoeveelheid resterende vaartuigbrandstof te berekenen.

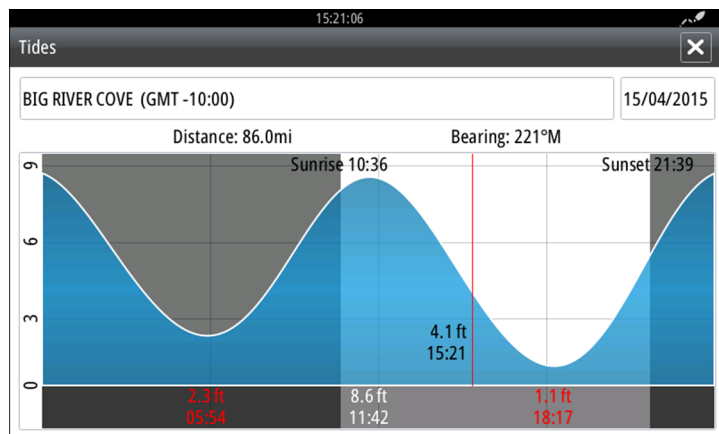
Getij-meter

De Getij-meter op de TripIntel-pagina toont de hoogte van het getij op het geselecteerd getij-station.

Getij-grafieken en -stations



Getij-stations of kaarten verschaffen informatie over het getij. Selecteer de knop Getij om getij-grafieken weer te geven en om op te geven door welk getij-station de getij-informatie wordt verstrekt. Als u geen getij-station kiest, wordt de getij-informatie van het dichtstbijzijnde getij-station gebruikt.



Tripopnamen weergeven

Opgenomen trips staan op het tabblad Historie op de pagina TripIntel. Om uitgebreide tripinformatie weer te geven, selecteert u een trip in de lijst.

TripIntel

Informatie **Historie**

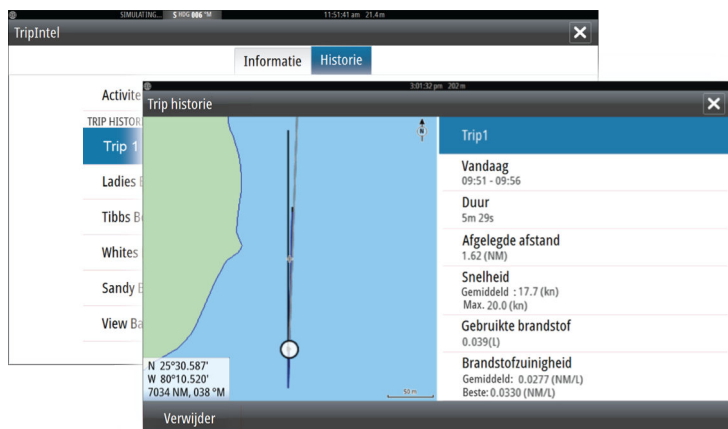
Activiteit van vandaag

TRIP HISTORIE		
Trip 1	14m 37s	4.39 NM
Ladies Bay-Karaka B	11m 10s	3.62 NM
Tibbs Beach-Coxs Bay	45m 10s	14.10 NM
Whites Bay-Sandy Bay	37m 45s	11.37 NM
Sandy Bay-Little Bay	17m 13s	5.03 NM
View Bay- Shelly Bay	1h 14m	20.00 NM

Namen van tripopnamen wijzigen

Bij het aanmaken van trips worden generieke namen toegekend. U kunt de tripnaam wijzigen in een betekenisvollere naam. Selecteer de naam in de historielijst en selecteer vervolgens de naam in het

gedetailleerde dialoogvenster Triphistorie. Hiermee opent u het dialoogvenster Tripnaam, waar u de tripnaam kunt wijzigen.



8

Stuurautomaat

Indien een compatibele stuurautomaatcomputer op het systeem is aangesloten, is het systeem voorzien van stuurautomaatfunctionaliteit.

Het systeem staat niet toe dat meer dan één stuurautomaatcomputer op het netwerk wordt aangesloten.

De display-unit herkent de stuurautomaatcomputer die op het netwerk is aangesloten automatisch en biedt instellingen, configuratie en gebruikersopties voor de aangesloten computer.

Voor meer informatie over het installeren en configureren van een stuurautomaatcomputer kunt u de met de stuurprogrammacomputer meegeleverde documentatie raadplegen.

Veilige bediening met de stuurautomaat

⚠ Waarschuwing: Een stuurautomaat is een handig hulpmiddel bij het navigeren, maar kan een menselijke navigator NIET vervangen.

⚠ Waarschuwing: Er moet een fysieke standby-knop beschikbaar zijn voor de stuurautomaat.

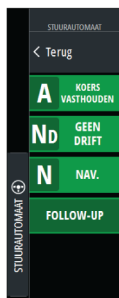
De stuurautomaat activeren

U kunt de stuurautomaat vanuit elk willekeurig paneel activeren door de optie Stuurautomaat te selecteren op de bedieningsbalk en vervolgens een modus te kiezen in de stuurautomaatcontroller.

De stuurautomaat kan ook in navigatiemodus vanuit toepassingen worden geactiveerd door navigeren naar de cursor, een waypoint of een route te selecteren.

Overschakelen van automodus naar handmatig sturen

U kunt de stuurautomaat overschakelen naar de Standby-modus vanuit elke automatische besturingsmodus in de



stuurautomaatcontroller of door een fysieke standby-sleutel te gebruiken.

→ **Notitie:** Als de unit via de SG05 is verbonden met een EVC-systeem, kunt u handmatig sturen, ongeacht de modus waarin de stuurautomaat zich bevindt. Zie *"De stuurautomaat gebruiken in een EVC-systeem"* op pagina 89.

Indicatie stuurautomaat op de pagina's



- 1 Bedieningsbalk
- 2 Stuurautomaatcontroller
- 3 Stuurautomaat aangegeven op de statusbalk

Indicatie van stuurautomaat modus op de Statusbalk

De Statusbalk toont stuurautomaat informatie zolang er een stuurautomaat computer op het netwerk aangesloten is.

Symbolen geven aan of de stuurautomaat passief of vanaf een andere bedieningseenheid vergrendeld is.

Stuurautomaatcontroller

Selecteer Stuurautomaat in de bedieningsbalk om de stuurautomaatcontroller te activeren.

S HDG 007 °M

De stuurautomaatcontroller heeft een vaste positie aan de linkerkant van de pagina.

Sluit de stuurautomaatcontroller door Sluiten/Terug te selecteren op de stuurautomaatcontroller.

U kunt de stuurautomaatcontroller ook sluiten door Stuurautomaat of een andere knop te selecteren op de bedieningsbalk.

U kunt de controller weer openen door Stuurautomaat te selecteren op de bedieningsbalk.

De volgende stuurautomaatcontrollerpagina's zijn beschikbaar:

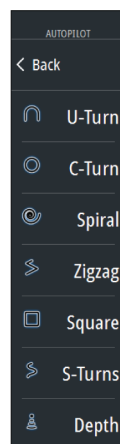
- Stuurautomaatcontroller - toont informatie over de actieve modus, vaarrichting, roer en sturen, afhankelijk van de actieve stuurautomaatmodus. Handmatige aanpassingen van de ingestelde vaarrichting kunnen alleen gemaakt worden als de pijlindicatoren voor bakboord en stuurboord rood en groen verlicht zijn.
- Modusselectie- biedt onder meer toegang tot de selectie van draaipatronen.
- Wendpatroonselectie - beschikbaar in de modus Koers vasthouden.



Stuurautomaatcontroller



Modusselectie



Wendpatroonselectie

Het stuurautomaatpaneel

Het stuurautomaatpaneel wordt gebruikt voor weergave van navigatiegegevens. Het paneel kan getoond worden op volledig schermformaat of op een pagina met meerdere panelen.

→ **Notitie:** U kunt het stuurautomaatpaneel beschikbaar stellen door in het gedeelte Geavanceerde functies van het dialoogvenster Systeem regelingen de optie Stuurautomaatfuncties weergeven in te schakelen.

Het aantal datavelden dat in het stuurautomaatpaneel is opgenomen, hangt af het beschikbare paneelformaat.



Datavelden

De volgende afkortingen worden gebruikt op het stuurautomaatpaneel:

- CTS Te sturen koers
- DTD Afstand tot bestemming
- DTW Afstand tot volgend waypoint
- SOG Snelheid over de grond
- COG Koers over de grond
- XTE Koersafwijking (L: links of R: rechts)

Stuurautomaatmodi

De stuurautomaat heeft verschillende stuurmodi. Het aantal modi en functies binnen een bepaalde modus is afhankelijk van de stuurautomaatcomputer, het boottype en de beschikbare ingangen, zoals uitgelegd in de beschrijving van de volgende besturingsmodi.

Standby-modus

De modus Standby wordt gebruikt wanneer de boot met de hand aan het roer wordt bestuurd. U kunt de stuurautomaat op elk moment overschakelen op de standby-modus door op de knop Standby te drukken in de Stuurautomaat controller of door op een fysieke standby-knop te drukken.

NFU-besturing (Non-Follow-Up)

In de modus NFU kunt u het roer bedienen met de pijlknoppen Bakboord en Stuurboord in de stuurautomaatcontroller. Het roer blijft bewegen zolang u de knop ingedrukt houdt.

- Activeer de modus NFU met de pijlknoppen Bakboord en Stuurboord in de stuurautomaatcontroller als de stuurautomaat in de modus Standby of FU staat.

U keert terug naar de standby-modus door de optie Standby te selecteren in de stuurautomaatcontroller of door op de fysieke standby-knop te drukken.

FU-besturing (Follow-Up)

- **Notitie:** De modus FU is alleen beschikbaar als u een externe bedieningsunit hebt verbonden met het systeem. De MFD-unit heeft geen draaiknop.

In de modus FU kunt u de roerhoek met de draaiknop bedienen. Druk op de draaiknop en draai vervolgens om de roerhoek in te stellen. Het roer beweegt naar de ingestelde hoek en stopt dan.

- Selecteer de FU-modus op de stuurautomaatcontroller
- **Notitie:** Als de stuurautomaatcontroller is gesloten of als er een alarmdialoogvenster actief is op de unit die de stuurautomaat in de FU-modus bedient, schakelt de stuurautomaat automatisch over naar de standby-modus.

⚠ Waarschuwing: In de FU-modus kunt u het stuurwiel niet handmatig bedienen.

Automatische modus (Koers vasthouden)

In de modus AUTO (Koers vasthouden) stuurt de stuurautomaat opdrachten naar het roer om het vaartuig automatisch op een ingestelde vaarrichting te houden.

Schakel over naar AUTO-modus door in de stuurautomaatcontroller de modus Koers vasthouden te selecteren. Wanneer de modus wordt geactiveerd, selecteert de stuurautomaat de huidige koers van de boot als ingestelde koers.

Ingestelde vaarrichting wijzigen in de modus AUTO (Koers vasthouden)

U kunt de ingestelde koers aanpassen met de pijltoetsen voor bakboord en stuurboord (1 of 10 graden) in de stuurautomaatcontroller.

Er vindt direct een wijziging van de vaarrichting plaats. De nieuwe vaarrichting wordt aangehouden totdat er een nieuwe vaarrichting wordt ingesteld.

Koers vasthouden

Als de boot wendt in AUTO modus, wordt bij direct resetten van de modus de functie Koers vasthouden geactiveerd. Hiermee wordt de wending automatisch geannuleerd en de boot blijft op de koers die van het kompas is afgelezen op het moment dat u de modus opnieuw activeerde.

Overstag gaan in AUTO-modus

→ **Notitie:** De overstagfunctie is alleen beschikbaar als het boottype is ingesteld op Zeilboot.



→ **Notitie:** Overstag gaan moet worden uitgetest op rustige zee bij zwakke wind om te ervaren hoe dit gaat met uw boot. Door het grote aantal bootkarakteristieken (van pleziervaart- tot raceboten) kan het gedrag van de overstagfunctie van boot tot boot verschillen.

Overstag gaan in AUTO-modus (Koers vasthouden) verschilt van overstag gaan in WIND-modus. In AUTO-modus is de overstaghoek vast en gedefinieerd door de gebruiker. Raadpleeg "*Overstag gaan in WIND-modus*" op pagina 85 voor meer informatie.

U kunt de overstagfunctie starten vanuit de AUTO-modus.

Als de overstagrichting is geselecteerd, wijzigt de stuurautomaat de huidige ingestelde koers volgens de ingestelde vaste overstaghoek.

De modus Geen drift

De modus Geen drift combineert de stuurautomaat- en de positie-informatie van de GPS.

In de modus Geen drift wordt de boot langs een berekende tracklijn in een door de gebruiker ingestelde vaarrichting gestuurd. Als het vaartuig van de oorspronkelijke koerslijn afdrijft ten gevolge van stroming en/of wind, volgt het de lijn als een krab.

1. Keer het vaartuig in de gewenste richting
2. Activeer de modus Geen drift. De stuurautomaat tekent een onzichtbare peillijn op basis van de huidige vaarrichting vanuit de positie van de boot

Anders dan in AUTO-modus (Koers vasthouden), gebruikt de stuurautomaat de positie-informatie nu om de koersafwijking te berekenen en uw track automatisch recht te houden.

Gebruik de pijlknoppen Bakboord en Stuurboord in de stuurautomaatcontroller om de koerslijn opnieuw in te stellen in de modus Geen drift.

Ontwijken

Als u een obstakel moet ontwijken in de modus Geen drift, kunt u de stuurautomaat in de modus Standby zetten en stuurbevestiging of het roer gebruiken totdat het obstakel is gepasseerd.

Als u binnen 60 seconden teruggaat naar de modus Geen drift, kunt u kiezen of u verder gaat op de vorige ingestelde peilingslijn.

Als u niet reageert, verdwijnt het dialoogvenster en volgt de stuurautomaat de huidige koers als ingestelde peillijn in de modus Geen drift.

De modus NAV

⚠ Waarschuwing: De modus **NAV** mag alleen in open water gebruikt worden.

U kunt de boot met de stuurautomaat automatisch naar een bepaalde waypoint-locatie of langs een vooraf gedefinieerde route sturen. De positie-informatie van het GPS wordt gebruikt voor het wijzigen van de te varen koers om de boot op de track-lijn te houden en naar het bestemmings-waypoint te leiden.

→ **Notitie:** Voor een juiste navigatie moet de GO XSE beschikken over geldige positie-invoer. De automatische besturing moet worden getest en goedgekeurd voordat u de navigatiemodus gaat gebruiken.

Automatische navigatie starten

Wanneer u begint met navigeren van een route of naar een waypoint vanaf het kaartpaneel, wordt u gevraagd de stuurautomaat in de modus NAV te zetten. Als u dit verzoek weigert, kunt u de modus NAV starten met de stuurautomaatcontroller.

→ **Notitie:** De vraag of u de stuurautomaat in de navigatiemodus wilt zetten, wordt niet weergegeven als het boottype is ingesteld op Zeilboot in het dialoogvenster Stuurautomaat in bedrijf stellen. Als u het navigeren wilt starten, moet u de modus NAV selecteren in de stuurautomaatcontroller.

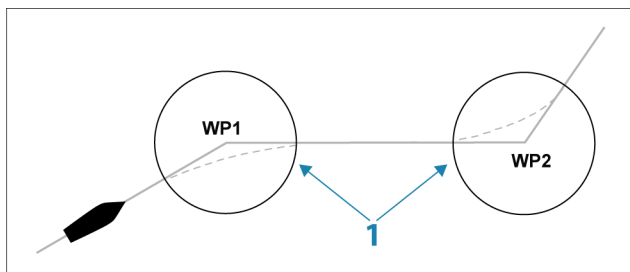
Wanneer de navigatiemodus wordt gestart, zorgt de stuurautomaat ervoor dat het vaartuig automatisch koers blijft houden.

Wanneer het vaartuig de aankomstcirkel van een routepunt bereikt, geeft de stuurautomaat een geluidssignaal en wordt er een dialoogvenster weergegeven met de nieuwe koersinformatie. Als de vereiste koerswijziging naar het volgende waypoint kleiner is dan de wijzigingsgrens, wijzigt de stuurautomaat de koers automatisch. Als de vereiste koerswijziging naar het volgende waypoint groter is dan de ingestelde grens, wordt u gevraagd te controleren of de aankomende koerswijziging acceptabel is.

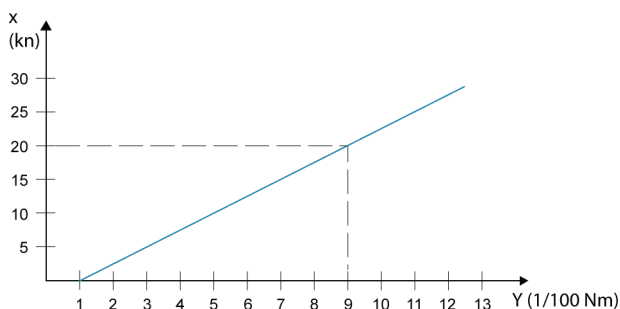
→ **Notitie:** Voor informatie over navigatie-instellingen raadpleegt u "Navigatie-instellingen" op pagina 68.

De aankomstcirkel van het waypoint

De aankomstradius definieert het punt waarop een draai wordt ingezet bij het afvaren van een route.



De aankomstcirkel (**1**) dient te worden ingesteld op de snelheid van de boot. Hoe hoger de snelheid, des te groter de cirkel. De bedoeling is de stuurautomaat de koerswijziging op tijd te laten inzetten om een soepele draai naar de volgende etappe te maken. Onderstaande illustratie kan worden gebruikt om bij het aanmaken van de route de juiste waypoint-cirkel te kiezen.



X-as = bootsnelheid in knopen

Y-as = aankomstcirkel, radius in 1/100 nm

Voorbeeld: met een snelheid van 20 knopen dient u een waypoint-cirkel te gebruiken met een radius van 0,09 nm.

→ **Notitie:** De afstand tussen waypoints in een route mag niet kleiner zijn dan de radius van de aankomstcirkel.

WIND-modus

→ **Notitie:** De WIND-modus is alleen beschikbaar als het systeem is ingesteld op boottype Zeilboot in het dialoogvenster Stuurautomaat in bedrijf stellen. Deze modus is niet beschikbaar voor NAC-1 en AC70 stuurautomaatcomputers. Het is niet mogelijk de WIND-modus te activeren als de windinformatie ontbreekt.

Wanneer de modus Wind is ingeschakeld, legt de stuurautomaat de huidige windhoek vast als stuurreferentiepunt en wordt de koers van de boot aangepast om deze windhoek te behouden.

U kunt overschakelen naar WIND-modus door deze modus te selecteren in de stuurautomaatcontroller.

⚠ Waarschuwing: In Wind-modus stuurt de automaat op de schijnbare of ware windhoek en niet op een kompaskoers. Windveranderingen kunnen tot gevolg hebben dat het vaartuig op een ongewenst koers komt.

Overstag gaan in WIND-modus

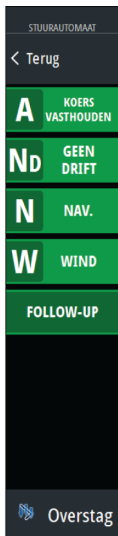
→ **Notitie:** De overstagfunctie in WIND-modus is alleen beschikbaar als het systeem is ingesteld op het boottype Zeilboot in het dialoogvenster Stuurautomaat in bedrijf stellen en is niet beschikbaar voor NAC-1 stuurautomaatcomputers.

Overstag gaan in WIND-modus kan worden uitgevoerd tijdens het zeilen met schijnbare of ware wind als referentiepunt. De ware windhoek moet in elk geval kleiner zijn dan 90 graden.

De functie Overstag/gijpen spiegelt de ingestelde windhoek in de tegenovergestelde wendhoek.

→ **Notitie:** Overstag gaan moet worden uitgeprobeerd op rustige zee bij zwakke wind om te ervaren hoe dit gaat met uw boot. Door het grote aantal bootkarakteristieken (van pleziervaart- tot raceboten) kan het gedrag van de overstagfunctie van boot tot boot verschillen.

De draaisnelheid tijdens de overstag wordt bepaald door de overstagtijd die in de vaarparameters is gedefinieerd. De



overstagtijd wordt ook bestuurd door de snelheid van de boot, om snelheidsverlies tijdens een overstag te voorkomen.

U kunt de overstagfunctie starten vanuit de WIND-modus.

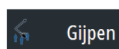
Als u de overstag begint, spiegelt de stuurautomaat onmiddellijk de ingestelde windhoek naar de andere kant van de boeg.

U kunt het overstag gaan onderbreken door Standby te selecteren en de WIND-modus opnieuw te activeren of Koers vasthouden of Geen drift in te schakelen.

Gijpen

Gijpen is mogelijk als de ware windhoek groter is dan 120°.

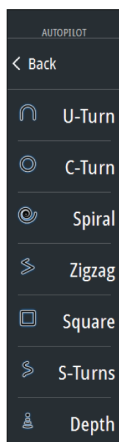
De tijd om te gijpen wordt bepaald door de snelheid van de boot, om het zo snel mogelijk gecontroleerd uit te voeren.



Sturen met wendpatroon

De stuurautomaat beschikt over een aantal automatische draaifuncties wanneer de stuurautomaat in de modus AUTO staat.

→ **Notitie:** De draaifunctie is niet beschikbaar als het boottype is ingesteld op Zeilboot in het dialoogvenster Stuurautomaat in bedrijf stellen. In plaats daarvan is de functie Overstag/gijpen geïmplementeerd.



Beginnen van een draai

U begint de draai door het relevante draaipictogram te selecteren. Vervolgens selecteert u de bakboord- of stuurboordopties in het dialoogvenster Draai om de draairichting te selecteren.

Stoppen van de draai

U kunt de draai stoppen op de pagina Wending van de stuurautomaat.

Tijdens een draai kunt u op elk moment Standby selecteren in de stuurautomaatcontroller of Stuurautomaat standby selecteren in het dialoogvenster Systeem regelingen om terug te keren naar standby-modus en handmatige besturing.

Draaipatronen

U kunt de instellingen van de verschillende draai-opties, behalve die van de U-bocht, aanpassen voordat u een draai start. Sommige instellingen kunnen zelfs worden aangepast als de boot bezig is te wenden.

U-bocht

Bij een U-bocht wordt de huidige ingestelde vaarrichting 180° in tegenovergestelde richting gewijzigd.

De draaisnelheid is gelijk aan de instellingen voor de snelheidslimiet. Deze kan tijdens het draaien niet worden gewijzigd.

→ **Notitie:** Raadpleeg de afzonderlijke installatiehandleiding van GO XSE voor informatie over de instellingen voor de snelheidslimiet.

C-turn

Met deze optie gaat de boot in een cirkel varen.

U kunt de draaisnelheid aanpassen in het dialoogvenster Draai voordat de draai wordt ingezet en tijdens de draai. Als u de draaisnelheid verhoogt, maakt het vaartuig een kleinere cirkel.

Spiraal

Met Spiraaldraai maakt het vaartuig een spiraalvormige draai met een toenemende of afnemende radius. U kunt de initiële radius instellen voordat de draai wordt ingezet, en de wijziging per draai tijdens de draai. Als u de wijziging per draai instelt op nul, draait het voertuig in een cirkel rond. Negatieve waarde geven een afnemende radius aan; positieve waarden geven een toenemende radius aan.

Zigzag

Met deze optie zorgt u ervoor dat de boot in een zigzagpatroon gaat varen.

Voor navigeren in een zigzagpatroon stelt u de initiële wijziging van de vaarrichting in voordat de draai gestart wordt.

Tijdens de draai kunt u de hoofdvaarrichting, de wijziging van de vaarrichting en de etappeafstand wijzigen.

Vierkant

Hiermee maakt het vaartuig na het afleggen van een bepaalde etappeafstand automatisch een draai van 90°.

U kunt tijdens de draai op elk gewenst moment de hoofdvaarrichting en de afstand van de etappe wijzigen totdat het vaartuig een draai van 90° maakt.

Wijde S

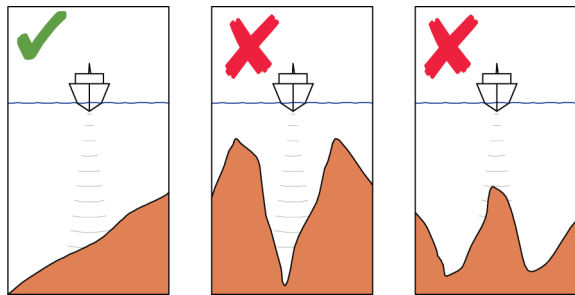
Met deze optie giert het vaartuig langs de hoofdkoers.

Tijdens de draaiing kunt u de koers en de wendradius wijzigen.

Dieptecontour volgen, DCT™

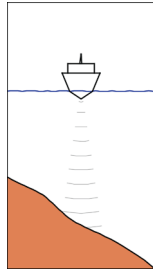
Als het systeem input krijgt van een Echosounder, kan de stuurautomaat zo worden ingesteld dat een dieptecontour wordt gevolgd.

⚠ **Waarschuwing:** Gebruik deze functie alleen bij een daarvoor geschikte zeebodem. Gebruik de functie niet in onrustig water waarbij de diepte binnen een klein gebied sterk verschilt.

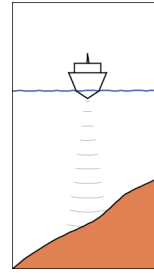


Gebruik de volgende procedure om DCT te starten:

1. Zorg dat de diepte-indicatie op het paneel of op een afzonderlijk diepte-instrument wordt weergegeven.
2. Stuur de boot naar de diepte die u wilt volgen, in de richting van de dieptecontour.
3. Activeer de modus **AUTO**, selecteer DCT en volg de diepte-indicatie.
4. Selecteer Bakboord of Stuurboord in het dialoogvenster Draai om DCT te starten en de helling op de bodem aan stuurboordzijde of bakboordzijde te volgen:



*Bakboordoptie
(diepte neemt af aan bakboordzijde)*



*Stuurboordoptie
(diepte neemt af aan stuurboordzijde)*

De volgende parameters zijn beschikbaar voor DCT:

Depth gain

Deze parameter bepaalt de ratio tussen ingesteld roer en de afwijking van de geselecteerde dieptecontour. Hoe hoger de Depth gain-waarde, hoe meer roer er gegeven wordt.

Als de waarde te klein is, duurt het lang voordat het afdrijven van de ingestelde dieptecontour gecompenseerd wordt en kan de stuurautomaat de boot niet op de geselecteerde diepte houden.

Als de waarde te hoog is, neemt de oversturing toe en is het sturen instabiel.

Contour Cross Angle (CCA)

De CCA is hoek die wordt opgeteld bij of afgetrokken van de ingestelde koers.

Met deze parameter kunt u de boot met langzame S-bewegingen rond de referentiediepte laten gieren.

Hoe groter de CCA, hoe meer er gegierd mag worden. Als u de CCA instelt op nul, zijn er geen langzame S-bewegingen.

De stuurautomaat gebruiken in een EVC-systeem

Als de GO XSE via de SG05 is verbonden op een EVC-systeem, kunt u handmatig sturen, ongeacht de modus waarin de stuurautomaat zich bevindt.

De modusindicator op de stuurautomaatcontroller wordt vervangen door een streepje om EVC opheffen aan te geven.

Het systeem keert terug naar de GO XSE-besturing in de standby-modus, als er binnen een bepaalde vooraf gedefinieerde periode geen roeropdracht van het EVC-systeem is ontvangen.

Stuurautomaat instellen

De stuurautomaatinstellingen kunnen worden gesplitst in instellingen die door de gebruiker kunnen worden aangepast en instellingen die tijdens de installatie en inbedrijfstelling van het stuurautomaatsysteem worden opgegeven.

- Gebruikersinstellingen kunnen worden gewijzigd voor verschillende gebruiksomstandigheden en gebruikersvoorkeuren
- Installatie-instellingen worden opgegeven tijdens de inbedrijfstelling van het stuurautomaatsysteem. Deze instellingen mogen niet meer worden gewijzigd

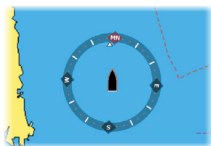
Zowel de gebruikersinstellingen als de installatie-instellingen zijn afhankelijk van welke stuurautomaat-computer op het systeem is aangesloten.

In de volgende hoofdstukken vindt u informatie over instellingen die kunnen worden gewijzigd door de gebruiker. Raadpleeg de documentatie bij de stuurautomaatcomputer voor meer informatie over installatie-instellingen.

Algemene gebruikersinstellingen

De volgende gebruikersinstellingen gelden voor alle stuurautomaten.

Kaartkompas



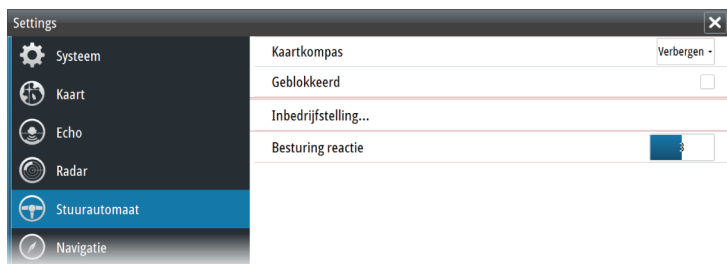
U kunt ervoor kiezen om op het kaartpaneel een kompassymbool rond uw boot te tonen. Het kompassymbool staat uit als de cursor actief is op het paneel.

De stuurautomaatbediening vanaf een unit vergrendelen

U kunt een unit tijdelijk vergrendelen om te voorkomen dat de stuurautomaat per ongeluk wordt bediend. Als de unit vergrendeld is, wordt dit aangegeven door een symbooltje en tekst in de stuurautomaatcontroller. Op een vergrendeld display kunnen geen automatische modi worden geselecteerd.

→ **Notitie:** De vergrendelingsfunctie is niet beschikbaar voor de unit waarmee de stuurautomaat wordt bediend!

NAC 1 specifieke gebruikersinstellingen



Stuurreactie

Hiermee verhoogt of verlaagt u de stuurgevoeligheid. Een laag responsniveau vermindert de roeractiviteit en geeft een wat lossere sturing. Een hoog responsniveau verhoogt de roeractiviteit en geeft een wat stevigere sturing. Bij een te hoog responsniveau zal de boot S-vormige bewegingen gaan maken.

NAC2/NAC3 specifieke gebruikersinstellingen



Sturen

Met deze opties is het mogelijk om de parameters voor lage en hoge snelheid die tijdens de ingebruikname van de stuurautomaat zijn ingesteld, handmatig te wijzigen. Raadpleeg de documentatie van de stuurautomaatcomputer voor meer informatie.



Het selecteren van de optie voor lage snelheid of de optie voor hoge snelheid opent dialoogvensters waarin de volgende parameters kunnen worden gewijzigd.

- Draaisnelheid: gewenste draaisnelheid in graden per minuut
 - Roerversterking: deze parameter bepaalt de verhouding tussen het opgegeven roer en de koersfout. Hoe hoger deze waarde, hoe meer roer er wordt gebruikt. Als de waarde te laag is, duurt het lang om een koersfout te compenseren en kan de stuurautomaat geen stabiele koers aanhouden. Als de waarde te groot is, neemt de overschrijding toe en wordt de sturing instabiel.
 - Tegenroer: verhouding tussen wijziging in koersfout en roerkracht. Een hoger tegenroer zorgt ervoor dat de roerkracht bij het naderen van de ingestelde koers sneller afneemt
 - Autotrim: bepaalt de roerkracht van de stuurautomaat om te compenseren voor een constante koersafwijking, bijvoorbeeld veroorzaakt door externe krachten, zoals wind of stroming. Hoe lager de automatische koerscorrectie, hoe sneller een constante koers offset wordt tenietgedaan
- **Notitie:** In VRF modus regelt deze parameter de tijdconstante van de roerschatting. Bij een lagere waarde maakt het roer een snellere schatting en wordt het roer sneller afgestemd op de bewegingen van de boot.
- Roer init.: hiermee bepaalt u hoe het roer door het systeem wordt gestuurd bij het overschakelen van handmatig sturen naar een automatische modus.
 - Centreer (Midscheeps): zet het roer in de nulstand
 - Werkelijk: handhaaft de roercorrectie
 - Roerlimiet: bepaalt de maximale roeruitslag in graden vanuit de midscheepse positie in de automatische modus. De instelling voor de roerlimiet is alleen actief tijdens de automatische besturing op rechte koersen en NIET tijdens koerswijzigingen. De roerlimiet is niet van invloed op de non-follow-up-besturing
 - Uit-koers limiet: hiermee wordt de alarmlimiet voor koersafwijkingen ingesteld. Er gaat een alarm af wanneer de werkelijke koers meer dan de geselecteerde limiet afwijkt van de ingestelde koers

- Track-reactie: bepaalt hoe snel de stuurautomaat reageert na het registreren van een koersafwijkingsafstand
- Track-naderingshoek: bepaalt de hoek die wordt gebruikt wanneer de boot een etappe nadert. Deze instelling wordt zowel gebruikt wanneer u begint met navigeren als wanneer u de track-offset gebruikt
- Koerswijzigingbevestigingshoek: bepaalt de limieten voor de koerswijziging naar het volgende waypoint in een route. Als de vereiste koerswijziging groter is dan de ingestelde limiet, wordt u gevraagd te bevestigen dat de aankomende koerswijziging acceptabel is.

Zeilen

→ **Notitie:** De parameterinstellingen voor Varend zijn alleen beschikbaar als het boottype is ingesteld op Zeilen.



Met deze optie is het mogelijk om de parameters die tijdens de ingebruikname van de stuurautomaat zijn ingesteld te wijzigen. Raadpleeg de documentatie van de stuurautomaat voor meer informatie over de instellingen.

- Overstag tijd: regelt de snelheid van de draai (overstagtijd) in de modus Wind.
- Overstag hoek: regelt de hoek van de draai tussen 50° - 150° in de modus AUTO
- Windfunctie: selecteer welke windmodus door de stuurautomaat in de modus Wind wordt gebruikt
 - Auto:
Als TWA is <70°: Wind-modus gebruikt AWA
Als TWA is ≥ 70°: Wind-modus gebruikt TWA
 - Schijnbaar
 - Waar

- Handmatige snelheid: indien er geen (betrouwbare) gegevens voor de bootsnelheid of SOG-gegevens beschikbaar zijn, kan een handmatige waarde als snelheidsbron worden ingevoerd en ter beschikking worden gesteld aan de stuurautomaat ter ondersteuning van de sturberekeningen

9

Radar

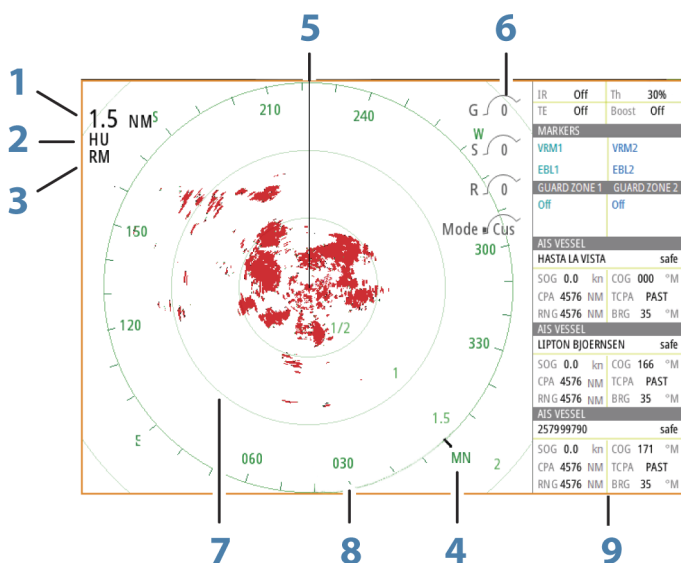
→ **Notitie:** Radar is beschikbaar als de unit aan de achterkant een radaraansluiting heeft.

Het radarpaneel kan worden ingesteld als een schermweergave of kan worden gecombineerd met andere panelen.

Het radarbeeld kan ook getoond worden als een overlay op een kaartpaneel. Raadpleeg voor meer informatie, "*Kaartoverlay*" op pagina 42.

→ **Notitie:** Voor een radaroverlay zijn gegevens nodig van een vaarrichtingssensor of een kompas, voor een juiste oriëntatie op de kaart.

Het radarpaneel



- 1 Bereik
- 2 Oriëntatie
- 3 Bewegingscorrectie
- 4 Kompas*

- 5 Vaarrichtingslijn*
- 6 Draaiknoppen
- 7 Bereikringen*
- 8 Afstandsmarkeringen*
- 9 Databalk

* Optionele radarsymbolen

Radarsymbolen kunnen in het radarmenu collectief in-/uitgeschakeld worden, of individueel zoals beschreven in "*Paneel Radarinstellingen*" op pagina 117.

Dubbele radar

U kunt verbinding maken met twee willekeurige ondersteunde radars en beide radarbeelden tegelijkertijd bekijken.

→ **Notitie:** Op Broadband Radar zal bij de meeste bereiken interferentie te zien zijn als een puls- of Halo-radar en een Broadband-radar tegelijkertijd uitzenden vanaf dezelfde boot. We raden u aan om met één radar tegelijk uit te zenden. Zend bijvoorbeeld met Broadband-radar uit voor navigatiegebruik, en met een puls- of Halo-radar om buien en bepaalde kustlijnen op afstand te lokaliseren en Racons te activeren.

U selecteert de optie voor dubbele radarpanelen door de knop van de radarapplicatie ingedrukt te houden op de **Home** pagina, of door onder favorieten een pagina met twee radarpanelen aan te maken.

De radarbron selecteren

U kunt de radar op het radarpaneel opgeven door een van de beschikbaar radars te selecteren in de menuoptie Radar bron. Als u een paneel met meerdere radars hebt, wordt de radar individueel ingesteld voor elk radarpaneel. Activeer een van de radarpanelen en selecteer vervolgens een van de beschikbare radars in de menuoptie Radar bron. Herhaal het proces voor het tweede radarpaneel en selecteer een andere radar voor dit paneel.

→ **Notitie:** Het 3-cijferige radarbronnummer bestaat uit de laatste 3 cijfers van het serienummer van de radar.

Radar-overlay

U kunt de overlay van het radarbeeld op de kaart plaatsen. Dit kan u helpen het radarbeeld eenvoudig te interpreteren door de radarobjecten op één lijn te brengen met de objecten op de kaart.

→ **Notitie:** Voor radaroverlay moet het systeem zijn uitgerust met een koerssensor.

Wanneer u kiest voor radar-overlay, zijn de basisradarfuncties beschikbaar in het kaartpaneelmenu.

Bron radar-overlay selecteren op kaartpanelen

Om de radarbron te selecteren van de radar-overlay die op het kaartpaneel verschijnt, gebruikt u de opties in het menu

Radaropties en vervolgens in **Bron** op het kaartpaneel om de radarbron te selecteren.

Voor kaartpagina's met meer dan een kaart met radar-overlay kunt u verschillende radarbronnen instellen voor elk kaartpaneel. Activeer een van de kaartpanelen en selecteer vervolgens een van de beschikbare radars in de menuoptie Radar bron. Herhaal het proces voor het tweede kaartpaneel met radar-overlay en selecteer een andere radar voor dit paneel.

Operationele modi radar

U bedient de operationele modi van de radar vanuit het menu Radar. De volgende modi zijn beschikbaar:

Uit

De voeding voor de radarscanner is uitgeschakeld. **Uitschakelen** is alleen beschikbaar wanneer de radar in de standby-modus staat.

Standby

De spanning naar de radarscanner is aan, maar de radar zendt niet.

→ **Notitie:** U kunt de radar ook in de standby-modus zetten vanuit het dialoogvenster **Systeem regelingen**.



Halo-licht

Bepaalt het niveau van de blauwe accentverlichting van de pedestal van de Halo Radar. De verlichting heeft vier standen. De accentverlichting kan alleen worden aangepast als de radar in de stand-bymodus staat.

→ **Notitie:** De blauwe accentverlichting van de pedestal is mogelijk niet in alle jachthavens toegestaan. Raadpleeg het reglement van de lokale jachthaven voordat u de accentverlichting inschakelt.

Zenden

De scanner is aan en zendt. Ontdekte doelen worden op de PPI (Plan Position Indicator) van de radar getekend.

→ **Notitie:** U kunt de radar ook in de verzendmodus zetten vanuit het dialoogvenster **Systeem regelingen**.

Radarbereik

U kunt het radarbereik aanpassen door de zoompictogrammen op het radarpaneel te selecteren.

Dubbel bereik

(Alleen Broadband 4G- en Halo-radar)

Wanneer het apparaat is aangesloten op een Broadband 4G- of Halo-radar kunt u de radar in de modus Dubbel bereik gebruiken.

De radar verschijnt in het radarbronnenmenu als twee virtuele radarbronnen, A en B. Het bereik en de bediening van iedere virtuele radarbron is volledig onafhankelijk. De bron voor dubbele radar kan op dezelfde manier worden geselecteerd voor een bepaalde kaart of een bepaald radarpaneel zoals wordt beschreven in "*De radarbron selecteren*" op pagina 96.

→ **Notitie:** Sommige bedieningselementen die verband houden met de fysieke eigenschappen van de radar zelf zijn niet onafhankelijk van de bron. Het gaat daarbij om Fast scan, Antennehoogte en Peilingsuitlijning.

MARPA is volledig onafhankelijk en er kunnen tot 10 doelen worden gevolgd door iedere virtuele radarbron.

Voor iedere individuele radarbron kunnen tot twee onafhankelijke bewakingszones worden gedefinieerd.

Gebruik van de cursor op een radar paneel

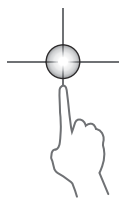
De cursor wordt standaard niet in een radar paneel weergegeven.

Wanneer u de cursor op het radar paneel plaatst, wordt het cursorpositie venster geactiveerd en worden de opties van het cursor menu weergegeven.

Om de cursor en cursor elementen uit het paneel te verwijderen, selecteert u **Cursor wissen**, of drukt u op de **X** toets.

Ga naar cursor

U kunt naar een geselecteerde positie op het beeld navigeren, door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de optie **Ga naar cursor** in het menu te selecteren.



De cursorondersteuningsfunctie

Met de cursorondersteuningsfunctie kunt u de cursor nauwkeurig gebruiken en plaatsen zonder gegevens met uw vinger te bedekken.

Activeer de cursor op het paneel en houd uw vinger vervolgens ingedrukt op het scherm om het cursorsymbool te veranderen in een selectiecirkel, die boven uw vinger verschijnt.

Sleep de selectiecirkel zonder uw vinger van het scherm te halen naar de gewenste positie.

Als u uw vinger van het scherm haalt, keert de cursor terug naar de gewone cursorfunctie.

Waypoints opslaan

U kunt een waypoint op een geselecteerde locatie opslaan door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

Nieuw waypoint op cursor

011

N 60°12.761' E 010°41.448'

Meer opties...

✖

🌈

Opslaan

Annuleren

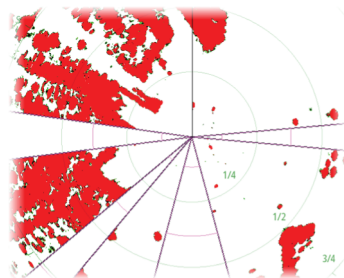
Op het navigatiepaneel en het kaartpaneel kunt u een waypoint opslaan op de vaartuigpositie (als de cursor niet actief is) door de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

Radarsectoren leeglaten

(alleen Halo-radar)

U kunt maximaal vier sectoren op de PPI definiëren waarin geen radargegevens worden verzonden. Zo kunt u storing voorkomen die veroorzaakt wordt door functies op uw boot of door een secundaire radar. De lege sectoren verschijnen op het beeld van de hoofdradar en op de radaroverlay op een kaart. Een ingeschakelde sector heeft een magenta rand met 3 bogen over het leeggelaten gebied. Raadpleeg de installatiehandleiding van de Halo-radar voor het instellen van lege radarsectoren.

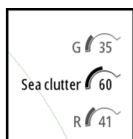
→ **Notitie:** Het leeglaten van radarsectoren is alleen beschikbaar voor Halo-radars.



Hoofdradar-PPI



Radaroverlay op een kaart



Het radarbeeld aanpassen

U kunt eventueel het radarbeeld verbeteren door de gevoeligheid van de radar aan te passen en door achtergrondecho's van zee-en weercondities te filteren.

U kunt de beeldinstellingen ook aanpassen in het radarmenu.

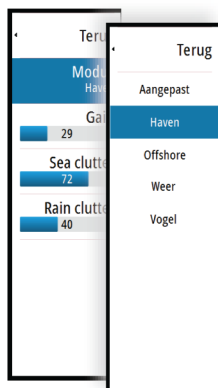
Gebruiksmodi radar

(alleen Halo-radar)

Radarmodi zijn beschikbaar met standaard optimale besturingsinstellingen voor verschillende omgevingen. De volgende modi zijn beschikbaar:

- **Aangepast** - in deze modus kunnen alle radarinstellingen worden aangepast en blijven deze bewaard nadat een modus is gewijzigd of de radar opnieuw is ingeschakeld. De standaardinstellingen van de radar zijn ingesteld voor algemeen gebruik.
- **Haven** - in deze modus worden de radarinstellingen aangepast aan gebieden zoals drukke waterwegen en grote kunstmatige structuren, waar een goed onderscheid tussen doelen en tevens snelle beeldbijwerking nodig zijn.
- **Offshore** - in deze modus worden de radarinstellingen geoptimaliseerd voor offshore zeecondities en zijn geïsoleerde doelen groter en beter zichtbaar.
- **Weer** - in deze modus worden de radarinstellingen geoptimaliseerd voor de beste detectie en weergave van regenecho. Het beeld wordt minder snel bijgewerkt en de kleurdiepte is verhoogd.
- **Vogel** - in deze modus worden de radarinstellingen geoptimaliseerd voor de beste detectie van vogels. De radar is ingesteld op maximale gevoeligheid. Het gebruik van deze modus wordt afgeraden in drukke havenomgevingen.

Niet alle besturingselementen zijn aanpasbaar in elke modus. In de volgende lijst staan de vooraf ingestelde besturingselementen en de aanpasbaarheid van elk besturingselement.



Bereik

Aangepast: aanpasbaar
Haven: volledig*
Offshore: volledig*
Weer: volledig*
Vogel: tot 24nm

Gain

Aangepast: aanpasbaar
Haven: aanpasbaar
Offshore: aanpasbaar
Weer: aanpasbaar
Vogel: aanpasbaar

Zee

Aangepast: aanpasbaar
Haven: aanpasbaar
Offshore: aanpasbaar
Weer: aanpasbaar
Vogel: aanpasbaar

Regen

Aangepast: aanpasbaar
Haven: aanpasbaar
Offshore: aanpasbaar
Weer: aanpasbaar
Vogel: aanpasbaar

Ruisonderdrukking

Aangepast: aanpasbaar
Haven: medium
Offshore: hoog
Weer: medium
Vogel: hoog

Drempel

Aangepast: aanpasbaar
Haven: 30%
Offshore: 30%
Weer: 0%
Vogel: 0%

Target Expansion

Aangepast: aanpasbaar
Haven: laag
Offshore: medium
Weer: UIT
Vogel: UIT

Storing onderdrukken

Aangepast: aanpasbaar
Haven: aanpasbaar
Offshore: aanpasbaar
Weer: aanpasbaar
Vogel: aanpasbaar

Target separation

Aangepast: aanpasbaar
Haven: medium
Offshore: UIT
Weer: UIT
Vogel: UIT

Fast scan

Aangepast: aanpasbaar
Haven: hoog
Offshore: hoog
Weer: UIT
Vogel: UIT

* Het maximale bereik hangt af van de lengte van de antenne.

Modi bij dubbel bereik

(Alleen voor Halo-radar)

De modi kunnen onafhankelijk van elkaar worden ingesteld voor ieder bereik. U kunt bijvoorbeeld de modus Zee instellen voor bereik A en de modus Weer voor bereik B. In sommige gevallen kan interactie tussen beide bereiken ontstaan:

- Wanneer u voor beide bereiken de modus Vogel gebruikt, dan is het maximale bereik beperkt tot 24 NM en wordt de resolutie van het bereik beperkt.
- Fast scan - De rotatiesnelheid van de antenne wordt ingesteld voor de traagste van beide modi. Fast scan wordt bijvoorbeeld uitgeschakeld als u de modi Haven en Weer gebruikt, omdat Fast scan uitstaat in de modus Weer.
- De instellingen voor interferentieonderdrukking kunnen invloed hebben op de interferentie die in beide bereiken wordt waargenomen en verwijderd.

Directionele echo-onderdrukking

(alleen Broadband 4G-radar)

Deze modus is automatisch actief als GAIN = AUTO en SEA = HARBOR of OFFSHORE. Het doel is om kleinere vaartuigen zichtbaar te maken in de benedenwindse richting van de zee-echo. De GAIN (versterking) van de radarontvanger wordt dynamische in benedenwindse richting vergroot tijdens de sweep, voor verhoogde doelgevoeligheid in zwaardere zeecondities.

Als GAIN of SEA = MANUAL, staat de modus Directionele echo-onderdrukking UIT (niet-directioneel).

Daarnaast zijn de curve-instellingen CALM, MODERATE of ROUGH STC beschikbaar in het menu Radaropties om het radarbeeld nog beter naar uw wensen te optimaliseren.

Gain

De versterking regelt de gevoeligheid van de radarontvanger.

Door een hogere versterking wordt de radar gevoeliger voor radarecho's, zodat er zwakkere doelen getoond worden. Als de versterking te hoog staat, kan het beeld vollopen met achtergrondruis.

De versterking heeft een handmatige en een automatische modus. U wisselt tussen de automatische en de handmatige modus met de schuifbalk.

Zee-echo

De functie Zee-echo wordt gebruikt om het effect van achtergrondecho van golfslag of ruwe zee rond het vaartuig te filteren.

Als u de filtering van Zee-echo verhoogt, worden de echo's op het scherm ten gevolge van de echo's van de golfslag verminderd.

Het systeem beschikt over vooraf gedefinieerde instelling voor Zee-echo in havens en offshore. Daarnaast is er een handmatige modus waarin u de instellingen kunt aanpassen. U kunt modi voor Zee-echo selecteren in het menu. U kunt de waarde voor Zee-echo alleen in de handmatige modus aanpassen.

Automatische offset voor zee

(alleen Halo-radar)

Om de instelling Zee aan te passen in de modus Auto (Auto maakt gebruik van aanpasbare directionele echo-onderdrukking), kan een offset worden ingesteld voor Auto.

Rain clutter

Rain clutter wordt gebruikt om de effecten van regen, sneeuw of andere weersomstandigheden op het radarbeeld te verminderen.

Deze waarde moet niet te hoog worden gezet, omdat echte doelen dan mogelijk ook worden uitgefilterd.

Geavanceerde radaropties



Ruisonderdrukking

(Alleen voor Broadband 4G- en Halo-radar)

Met Ruisonderdrukking bepaalt u hoeveel ruis wordt gefilterd door de radar. De doelgevoeligheid voor de lange afstand wordt groter wanneer deze instelling op Laag of Hoog staat, maar dit veroorzaakt wat verlies in doelonderscheiding.

Tip: Voor een maximaal bereik laat u de Broadband 4G-radar op één bereik uitzenden, stelt u Ruisonderdrukking in op Hoog en kiest u voor een zo laag mogelijke drempel. De standaardwaarde is 30% voor minder ruis op het scherm. Als UIT is geselecteerd, is het bereik van de GO XSE ongeveer gelijk aan dat van 3G-radar. In sommige gebieden met ongewoon veel interferentie levert UIT mogelijk het beste radarbeeld op.

Radar drempel

Met de drempelwaarde stelt u de vereiste signaalsterkte voor de zwakste radarsignalen in. Radar echo's onder deze limiet worden uitgefilterd en niet weergegeven.

Standaard waarde: 30%.

Doelvergroting

Met Doelvergroting wordt de lengte van doelen in het bereik vergroot, zodat ze beter te zien zijn.

Radarstoring onderdrukken

Storing kan veroorzaakt worden door radarsignalen van andere radarunits die op dezelfde frequentieband opereren.

Een hoge instelling vermindert de storing door andere radars.

Om geen zwakke doelen te missen, dient de storingsonderdrukking laag gezet te worden als er geen storing is.

Target separation

(Alleen Broadband 4G- en Halo-radar)

Met de functie **Target separation** kunt u de doelonderscheiding van de radar regelen (onderscheid tussen objecten is duidelijker).

Snelle scan

(Alleen voor Broadband- en Halo-radar.)

Stelt de rotatiesnelheid van de antenne in. Met deze optie krijgt u sneller een update van doelen.

→ **Notitie:** Of de maximale snelheid wordt bereikt is afhankelijk van de instellingen, de modus en het bereik die voor de radar zijn geselecteerd. De radar draait zo snel als de huidige bedieningsinstellingen toelaten.

Zeeconditie

Pas de instelling voor Zeeconditie aan de huidige zeecondities aan voor de beste onderdrukking van zee-echo.

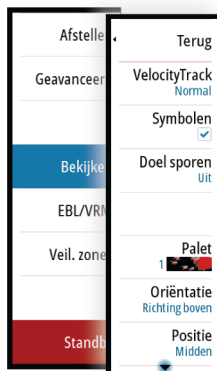
Target boost

(alleen 3G- en 4G-breedband en pulsradar)

De functie Target boost vergroot de pulslengte en verkleint de bandbreedte van de radar, zodat doelen groter lijken in het bereik en de radargevoeligheid wordt vergroot.

Opties radar weergave

Weergavemenuopties kunnen variëren, afhankelijk van uw radarantenne.



VelocityTrack

Deze optie is beschikbaar voor radarantennes met Doppler-kleuringsfuncties.

Dit is een ontgrendelingsfunctie, zie "*Funcities ontgrendelen*" op pagina 20.

→ **Notitie:** Als VelocityTrack is ingeschakeld, kan de rotatiesnelheid van de antenne lager zijn.

Doppler-kleuring is een navigatiehulpmiddel om bewegende doelen die uw schip naderen of ervan afwijken te onderscheiden. De radar geeft aan of een doel uw schip nadert of ervan afwijkt wanneer aan deze voorwaarden wordt voldaan:

- De relatieve snelheid van het doel is hoger dan de maximum VelocityTrack-snelheid.
- Het doel is niet geostationair (bijv. land of een bakken).

De volgende opties zijn beschikbaar:

- Uit - schakelt Doppler-kleuring uit
- Normaal - naderende of afwijkende doelen worden gekleurd.
- Naderende doelen - alleen naderende doelen worden gekleurd

De kleur van naderende en afwijkende doelen hangt af van het gebruikte palet:

Radarbeeldpaletten

- Afwijkende doelen zijn blauw gekleurd op alle radarbeeldpaletten.
- Naderende doelen hebben de volgende kleuren op radarbeeldpaletten:
 - Zwart/rood palet - geel
 - Wit/rood palet - geel
 - Zwart/groen palet - rood
 - Zwart/geel palet - rood

Radar-overlaypaletten op kaarten

- Afwijkende doelen zijn donkergrijs.
- Naderende doelen zijn geel.

VelocityTrack instellingen

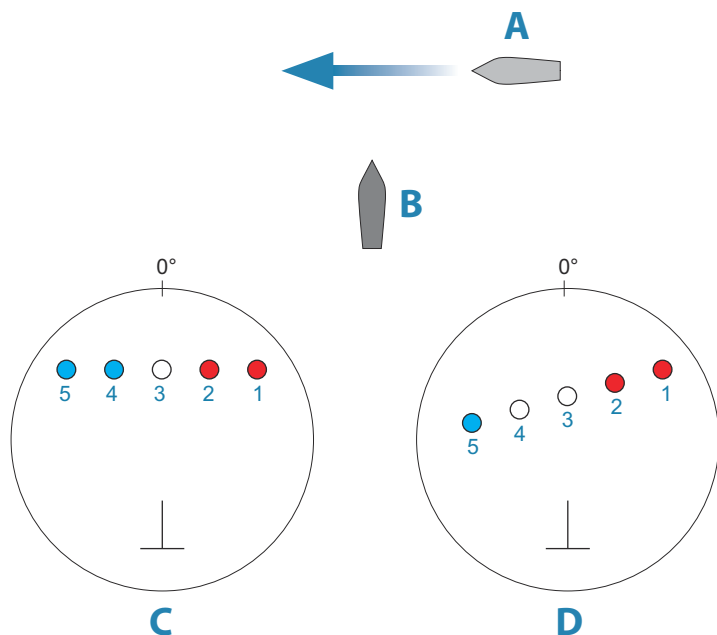
Gebruik dit dialoogvenster om de maximumsnelheid van te kleuren doelen in te stellen.

De maximumsnelheid kan worden ingesteld voor alleen de radarbron van het geselecteerde radarpaneel of voor alle met het systeem verbonden radarbronnen. De instelling wordt alleen toegepast op radars die op het moment dat de instelling wordt geëffectueerd, zijn ingeschakeld en verbonden met het systeem. Als de optie Alle radarbronnen is geselecteerd, gebruiken later aangesloten radars automatisch de ingestelde waarden.

VelocityTrack voorbeelden

Naderende en afwijkende bewegende doelen kunnen in sommige omstandigheden als neutraal (niet gekleurd) worden aangegeven. De navigator dient dergelijke situaties te kunnen herkennen om veilig gebruik te kunnen maken van de functie VelocityTrack als hulpmiddel om botsingen te vermijden.

Hieronder wordt geïllustreerd hoe VelocityTrack zich gedraagt in 2 verschillende navigatiescenario's. De illustraties tonen een doel **(A)** dat het pad van het eigen schip **(B)** kruist.



In de voorbeelden is de beweging van het doel (1-5) te zien in 5 radarscans, waarbij de radar in relatieve bewegingsmodus staat. In voorbeeld **C** is de grondkoers (COG) van het eigen schip 0° en de snelheid 0 knopen.

In voorbeeld **D** is de grondkoers van het eigen schip 0° en de snelheid 10 knopen.

In beide voorbeelden is de grondkoers van het doel 270° en de snelheid 20 knopen.

De kleuren in het voorbeeld zijn conform de kleuren die worden gebruikt voor zwart/groen en zwart/geel radarpaletten:

- Rood, geeft aan dat het doel een pad volgt dat het eigen schip nadert. De relatieve snelheid van het doel op dat moment is hoger dan de maximum VelocityTrack snelheid.
- Niet gekleurd, geeft aan dat het doel tijdelijk neutraal is omdat de relatieve snelheid op dat moment lager is dan de maximum VelocityTrack snelheid.
- Blauw, geeft aan dat het doel afwijkt van het eigen schip en dat de relatieve snelheid ervan op dat moment hoger is dan de maximum VelocityTrack snelheid.

Radar symbolen

Radarsymbolen gedefinieerd in het Radar instellingen paneel kunnen allemaal aan/uit worden gezet. Zie de afbeelding van het radar paneel met optionele radar items.

Doel sporen

U kunt instellen hoe lang de sporen gegenereerd vanaf elk doel op het radar paneel blijven. U kunt de doel sporen ook UIT zetten.

→ **Notitie:** Ware beweging wordt aanbevolen bij gebruik van Doel sporen.

Doel sporen uit het paneel verwijderen

Als er doel sporen op het paneel worden weergegeven, wordt het radar menu uitgebreid met een optie waarmee u de doel sporen op het paneel tijdelijk kunt wissen. De sporen beginnen daarna weer te verschijnen, tenzij u ze uitschakelt zoals hierboven beschreven.

Het radar palet

U kunt verschillende kleuren (paletten) gebruiken om details op het radar paneel aan te duiden.

Radaroriëntatie

De radaroriëntatie wordt aangegeven in de linker bovenhoek van het radarpaneel als VB (Vaarrichting boven), NB (Noord boven) en KB (Koers boven).

Head-up

In de modus Head-up is de koerslijn op de PPI gericht op de 0° op de peilingschaal en naar de bovenkant van het scherm. Het radarbeeld wordt weergegeven ten opzichte van het eigen schip en als het schip keert, draait het radarbeeld.

→ **Notitie:** Head-up is alleen beschikbaar in de modus Relatieve beweging en het is de enige oriëntatiemodus die beschikbaar is als de radar niet aangesloten op een koersbron.

Noord boven

In de modus Noord boven geeft de 0°-indicatie op de PPI het noorden aan. De koerslijn op de PPI volgt de koers van het schip, zoals verkregen van het gyrokompas. Als het schip keert, volgt de

koerslijn de wending van het schip, terwijl het radarbeeld stabiel blijft.

De Noord boven oriëntatie is niet beschikbaar als er geen koersbron is verbonden met de radar. Als er koersinformatie verloren is gegaan, schakelt het systeem automatisch over op Head-up (Vaarrichting boven) oriëntatie.

Koers boven

In de modus Koers boven wordt bovenaan de peilingschaal de ware koers van het schip aangegeven, gemeten vanaf het noorden op het moment dat Koers boven werd geactiveerd. Als het schip keert, blijft de peilingschaal constant, terwijl de koerslijn meedraait met de koerswijziging van het schip.

De Koers boven oriëntatie wordt gereset door de modus Koers boven opnieuw te selecteren.

Modus Radarbeweging

Radarbeweging wordt linksboven op het radarpaneel aangegeven als TM (True motion - Ware beweging) of RM (Relative motion - Relatieve beweging).

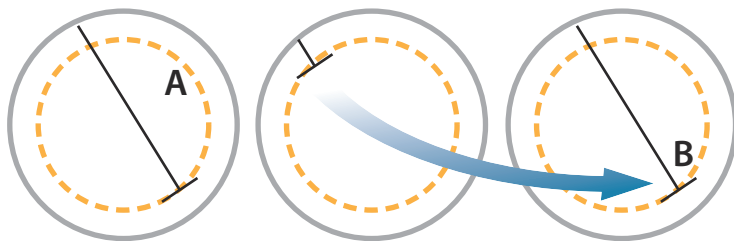
Relatieve beweging

In Relatieve beweging blijft uw schip op een vaste locatie op de radar-PPI en bewegen alle andere objecten ten opzichte van uw positie.

U selecteert de positie van de vaste locatie zoals beschreven in *"Het PPI-midden verplaatsen"* op pagina 111.

Ware beweging

In Ware beweging bewegen uw vaartuig en alle bewegende doelen over het radarscherm PPI tijdens het varen. Alle stilstaande objecten blijven op een vaste positie. Wanneer het vaartuigsymbool 75% van de PPI radius (**A**) bereikt, wordt het radarbeeld vernieuwd met het vaartuigsymbool geherpositioneerd (**B**) op 180° tegenover de huidige koerspeiling.



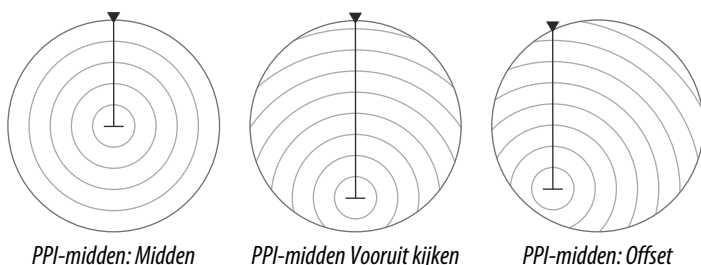
Als Ware beweging is geselecteerd, is de optie True motion resetten beschikbaar in het menu. Hiermee kunt u het radarbeeld handmatig resetten en het vaartuigsymbool terugplaatsen in de beginpositie.

→ **Notitie:** Ware beweging is alleen beschikbaar als de PPI in de oriëntatiemodus Noord boven of Koers boven staat.

Het PPI-midden verplaatsen

U kunt de beginpositie van de antenne instellen op een andere locatie op de PPI van de radar. De in de volgende paragrafen beschreven opties zijn beschikbaar.

→ **Notitie:** Het PPI-midden verplaatsen is alleen toegestaan bij Relatieve beweging.



U kunt het midden van de antenne terugplaatsen op het PPI-midden met de optie Verstelling in het menu Weergave.

→ **Notitie:** De peilingschaal volgens het Consistent Common Reference Point (CCRP) wordt aangehouden, terwijl de verstelling de radarantennepositie instelt op de PPI. De maximale toegestane verplaatsing is 75% van de straal bij het huidige bereik. Dit kan tot gevolg hebben dat het CCRP buiten het peilingschaal valt. In dergelijke gevallen worden de metingen nog steeds verricht door het CCRP en wordt de peilingschaal overeenkomstig gecomprimeerd.

Midden

Met de optie Midden wordt de antenne opnieuw in het midden van de PPI gepositioneerd.

Vooruit kijken

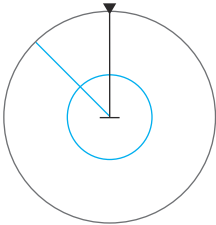
De optie Vooruit kijken wordt gebruikt om het zicht vóór het schip te optimaliseren. Als de optie is geselecteerd, wordt het PPI-midden geplaatst op 70% van de straal van de PPI, 180° tegenover de bovenkant van het scherm.

→ **Notitie:** De optie Vooruit kijken is alleen beschikbaar voor Vaarrichting boven radaroriëntatie.

Plaatsen op cursorpositie

Met deze optie kunt u de cursor gebruiken om het midden van de antenne te selecteren. Als de optie is geselecteerd, wordt het PPI-midden direct verplaatst naar de cursorpositie.

EBL/VRM-markering



Met de elektronische peillijn (EBL) en de variabele afstandsmarkering (VRM) kunnen snel afstandsmetingen en peilingen worden gedaan naar vaartuigen en landmassa's binnen radarbereik. Op het radarbeeld kunnen twee verschillende EBL/VRM's geplaatst worden.

De EBL/VRM's worden standaard gepositioneerd vanuit het midden van het vaartuig. Het is echter mogelijk het referentiepunt te verschuiven naar een andere geselecteerde positie op het radarbeeld.

Na plaatsing kunt u de EBL/VRM snel aan- of uitzetten door de relevante markeringen op de databalk te selecteren, of de markering te deselecteren in het menu.

Een EBL/VRM-markering definiëren

1. Zorg dat de cursor niet actief is
2. Activeer het menu, druk op **EBL/VRM** en vervolgens op **EBL/VRM 1** of **EBL/VRM 2**
 - De EBL/VRM bevindt zich nu op het radarbeeld

3. Selecteer de aanpassingsoptie in het menu als u de positie van de markering wilt wijzigen en pas vervolgens de markering aan door deze naar de gewenste positie op het radarbeeld te slepen
4. Kies Opslaan om uw instellingen op te slaan

EBL/VRM markeringen plaatsen m.b.v. de cursor

1. Plaats de cursor op het radarbeeld.
2. Activeer het menu.
3. Selecteer een van de EBL/VRM markeringen.
 - De EBL lijn en de VRM cirkel worden aan de hand van de cursorpositie gepositioneerd.

EBL-/VRM-markering verplaatsen

1. Zorg dat de cursor niet actief is
2. Activeer het menu, druk op **EBL/VRM** en selecteer vervolgens de markering die u wilt verplaatsen
3. Druk op Offset instellen
4. Plaats de cursor in het radarpaneel om de offsetpositie in te stellen
5. Kies Opslaan om uw instellingen op te slaan.

U kunt het EBL/VRM-middelpunt ten opzichte van de vaartuigpositie opnieuw instellen in het menu.

Een bewakingszone rond uw vaartuig instellen

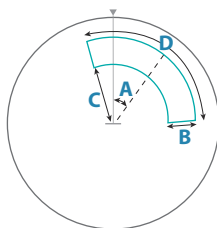
Een bewakingszone is een gebied (een cirkel of een sector) die u op het radarbeeld kunt definiëren. Indien geactiveerd, wordt u door een alarm gewaarschuwd wanneer een radardoel de zone binnenkomt of verlaat.

Een veiligheidszone definiëren

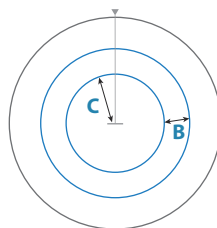
1. Zorg dat de cursor niet actief is
2. Activeer het menu, selecteer **Veiligheidszones** en selecteer vervolgens een van de veiligheidszones
3. Selecteer de vorm van de zone
 - De aanpassingsopties hangen af van de vorm van de veiligheidszone

4. Selecteer **Aanpassen** om de instellingen voor de veiligheidszone te definiëren. De waarden kunnen ingesteld worden in het menu of door te slepen op het radarpaneel.
 - **A:** Peiling, relatief ten opzichte van de vaarrichting van het vaartuig
 - **B:** Diepte
 - **C:** Bereik, relatief ten opzichte van het midden van het vaartuig
 - **D:** Breedte
5. Kies Opslaan om uw instellingen op te slaan.

Na plaatsing kunt u de veiligheidszones in-/uitschakelen door de relevante sectie op de gegevensbalk te selecteren.



Vorm: sector



Vorm: cirkel

Alarm instellingen

Er wordt een alarm geactiveerd wanneer een radar doel de grens van het veiligheidsgebied overschrijdt. U kunt selecteren of het alarm wordt geactiveerd wanneer het doel de zone binnengaat of verlaat.

Gevoeligheid

De gevoeligheid van de veiligheidszone kan worden ingesteld, om alarmen voor kleine doelen te voorkomen.

MARPA doelen

Als het systeem een koerssensor heeft, kan de MARPA functie (Mini Automatic Radar Plotting Aid) worden gebruikt om maximaal tien radar doelen te volgen.

U kunt alarmen instellen om u te waarschuwen als een doel te dicht bij komt. Zie "*Radar instellingen*" op pagina 117.

De MARPA volgfunctie is een belangrijk hulpmiddel om aanvaringen te voorkomen.

→ **Notitie:** MARPA vereist koersdata voor de radar en de GO XSE.

MARPA-doelsymbolen

Het systeem maakt gebruik van de volgende symbolen voor doelen:

	Verkrijgen MARPA-doel. In het algemeen duurt het maximaal 10 volledige rotaties van de scanner.
	Volgen van MARPA-doel, niet bewegend of voor anker.
	Volgen van een veilig MARPA-doel met extensielijnen.
	Gevaarlijk MARPA-doel Een doel wordt als gevaarlijk gezien wanneer het de bewakingszone binnengaat die op het radarpaneel is aangegeven.
	Als er binnen een tijdslimiet geen signalen zijn ontvangen, wordt een doel gedefinieerd als verloren. Het doelsymbool vertegenwoordigt de laatste geldige positie van het doel voordat de gegevensontvangst verloren ging.
	Geselecteerd MARPA-doel, geactiveerd door de cursor op het doelpictogram te plaatsen. Zodra de cursor wordt verwijderd, keert het doel terug naar het standaarddoelsymbool.

MARPA-doelen volgen

1. Plaats de cursor op het doel op het radarbeeld
2. Selecteer **Doelen verkrijgen** in het menu
3. Herhaal het proces als u nog meer doelen wilt volgen

Als uw doelen geïdentificeerd zijn, kunnen er tot 10 radar-sweeps nodig zijn om het doel te verkrijgen en dan te volgen.

Volgen van MARPA-doelen annuleren

Als doelen gevolgd worden, wordt het radarmenu uitgebreid met opties voor het annuleren van individuele doelen of het stoppen van de volgfunctie.

Stop het volgen van individuele doelen door het doelpictogram te selecteren voordat u het menu activeert.

MARPA-doelinformatie weergeven

Als de pop-up is geactiveerd, kunt u een MARPA-doel selecteren voor weergave van basisinformatie over het doel. Informatie over de dichtstbijzijnde 3 MARPA-doelen bij het vaartuig wordt ook in de databalk getoond.

Als een doel is geselecteerd, kan gedetailleerde informatie over het doel getoond worden via het menu.

U kunt informatie over alle MARPA-doelen laten tonen via de optie **Vaartuigen** op de Home pagina.

MARPA-alarminstellingen

U kunt de volgende MARPA-alarmen instellen:

- **MARPA-doel verloren**
Bepaalt of er een alarm geactiveerd zal worden als een MARPA-doel verloren is.
- **MARPA niet beschikbaar**
Bepaalt of er een alarm geactiveerd is als u niet de vereiste invoer hebt om MARPA te laten werken (geldige GPS-positie en koerssensor aangesloten op de radarserver).

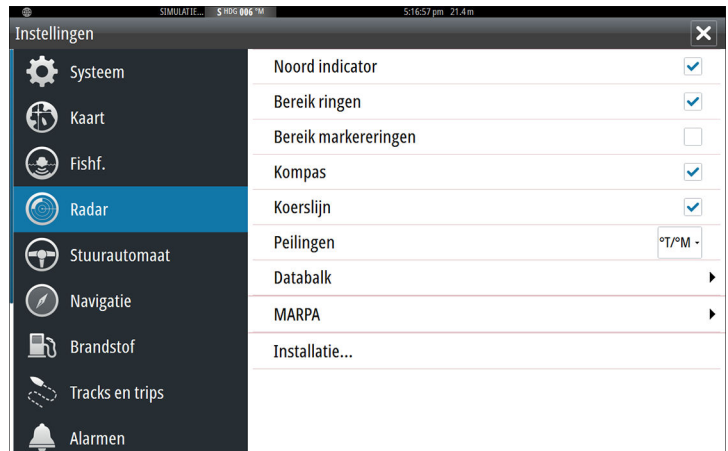
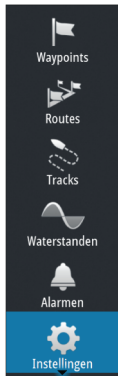
Radargegevens opnemen

U kunt radargegevens opnemen en het bestand intern opslaan in de GO XSE-unit of op een geheugenkaart die in kaartlezer van de unit is geplaatst.

Een opgenomen radarbestand kan gebruikt worden om een voorval of een operationele fout te documenteren. Een gelogd radarbestand kan ook gebruikt worden door de simulator.

Als er meer dan één radar beschikbaar is, kunt u selecteren welke bron u wilt opnemen.

Radarinstellingen



Radarsymbolen

U kunt selecteren welke optionele radaronderdelen u collectief wilt in-/uitschakelen in het radarmenu. Raadpleeg de afbeelding van het radarpaneel.

Peilingen

Hiermee kunt u selecteren of de radarpeiling gemeten moet worden in verhouding tot waar/magnetisch noorden (°T/°M) of tot uw relatieve vaarrichting (°R).

Databalk

Hiermee schakelt u de databalk van de radar in/uit. Raadpleeg de afbeelding van het radarpaneel.

De databalk kan maximaal 3 doelen tonen, waarbij de gevaarlijkste doelen bovenaan staan. U kunt kiezen voor weergave van MARPA-doelen bovenaan, vóór eventuele AIS-doelen, zelfs als de AIS-doelen dichterbij uw vaartuig liggen.

MARPA-instellingen

U kunt de lengte van het MARPA-spoor definiëren. Dit maakt het makkelijker om de beweging van het doel te volgen.

Er kan een cirkel worden getrokken rondom het vaartuig om een gevarenzone aan te duiden. De radius van de cirkel komt overeen met het dichtstbijzijnde naderingspunt dat is ingesteld in het dialoogvenster Gevaarlijke vaartuigen. Raadpleeg "*Gevaarlijke vaartuigen definiëren*" op pagina 166. Als een vaartuig uw veilige zone binnengaat, gaat er een alarm af.

Installatie

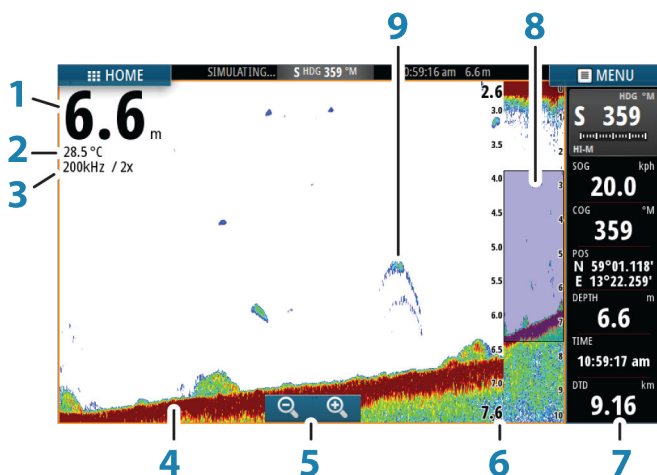
De optie Installatie wordt gebruikt voor de radarinstallatie. Dit wordt in de afzonderlijke radar- of GO XSE-installatiehandleiding beschreven.

10

Echosounder

De functie Echosounder biedt een weergave van het water en de bodem onder uw vaartuig waardoor u vis kunt detecteren en de structuur van de zeebodem kunt bestuderen.

Het Echosounder-beeld



- 1 Diepte
- 2 Temperatuur
- 3 Frequentie- en zoomschaal
- 4 Bodem
- 5 Zoom-knoppen
- 6 Diepteschaal
- 7 Instrumentenpaneel
- 8 Zoomkolom
- 9 Visbogen

Het beeld zoomen

U kunt het beeld zoomen door:

- de zoomknoppen (+ of -) te gebruiken

Het zoomniveau wordt linksboven op het beeld getoond.

Als u inzoomt, wordt de zeebodem onder aan het scherm gehouden, ongeacht of dit binnen het auto-bereik of het handmatig bereik valt.

Als het bereik aanmerkelijk lager is ingesteld dan de werkelijke diepte, is de unit niet in staat tijdens het zoomen de bodem te vinden.

Als de cursor actief is, zoomt de unit in op de cursorpositie.

Zoombalk

De zoombalk wordt getoond als u het beeld zoomt.

Versleep de zoombalk verticaal om verschillende delen van de waterkolom weer te geven.

Gebruik van de cursor op het beeld

De cursor kan worden gebruikt om een afstand tot een doel te meten, om een positie te markeren en om doelen te selecteren.

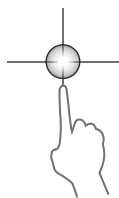
De cursor wordt niet standaard getoond op het beeld.

Als u de cursor op het beeld plaatst, pauzeert het scherm, wordt de diepte op de cursorpositie getoond en wordt het informatievenster geactiveerd.

Om de cursor en de cursorelementen van het paneel te verwijderen, selecteert u de menuoptie **Cursor wissen**.

Ga naar cursor

U kunt naar een geselecteerde positie op het beeld navigeren, door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de optie **Ga naar cursor** in het menu te selecteren.



De cursorondersteuningsfunctie

Met de cursorondersteuningsfunctie kunt u de cursor nauwkeurig gebruiken en plaatsen zonder gegevens met uw vinger te bedekken.

Activeer de cursor op het paneel en houd uw vinger vervolgens ingedrukt op het scherm om het cursorsymbool te veranderen in een selectiecirkel, die boven uw vinger verschijnt.

Sleep de selectiecirkel zonder uw vinger van het scherm te halen naar de gewenste positie.

Als u uw vinger van het scherm haalt, keert de cursor terug naar de gewone cursorfunctie.

Afstand meten

De cursor kan worden gebruikt om de afstand te meten tussen twee meetpunten op het beeld.

1. Plaats de cursor op het punt van waaraf u de afstand wilt meten
2. Start de meetfunctie in het menu
3. Plaats de cursor op het tweede meetpunt
 - Tussen de meetpunten wordt een lijn getrokken, en de afstand wordt weergegeven in het informatiepaneel van de cursor
4. Indien nodig kunt u nu meer meetpunten kiezen

Zolang de meetfunctie actief is, kunt u het start- en eindpunt steeds opnieuw bepalen via het menu.

Selecteer **Metten beëindigen** om het beeld weer op de normale manier te laten scrollen.

Waypoints opslaan

U kunt een waypoint op een geselecteerde locatie opslaan door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.

Nieuw waypoint op cursor

011

N 60°12.761' E 010°41.448'

Meer opties...

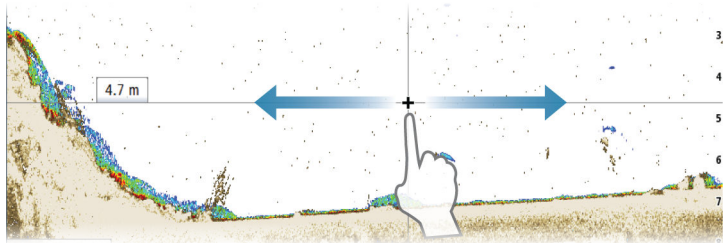
Opslaan

Annuleren

Historie weergeven

U kunt de echosounderhistorie weergeven door het beeld te pannen.

Om terug te gaan naar normaal scrollen, selecteert u de menu-optie **Cursor wissen**.



Het beeld instellen

Gebruik de menu-opties van Echosounder om het beeld in te stellen. Als de cursor actief is, worden sommige opties in het Echosounder-menu vervangen door functies in de cursormodus. Selecteer **Cursor wissen** om terug te gaan naar het normale Echosounder-menu.

Bereik
Auto: 30m

Frequentie
200 kHz

Geavanceerd ▾

Gain
Auto

Kleur
76

Bekijken ▾

Pauze
☐

Bereik

De bereikinstelling bepaalt de waterdiepte die zichtbaar is op het scherm.

Frequentie

De unit ondersteunt meerdere transducerfrequenties. Beschikbare frequenties hangen af van het model van de aangesloten transducer.

U kunt twee frequenties tegelijk bekijken door op de **Home** pagina te kiezen voor dubbele Echosounder-panelen.

De frequentie is de 'toon' die de transducer uitzendt. De transducers zijn ontworpen om met meerdere frequenties te werken, omdat deze frequenties hun eigen voordelen hebben.

- Lage frequenties, bijvoorbeeld 50 kHz, gaan diep. Ze genereren een brede kegel, maar zijn iets gevoeliger voor ruis. Ze zijn geschikt voor bodemonderscheiding en het doorzoeken van een groot gebied.
- Met hoge frequenties, bijvoorbeeld 200 kHz, is meer te onderscheiden. Ze zijn minder gevoelig voor ruis. Ze zijn geschikt om doelen te onderscheiden en voor vaartuigen met een hogere snelheid.

Gain

De gain bepaalt de gevoeligheid. Hoe meer u de gain verhoogt, hoe meer details er op het beeld worden getoond. Een hogere gain-instelling kan echter meer achtergrondecho's op het beeld veroorzaken. Als de gain te laag wordt ingesteld, worden zwakke echo's mogelijk niet weergegeven.

Auto gain

De optie Auto gain houdt de gevoeligheid op een niveau dat in het algemeen het beste werkt. Met de versterking op automodus, kunt u een positieve of negatieve offset instellen voor de automatische versterking.

Kleur

Sterke en zwakke signalen hebben verschillende kleuren om de verschillende signaalsterktes aan te geven. De kleuren die gebruikt worden zijn afhankelijk van het palet dat u selecteert. Hoe meer u de kleurinstelling verhoogt, hoe meer echo's er getoond worden in het sterke echogedeelte van de schaal.

DownScan opties

Opties voor het DownScan-beeld. Deze menu-optie is beschikbaar als Overlay DownScan is geselecteerd in het dialoogvenster Echo-instellingen. Ga voor meer informatie naar "*Instellingen echosounder*" op pagina 130.

Het beeld pauzeren

U kunt het beeld pauzeren, zodat u het goed kunt bekijken.

Deze functie is handig als u een waypoint precies op het beeld moet positioneren en als u de cursor gebruikt om de afstand tussen 2 elementen op het beeld te meten.

Met de pauzefunctie stopt de Echosounder met het pingen van de transducer. Het systeem verzamelt geen Echosounder-gegevens als het beeld op deze manier wordt gepauzeerd.

Geavanceerde opties

De optie Geavanceerd is alleen beschikbaar als de cursor niet actief is.

Ruisonderdrukking

Signaalinterferentie van lenspompen, motortrillingen en luchtbellens kunnen echo's veroorzaken op het beeld.

De optie ruisonderdrukking filtert de signaalstoring en vermindert de echo's op het scherm.

TVG

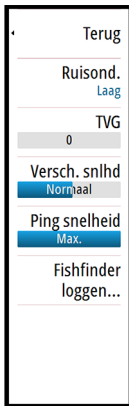
De weergave nabij het oppervlak kan vertroebeld raken door golfbewegingen en kielzog van de boot. De optie TVG (Time Variable Gain) reduceert oppervlakte-echo's door de gevoeligheid van de ontvanger in de buurt van de oppervlakte te verminderen.

→ **Notitie:** Voor een optimaal beeld en helderheid onder de meeste omstandigheden is de standaardwaarde ingesteld op de maximale waarde 3 (het bereik is 0-3).

Verschuifsnelheid

U kunt de scrolsnelheid van het beeld op het scherm selecteren. Bij een hoge scrolsnelheid wordt het beeld snel bijgewerkt, terwijl een lage scrolsnelheid een langere historie presenteert.

→ **Notitie:** In bepaalde omstandigheden moet u de scrolsnelheid wellicht aanpassen voor een bruikbaar beeld. U kunt de scrolsnelheid van het beeld bijvoorbeeld verhogen als u verticaal vist zonder verplaatsing.



Pingsnelheid

De pingsnelheid bepaalt de snelheid waarmee de transducer het signaal in het water verzendt. De pingsnelheid is standaard ingesteld op max. Mogelijk moet de pingsnelheid worden gewijzigd om storing te beperken of om deze aan te passen aan specifieke viscondities.

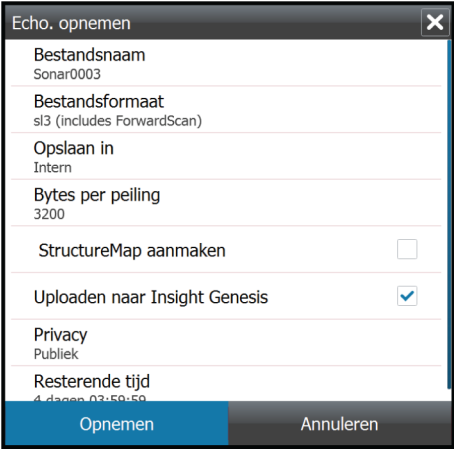
Opname van loggegevens starten

U kunt de opname van loggegevens starten en het bestand intern opslaan in de unit, of op een kaart die in de kaartlezer van de unit is geplaatst.

U kunt de opnamefunctie activeren via de menu-optie

Geavanceerd .

Wanneer de gegevens worden opgenomen, knippert er in de linkerbovenhoek een rood symbool en verschijnt er regelmatig een bericht onder in het scherm.



Echo. opnemen	
Bestandsnaam	Sonar0003
Bestandsformaat	sl3 (includes ForwardScan)
Opslaan in	Intern
Bytes per peiling	3200
StructureMap aanmaken	☐
Uploaden naar Insight Genesis	☒
Privacy	Publiek
Resterende tijd	4 days, 03:59:59
Opnemen Annuleren	

Bestandsnaam

Geef de opname (log) een naam.

Bestandsformaat

Selecteer een bestandsindeling in de vervolgkeuzelijst: slg (alleen Echosounder), xtf (alleen Structure*), sl2 (Echosounder en Structure) of sl3 (inclusief StructureScan 3D).

→ **Notitie:** Het xtf-formaat kan alleen gebruikt worden met bepaalde Echosounder-weergavehulpmiddelen van derden.

Opslaan in

Select of de opname intern opgeslagen moet worden, of op een geheugenkaart in de kaartlezer.

Bytes per peiling

Selecteer hoeveel bytes per seconde gebruikt moeten worden bij het opslaan van het logbestand. Meer bytes geven een betere resolutie, maar zorgen dat het bestand groter wordt in vergelijking met het gebruik van een lagere byte-instelling.

StructureMap aanmaken

Als een StructureScan transducer verbonden is met de unit, kunt u de .sl2 of .sl3 logs converteren naar de StructureMap indeling (.smf) als de opname klaar is. Het logbestand kan ook geconverteerd worden naar StructureMap indeling via de optie Bestanden.

Uploaden naar Insight Genesis

Als de opname klaar is, worden de bestanden verzonden naar Insight Genesis als u bent verbonden met een draadloze hotspot. Raadpleeg "*Draadloze verbinding*" op pagina 151 voor informatie over draadloze hotspots.

Privacy

Als uw geselecteerde Insight Genesis-account dit toestaat, kunt u de opgenomen logbestanden instellen als Privé of Openbaar in Insight Genesis.

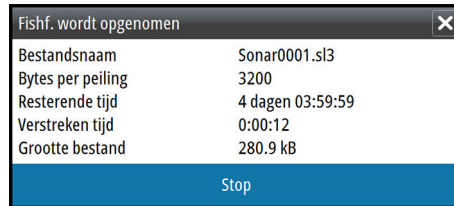
Resterende tijd

Toont de resterende toegewezen tijd die beschikbaar is voor opnamen.

Opname van loggegevens stoppen

Selecteer **Stop** in het dialoogvenster Sonarlog opnemen om de opname van alle echosoundergegevens te stoppen.

→ **Notitie:** Als u de optie **Uploaden naar Insight Genesis** hebt geselecteerd en bent verbonden met een draadloze hotspot, worden uw opgenomen bestanden verzonden naar Insight Genesis, waar u **Stop** kunt selecteren.



De vastgelegde echogegevens weergeven

U kunt zowel intern als extern opgeslagen echogegevens bekijken als de optie Sonarlog weergeven is geselecteerd in het dialoogvenster Echo-instellingen. Raadpleeg "*Echosounderinstellingen*" op pagina 130.

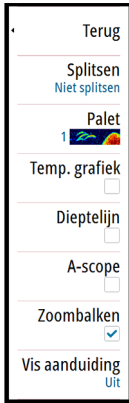
Het logbestand wordt getoond als een gepauzeerd beeld. U regelt het scrollen en de weergave vanuit de menu-optie Nogmaals afspelen.

U kunt de cursor gebruiken op het beeld dat nogmaals wordt afgespeeld, en het beeld pannen als een normaal echobeeld.

Als er meer dan één kanaal is opgenomen in het geselecteerde echobestand, kunt u selecteren welk kanaal u wilt weergeven.

U kunt de modus Nogmaals afspelen afsluiten door het symbool **X** te selecteren in de rechterbovenhoek van het beeld dat nogmaals wordt afgespeeld.

Opties echosounderweergave



Opties voor gesplitst scherm

Zoomen

De Zoom-modus presenteert aan de linkerkant van het paneel een vergrote weergave van het echobeeld.

Standaard staat het zoomniveau op 2x. U kunt kiezen voor maximaal 8x zoomen in het vervolgkeuzemenu of via de zoomknoppen (+ of -).

De zoom-balken voor het bereik aan de rechterkant van het display tonen het vergrote bereik. Als u de zoomfactor vergroot, wordt het bereik verkleind. U ziet dit als een verkleinde afstand tussen de zoombalken.

Bodemvergrendeling

De bodemvergrendelingsmodus is handig als u echo's dicht bij de bodem wilt weergeven. In deze modus toont de linkerkant van het paneel een beeld waar de bodem vlakker wordt. De bereiksschaal wordt veranderd zodat deze vanaf de zeebodem (0) naar boven meet. De bodem en de nullijn worden altijd op het linkerpaneel getoond, ongeacht de bereiksschaal. De schaafactor voor het beeld aan de linkerkant van het paneel wordt ingesteld zoals beschreven voor de zoom-optie.

Paletten

U kunt kiezen uit verschillende displaypaletten die zijn geoptimaliseerd voor een verscheidenheid aan viscondities.

Temperatuur grafiek

De temperatuur grafiek wordt gebruikt om veranderingen in de watertemperatuur te illustreren.

Indien ingeschakeld, worden een gekleurde lijn en temperatuurwaarden op het beeld van de Echosounder weergegeven.

Dieptelijn

Er kan een dieptelijn op het bodemoppervlak worden weergegeven, zodat de bodem gemakkelijker van vis en structuren te onderscheiden is.

A-scope

De A-scope is een weergave van de realtime echo's die op het paneel verschijnen. De sterkte van de werkelijke echo wordt aangegeven door de breedte en kleurintensiteit.

Zoombalken

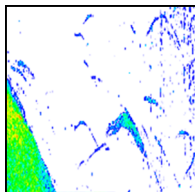
De zoombalken tonen het bereik dat wordt vergroot op een gesplitst paneel met zoomweergaven.

De zoombalken voor het bereik aan de rechterkant van het display tonen het vergrote bereik dat aan de linkerkant wordt getoond. Als u de zoomfactor vergroot, wordt het bereik verkleind. U ziet dit als een verkleinde afstand tussen de zoombalken.

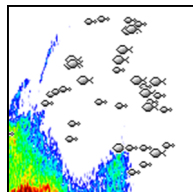
U kunt de zoombalken aan de rechterkant omhoog of omlaag bewegen, zodat het beeld aan de linkerkant verschillende diepten van de waterkolom toont.

Vis aanduiding

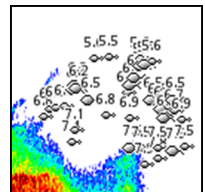
U kunt de manier selecteren waarop de echo's op het beeld moeten verschijnen. U kunt bovendien aangeven of u een waarschuwing wilt krijgen als er een visaanduiding verschijnt op het paneel.



Traditionele visecho's



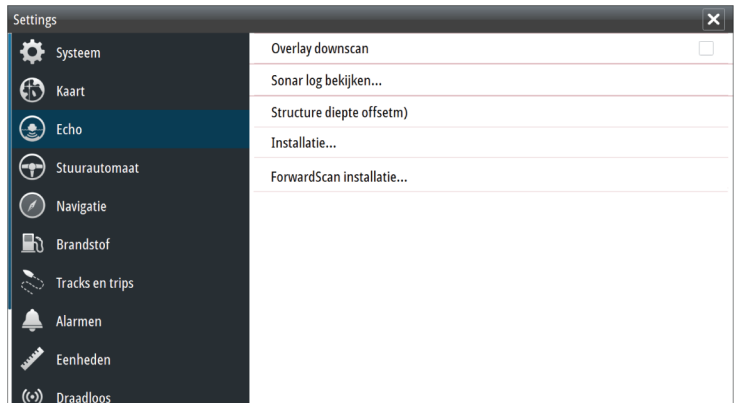
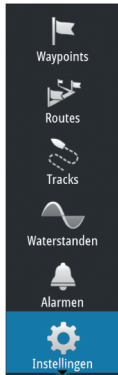
Vissymbolen



Vissymbolen en diepte-indicatie

→ **Notitie:** Niet alle vissymbolen zijn ook echt vissen.

Echosounder-instellingen



Overlay DownScan

Wanneer een HDI transducer met DownScan is aangesloten op uw systeem, kunt u DownScan-beelden weergeven als overlay op het normale Echosounder-beeld.

Wanneer Echosounder-menu is geactiveerd, wordt het aangevuld met een aantal basisopties voor DownScan.

Echosounder-log weergeven

Wordt gebruikt om Echosounder-opnamen weer te geven. Het logbestand wordt getoond als een gepauzeerd beeld. U regelt het scrollen en de weergave vanuit het menu.

U kunt de cursor op het beeld gebruiken, afstanden meten en weergaveopties instellen zoals op een live Echosounder-beeld. Als er meer dan één kanaal is opgenomen in het geselecteerde Echosounder-bestand, kunt u selecteren welk kanaal u wilt weergeven.

U kunt de weergavefunctie afsluiten door de **X** in de rechterbovenhoek te selecteren.

Structure diepte offset

Instelling voor structuurtransducers.

Alle transducers meten de waterdiepte van de transducer tot de bodem. Daardoor zijn de gemeten waterdiepten exclusief de afstand tussen de transducer en het laagste punt van de boot in het water of de afstand van de transducer tot het wateroppervlak.

Doe het volgende om de diepte vanaf het laagtepunt van de boot tot aan de bodem weer te geven. Voordat u de structuur-offset instelt, meet u de afstand vanaf de structuurtransducer tot aan het laagste punt van de boot in het water. Als die afstand bijvoorbeeld 0,3 m (1 ft) is, dan wordt de invoer (minus) -0,3 m (-1 ft).

Doe het volgende om de diepte vanaf het wateroppervlak tot aan de bodem weer te geven. Voordat u de structuur-offset instelt, meet u de afstand vanaf de structuurtransducer tot het wateroppervlak. Als die afstand bijvoorbeeld 0,3 m (1 ft) is, wordt de invoer (plus) 0,3 m (1 ft).

Bij een instelling van 0 (nul) wordt de diepte weergegeven als de afstand vanaf de transducer tot aan de bodem.

Installatie

Gebruikt voor het installeren en instellen van het systeem.

Raadpleeg de afzonderlijke installatiehandleiding van GO XSE

Installatie ForwardScan

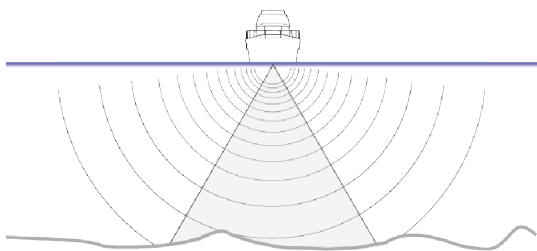
Voor het installeren en instellen van ForwardScan. Ga naar "*Installatie ForwardScan*" op pagina 147.

StructureScan

StructureScan gebruikt hoge frequenties om een fotoachtig beeld met hoge resolutie van de zeebodem te maken.

→ **Notitie:** Er dient een StructureScan HD- of TotalScan-transducer geïnstalleerd te zijn om de StructureScan-functies te kunnen gebruiken.

StructureScan biedt een grote, gedetailleerde dekking met SideScan, terwijl DownScan gedetailleerde beelden maakt van structuren en vissen recht onder uw boot. De pagina StructureScan is toegankelijk vanaf de **Homr** pagina als de transducer verbonden is.

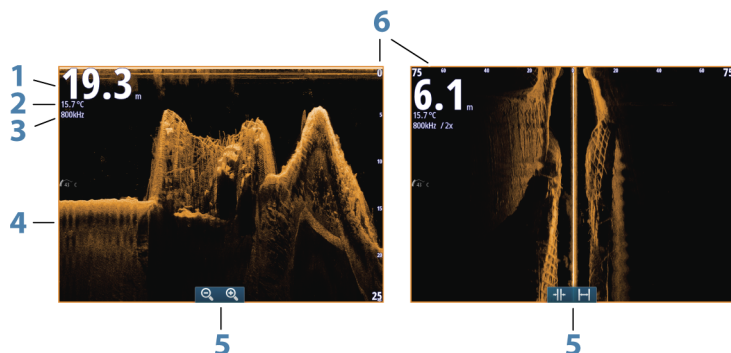


Het StructureScan beeld

De weergave

Het paneel StructureScan kan worden ingesteld als DownScan-beeld of als links/rechts-scanner.

Het DownScan-beeld kan ook worden toegevoegd als overlay over het traditionele Echosounder-beeld.



1 Diepte

→ **Notitie:** De dieptemeting is afhankelijk van de instelling van **Structure diepte offset**. Zie voor meer informatie "*Structure diepte offset*" op pagina 130

2 Temperatuur

3 Frequentie

4 Bodem

5 Zoompictogrammen (DownScan) / Bereikpictogrammen (SideScan)

6 Bereikshaal

Het StructureScan-beeld zoomen

U kunt een StructureScan-beeld zoomen door:

- de zoompictogrammen op het paneel te gebruiken
- uw vingers samen te knijpen of te spreiden op het scherm

Gebruik van de cursor op het paneel StructureScan

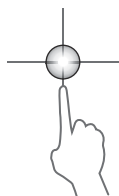
De cursor wordt standaard niet getoond op het StructureScan-beeld.

Als u de cursor op het beeld plaatst, pauzeert het scherm, wordt de diepte op de cursorpositie getoond en worden het cursorinformatievenster en de historiebalk geactiveerd. Op een DownScan-beeld wordt de diepte op de cursorpositie getoond.

Als u de cursor op een SideScan-beeld plaatst, pauzeert het scherm en wordt het cursorinformatievenster geactiveerd. Op een SideScan-beeld wordt de afstand links/rechts van het vaartuig tot de cursor op de cursorpositie getoond.

Ga naar cursor

U kunt naar een geselecteerde positie op het beeld navigeren, door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de optie **Ga naar cursor** in het menu te selecteren.



De cursorondersteuningsfunctie

Met de cursorondersteuningsfunctie kunt u de cursor nauwkeurig gebruiken en plaatsen zonder gegevens met uw vinger te bedekken.

Activeer de cursor op het paneel en houd uw vinger vervolgens ingedrukt op het scherm om het cursorsymbool te veranderen in een selectiecirkel, die boven uw vinger verschijnt.

Sleep de selectiecirkel zonder uw vinger van het scherm te halen naar de gewenste positie.

Als u uw vinger van het scherm haalt, keert de cursor terug naar de gewone cursorfunctie.

Afstand meten

De cursor kan worden gebruikt om de afstand te meten tussen twee meetpunten op het beeld.

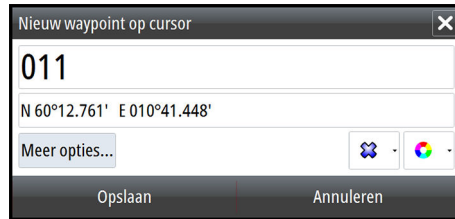
1. Plaats de cursor op het punt van waaraf u de afstand wilt meten
2. Start de meetfunctie in het menu
3. Plaats de cursor op het tweede meetpunt
 - Tussen de meetpunten wordt een lijn getrokken, en de afstand wordt weergegeven in het informatiepaneel van de cursor
4. Indien nodig kunt u nu meer meetpunten kiezen

Zolang de meetfunctie actief is, kunt u het start- en eindpunt steeds opnieuw bepalen via het menu.

Selecteer **Metten beëindigen** om het beeld weer op de normale manier te laten scrollen.

Waypoints opslaan

U kunt een waypoint op een geselecteerde locatie opslaan door de cursor op het paneel te plaatsen en vervolgens de nieuwe waypoint-optie in het menu te selecteren.



StructureScan-historie weergeven

Als de cursor actief is op een Structure Scan-paneel, wordt de schuifbalk op het paneel getoond. De schuifbalk toont het beeld dat u op dat moment bekijkt ten opzichte van de opgeslagen StructureScan-beeldhistorie. Afhankelijk van de geselecteerde weergave, bevindt de schuifbalk zich helemaal rechts (SideScan) of boven aan het scherm (DownScan).

U kunt de beeldhistorie pannen door uw vinger over het scherm omhoog/omlaag te bewegen (SideScan) of links/rechts (DownScan).

Om terug te gaan naar normaal StructureScan scrollen, drukt u op **Cursor wissen**.





Het StructureScan-beeld instellen

Bereik

De bereikinstelling bepaalt de waterdiepte en het SideScan-bereik dat zichtbaar is op het scherm.

Auto-bereik

Wanneer het bereik is ingesteld op Auto, stelt het systeem het bereik automatisch in afhankelijk van de waterdiepte.

Vooraf ingestelde bereikniveaus

U kunt kiezen tussen verschillende vooraf ingestelde bereikniveaus.

StructureScan frequenties

StructureScan ondersteunt twee frequenties. 455 kHz geeft in de meeste situaties een ideaal bereik en beeldkwaliteit, terwijl 800 kHz wordt gebruikt voor meer details in ondiep water.

Contrast

Bepaalt de helderheidsverhouding tussen lichte en donkere gebieden op het scherm.

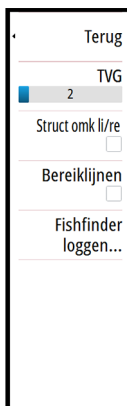
Om de instelling voor contrast aan te passen:

1. Selecteer het pictogram Contrastpictogram of activeer de optie Contrast in het menu om de kleuraanpassingsbalk weer te geven
2. Sleep de balk omhoog of omlaag om de gewenste contrastinstelling te selecteren, of kies **Auto contrast**.

→ **Notitie:** We raden u aan om **Auto contrast** te gebruiken.

Paletten

U kunt kiezen uit verschillende displaypaletten die zijn geoptimaliseerd voor een verscheidenheid aan viscondities.



Bekijken

U kunt de StructureScan-pagina instellen als DownScan-beeld, alleen links, alleen rechts of als links/rechts-scanner.

Selecteer de menuoptie Weergave en selecteer de weergave die u wilt laten tonen.

Het StructureScan beeld pauzeren

U kunt het StructureScan beeld pauzeren, zodat u structuren en andere beelden diepgaander en gedetailleerder kunt bestuderen.

Deze functie is handig wanneer u een waypoint precies in het StructureScan beeld wilt plaatsen en wanneer u de cursor gebruikt om de afstand tussen twee elementen op het beeld te meten.

Geavanceerde instellingen StructureScan

TVG

De weergave nabij het oppervlak kan vertroebeld raken door golfbewegingen en kielzog van de boot. De optie TVG (Time Variable Gain) reduceert oppervlakte-echo's door de gevoeligheid van de ontvanger in de buurt van de oppervlakte te verminderen.

→ **Notitie:** Voor een optimaal beeld en helderheid onder de meeste omstandigheden is de standaardwaarde ingesteld op de maximale waarde 3 (het bereik is 0-3).

Het StructureScan-beeld naar links/rechts omkeren

Indien nodig kunnen de links/rechts-beelden van StructureScan worden omgekeerd zodat ze overeenkomen met richting van de transducerinstallatie.

Bereiklijnen

Bereiklijnen kunnen aan het beeld worden toegevoegd om het schatten van diepte (Downscan) en afstand (SideScan) te vergemakkelijken.

StructureScan-gegevens opnemen

U kunt StructureScan-gegevens opnemen en het bestand intern opslaan in de GO XSE-unit of op een geheugenkaart, zoals beschreven in "*Opname van echosoundergegevens starten*" op pagina 125.

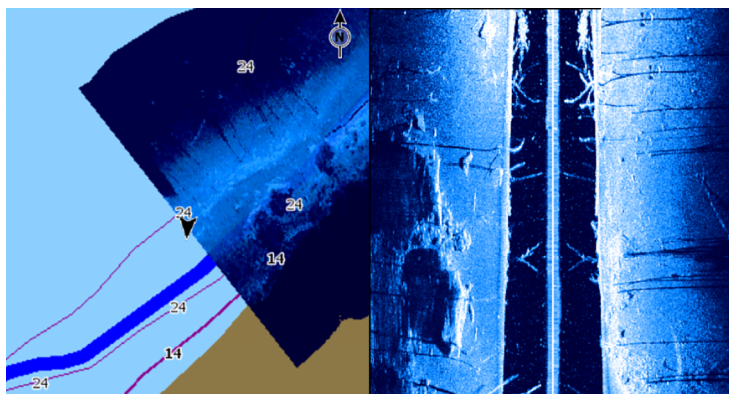
12

StructureMap

De StructureMap functie projecteert SideScan beelden van een StructureScan bron als overlay op de kaart. Dit maakt het gemakkelijker om de onderwater omgeving ten opzichte van uw positie te visualiseren en helpt bij het interpreteren van SideScan beelden.

Het StructureMap-beeld

In het onderstaande voorbeeld ziet u een kaartpaneel met een structuuroverlay, gecombineerd met een traditioneel SideScan-paneel.



Met een structuuroverlay kunt u net als gewoonlijk over de kaart bewegen door:

- Zoom de kaart en het gescande beeld met behulp van de zoomknoppen (+ of -). Sleep over het paneel om het gescande beeld te bekijken.

Structuur overlay activeren

1. Schakel de Structuur overlay via het kaart menu in.
 - Het kaart menu wordt uitgebreid met Structuur opties
 - Er begint Structuur data op het kaartscherm te verschijnen zodra de Structuur overlay ingeschakeld is.
2. Selecteer de Structuur bron.
 - Live data is standaard.

→ **Notitie:** Structuur overlay kan ook worden geactiveerd door een opgeslagen StructureMap bestand via de bestanden browser te selecteren.

StructureMap bronnen

Er kunnen twee bronnen gebruikt worden om Structure-logs als overlay op de kaarten weer te geven, maar er kan slechts een tegelijk bekeken worden:

- Live data - wordt gebruikt als er StructureScan -gegevens beschikbaar zijn op het systeem.
- Opgeslagen bestanden - dit zijn vastgelegde StructureScan gegevens (*.sl2 of *.sl3) die zijn geconverteerd naar StructureMap indeling (*.smf). Zelfs als er geen StructureScan bronnen verbonden zijn, kunnen opgeslagen *.smf-bestanden gebruikt worden.

Live bron

Als live data zijn geselecteerd, wordt de SideScan beeldhistorie getoond als een spoor achter het vaartuigpictogram. De lengte van dit spoor hangt af van het beschikbare geheugen in de unit en de bereikinstellingen. Als het geheugen vol raakt, worden de oudste gegevens automatisch verwijderd en nieuwe gegevens toegevoegd. Als u het zoekbereik vergroot, wordt de pingsnelheid van de StructureScan transducer verlaagd, maar worden de breedte en lengte van de beeldhistorie verhoogd.

→ **Notitie:** In Live-modus worden geen gegevens opgeslagen. Als de unit wordt uitgeschakeld, worden alle recente gegevens gewist.

Opgeslagen bestanden

Als u Opgeslagen bestanden selecteert, wordt het StructureMap bestand als overlay op de kaart getoond, op basis van de positie-informatie in het bestand.

Als de kaartschaal groot is, wordt het StructureMap gebied afgebakend aangegeven totdat het bereik groot genoeg is om structuurgegevens weer te geven.

De modus Opgeslagen wordt gebruikt om StructureMap bestanden te bekijken en te controleren, en om het vaartuig op specifieke interessante locaties op een eerder gescand gebied te positioneren.

- **Notitie:** Als opgeslagen bestanden worden gebruikt als bron, worden alle StructureMap bestanden op de geheugenkaart en in het interne systeemgeheugen getoond. Als er meer dan een StructureMap van hetzelfde gebied bestaat, overlappen de beelden elkaar en is de kaart minder overzichtelijk. Als er meerdere logs van hetzelfde gebied nodig zijn, moeten de kaarten op aparte geheugenkaarten worden geplaatst.

Tips voor StructureMap

- Om een goed beeld van hoge structuren (bijv. een wrak) te krijgen, vaart u er niet overheen, maar stuurt u de boot zo dat de structuur zich aan de linker- of rechterkant van uw boot bevindt.
- Gebruik Auto bereik niet wanneer u StructureScan gebruikt. Zet het bereik op een aanzienlijk hogere stand (twee tot driemaal hoger) dan de waterdiepte, om een volledige scan te verzekeren en de nauwkeurigheid van de conversie te maximaliseren.
- Laat historie sporen niet overlappen wanneer u een dubbelzijdige scan van een gebied uitvoert.

StructureScan-gegevens opnemen

StructureScan-gegevens kunnen opgenomen worden vanaf een kaartpaneel waarbij structuuroverlay is ingeschakeld.

De opname van StructureScan-gegevens kan ook gestart worden vanaf een StructureScan-paneel.

Wanneer StructureScan-gegevens worden opgenomen, knippert er een rood symbool en verschijnt er regelmatig een bericht onder in het scherm.

- **Notitie:** Het bericht bevat informatie over de bestandsgrootte. Houd de omvang van uw logs onder de 100MB, zodat bestanden sneller geconverteerd kunnen worden.

De opname wordt gestopt als de opnamefunctie opnieuw geselecteerd wordt.

StructureScan-gegevens converteren naar StructureMap-indeling

Een StructureScan-logbestand (.sl2) wordt geconverteerd naar StructureMap-indeling (.smf) na de opname vanuit het opnamevenster of vanuit de bestandsbrowser.

U kunt bestanden aanmaken met een standaardresolutie of hoge resolutie. In .smf-bestanden met een hoge resolutie worden meer details vastgelegd, maar deze duren langer om te converteren en zijn groter dan bestanden met een standaardresolutie.

Om schijfruimte te besparen wordt aangeraden om de StructureScan-bestanden (.sl2) na het converteren te verwijderen.

Gebruik van StructureMap met cartografie kaarten

StructureMap biedt de mogelijkheid alle kaartfuncties te benutten en kan worden gebruikt met interne cartografie en Navionics, Insight en cartografie van andere merken die compatibel is met het systeem.

Wanneer u StructureMap in combinatie met cartografie kaarten (cards) gebruikt, kopieert u de StructureMap (.smf) bestanden naar het interne geheugen van het apparaat. Wij adviseren kopieën van de StructureMap bestanden op afzonderlijke cartografie kaarten te bewaren.

Structuuropties

U kunt de StructureMap-instellingen aanpassen in het menu Structuuropties. Het menu is beschikbaar als Structuuroverlay is ingeschakeld.

Niet alle opties zijn beschikbaar als opgeslagen StructureMap-bestanden worden gebruikt als bron. Niet-beschikbare opties worden grijs weergegeven.

Bereik

Hiermee stelt u het zoekbereik in.

Transparantie

Hiermee stelt u de doorzichtigheid van de structuuroverlay in. Met minimale transparantie zullen de kaartdetails vrijwel verborgen zijn door de StructureMap-overlay.

Palet

Selecteert een Structure-palet.

Contrast

Bepaalt de helderheidsverhouding tussen lichte en donkere gebieden op het scherm.

Waterkolom

Toont/verbergt de waterkolom in de Live-modus.

Indien uitgeschakeld, zijn scholen aasvissen mogelijk niet zichtbaar op het SideScan-beeld.

Indien ingeschakeld, kan de nauwkeurigheid van het SideScan-beeld op de kaart beïnvloed worden door de waterdiepte.

Frequentie

Stelt de transducerfrequentie in die wordt gebruikt door de unit. 800 kHz geeft de beste resolutie, maar 455 kHz heeft meer dieptewerking en een groter bereik.

Ruisonderdrukking

Signaalstoringen van lenspompen, motortrillingen en luchtbellen kunnen ruis op het fishfinder scherm veroorzaken. De ruisonderdrukking optie filtert de signaalstoringen uit en zorgt daardoor voor minder ruis op het scherm.

Live historie wissen

Hiermee worden de bestaande live historiegegevens van het scherm gewist en worden alleen de meest recent gegevens getoond.

Gegevens opnemen

Hiermee worden StructureScan-gegevens opgenomen.

Bron

Selecteert de StructureMap-bron.

13

ForwardScan

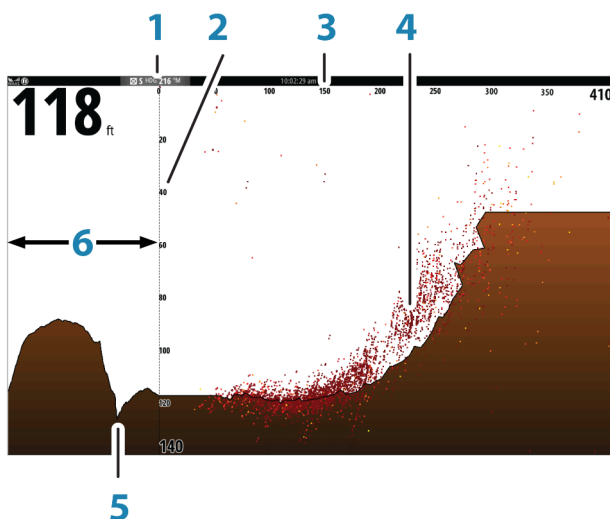
ForwardScan-sonar is een navigatiehulpmiddel waarmee u de onderwateromgeving vóór uw vaartuig kunt weergeven terwijl u manoeuvres op lage snelheid uitvoert.

U kunt de functie ForwardScan alleen gebruiken als er een ForwardScan-transducer op uw vaartuig is bevestigd. Raadpleeg voor installatie-instructies de installatiehandleiding van de ForwardScan-transducer.

⚠ Waarschuwing: Vertrouw niet uitsluitend op deze apparatuur als hoofdbron voor navigatie of het detecteren van gevaren.

⚠ Waarschuwing: Gebruik deze apparatuur niet om diepte of andere omstandigheden voor zwemmen of duiken te meten.

Het ForwardScan-beeld



- 1 Transducerlocatie weergegeven als de oorsprong op de pagina
- 2 Diepteschaal en vaartuigpositie
- 3 Schaal vooruitafstand
- 4 Puntdata
- 5 Bodem
- 6 Dieptehistorie

Het ForwardScan-beeld instellen



The screenshot shows a vertical menu with the following items: 'Diepte' with a sub-item 'Auto: 12m', 'Vooruit afstand' with a sub-item 'Auto: 49m', 'Ruisonderdrukking' with a value of '0', 'Bekijken' with a right-pointing arrow, 'Vastleggen...', and 'Pauze' with a square icon.

Diepte

Regelt het dieptebereik. Het dieptebereik is standaard ingesteld op automodus.

Vooruit afstand

Bepaalt het bereik waarover vooruit gekeken en gezocht kan worden. Het maximale voorwaartse bereik is 91 meter (300 voet).

Ruisonderdrukking

Filtret signaalinterferentie en vermindert ruis op het scherm.

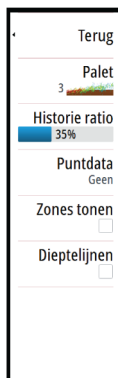
Vastleggen

Hiermee worden ForwardScan-sonarlogs opgenomen.

Pauze

Hiermee worden Echosounder-vooruittransmissies gepauzeerd.

Weergaveopties ForwardScan



Palet

U kunt kiezen uit een aantal displaypaletten voor diverse wateromstandigheden.

Historieratio

Bepaalt hoeveel Echosounder-historie achter de boot wordt getoond. Hoe hoger de ratio, hoe meer historie wordt getoond.

Puntdata

ForwardScan geeft standaard alleen de bodem weer. Selecteer de menu-optie Puntdata en kies voor weergave van: geen sonardatapunten, alle sonardatapunten of alleen punten (objecten) in de waterkolom.

Zones tonen

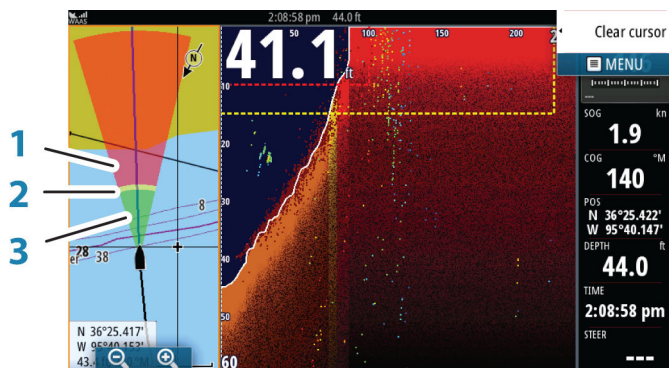
Toont waarschuwingszones (geel) en kritieke zones (rood) op het scherm. Raadpleeg "*Kritieke vooruitafstand en Kritieke diepte*" op pagina 148.

Dieptelijnen

Toont lijnen op het scherm, waardoor het makkelijker is om snel de diepte en onderwaterobjecten in te schatten.

Voorl. koers verlenging

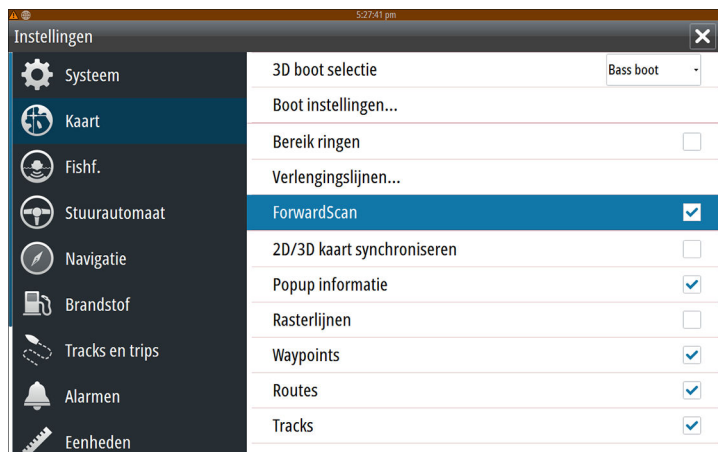
Met koersverlenging kunt u ForwardScan weergeven op het kaartpaneel. De kleuren van de koersverlenging zijn gebaseerd op de alarmwaarden van ForwardScan.



Verlenging ForwardScan

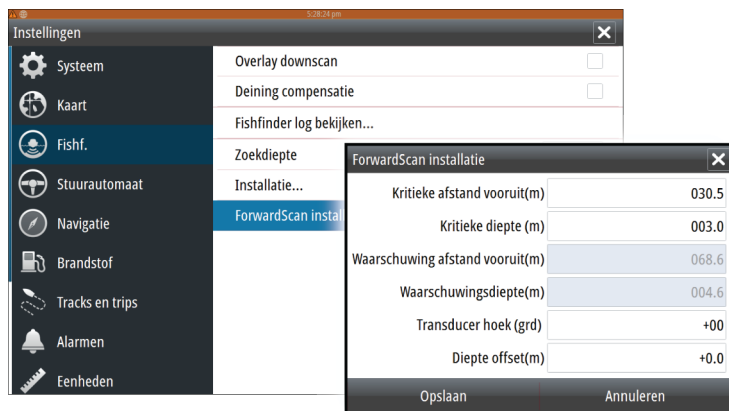
- 1 Rood - kritiek
- 2 Geel - waarschuwing
- 3 Groen - veilig

Selecteer ForwardScan in het dialoogvenster Kaartinstellingen om de koersverlenging van ForwardScan op het kaartpaneel te bekijken.



Installatie ForwardScan

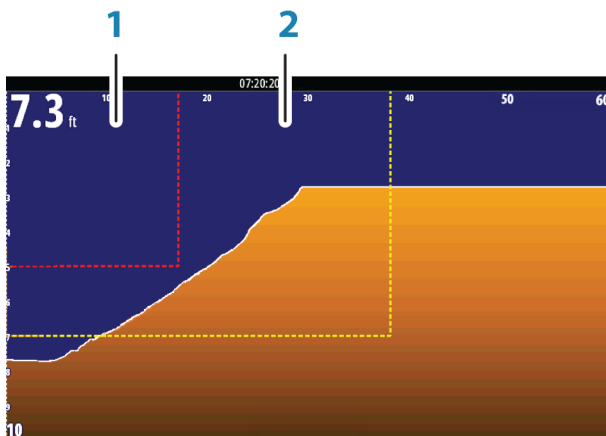
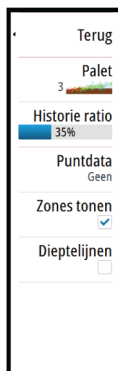
Geef de instellingen op in het dialoogvenster **Installatie ForwardScan**.



Kritieke afstand vooruit en Kritieke diepte

Kritieke afstand vooruit en Kritieke diepte zijn door de gebruiker ingestelde drempelwaarden waarmee u een kritieke zone vooruit kunt definiëren.

Als u in water vaart dat ondiep genoeg is om in de kritieke zone te belanden, wordt het alarm Kritieke zone geactiveerd. U kunt de kritieke waarschuwingszones weergeven door de menuoptie **Zones tonen** te activeren.



ForwardScan-beeld met geactiveerde weergave van zones

1 Kritieke zone

2 Kritieke zone

De waarden voor Waarschuwing afstand vooruit en Waarschuwing diepte zijn gebaseerd op de geselecteerde waarden voor Kritieke afstand vooruit en Kritieke diepte.

→ **Notitie:** Om waarschuwingen over kritieke zones te krijgen, schakelt u het ForwardScan-alarm in het dialoogvenster Alarminstellingen in. Voor meer informatie over het inschakelen van alarmen raadpleegt u Alarmen.

Transducerhoek

We raden u aan om de transducer verticaal op de waterlijn te installeren. Mocht dit niet mogelijk zijn, dan kunt u het verschil tussen de transducerhoek en de waterlijn aanpassen via de instelling Transducerhoek.

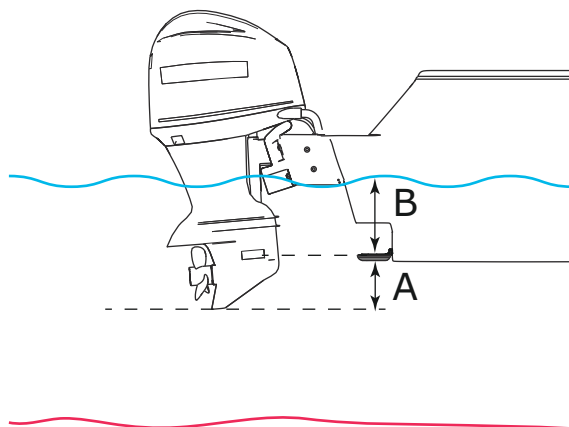
De hoek kan worden aangepast van 0 (verticaal) tot 20 graden.

⚠ Waarschuwing: Aanpassingen aan de transducerhoek dienen met zorg te worden uitgevoerd. Grote variaties in de transducerhoek kunnen de dieptegegevens vervormen, waardoor obstakels onderwater sneller geraakt kunnen worden.

Diepte-offset

Alle transducers meten de waterdiepte van de transducer tot de bodem. Daardoor tellen de waterdieptewaarden voor de afstand tussen de transducer en het laagste punt van de boot (bijvoorbeeld: de onderkant van de kiel, het roer of de scheg) in het water of vanaf de transducer tot het wateroppervlak niet mee.

Meet voorafgaand aan het instellen van de offset de afstand van de transducer naar het laagste punt van de boot in het water, of van de transducer naar het wateroppervlak.



- A** Laagste punt van de offset van het vaartuig: stel de afstand in van de transducer tot het laagste punt van de boot in het water. Dit moet worden ingesteld als een negatieve waarde. Bijvoorbeeld -0,3 m (-1 ft).
- B** Voor de offset van de diepte onder het wateroppervlak (de waterlijn): stel de afstand van de transducer naar het wateroppervlak in. Dit moet worden ingesteld als een positieve waarde. Bijvoorbeeld +0,5 m (+1,77 ft).

Zet de offset op 0 voor de diepte onder de transducer.

14

Draadloze verbinding

Met de draadloze connectiviteit van GoFree kunt u:

- Een draadloos apparaat kunt gebruiken om het systeem op afstand te bekijken (smartphone en tablet) en bedienen (alleen tablet).
- Ga naar de GoFree Shop.
- Uw Echosounder uploaden om aangepaste kaarten aan te maken in Insight Genesis.
- Download software-updates
- Maak verbinding met applicaties van derden



→ **Notitie:** Kaarten, software-updates en andere gegevensbestanden kunnen groot zijn. Uw dataprovider kan u kosten in rekening brengen op basis van de hoeveelheid gegevens die u overdraagt. Neem bij twijfel contact op met de serviceprovider voor informatie.

De unit beschikt over ingebouwde functies voor verbinding met het internet en draadloze apparaten zoals smartphones en tablets.

De initiële configuratie en instellingen van de ingebouwde draadloze functionaliteit staan beschreven in de installatiehandleiding van uw systeem.

→ **Notitie:** Als u de ingebouwde draadloze functionaliteit wilt gebruiken, moet deze zijn ingeschakeld. Zie "*Interne draadloze verbinding*" op pagina 156.

Verbinding met een draadloze hotspot tot stand brengen en verbreken

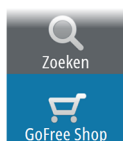


Om een verbinding met een draadloze hotspot tot stand te brengen, selecteert u de optie Draadloos in het dialoogvenster Systeem regelingen en selecteert u Niet verbonden. Hiermee wordt het dialoogvenster Draadloze apparaten geopend. Selecteer in dit dialoogvenster de gewenste hotspot selecteren, voer de aanmeldingsgegevens in en selecteer Verbinden. Als u een verbinding met een draadloze hotspot tot stand brengt, verandert

de draadloze modus in **Clientmodus**. In deze modus hebt u toegang tot de GoFree Shop.

Om een verbinding met een draadloze hotspot te verbreken, selecteert u de optie Draadloos in het dialoogvenster Systeemregelingen, selecteert u Verbonden *hotspot_naam* en selecteert u vervolgens Verbreken. Hiermee wordt de draadloze modus gewijzigd in **Toegangspunt**. In deze modus kunt u een draadloos apparaat verbinden, zodat apps zoals GoFree Link toegang krijgen tot de navigatie-informatie van het vaartuig.

GoFree Shop



Het draadloze apparaat moet verbonden zijn met een externe draadloze hotspot om toegang te hebben tot de GoFree Shop.

In de GoFree Shop kunt u compatibele content voor uw systeem bekijken, aanschaffen en downloaden, waaronder navigatiekaarten en Insight Genesis-kaarten. Tijdens het inloggen krijgt u automatisch een melding als er een nieuwe softwareversie beschikbaar is voor uw systeem. Als een nieuwe update beschikbaar is, kunt u deze downloaden naar een kaartlezer. U kunt het downloaden ook tot een later moment uitstellen. Als u het downloaden uitstelt, blijft de melding beschikbaar in het dialoogvenster Info, dat te bereiken is vanuit de systeeminstellingen.

GoFree Link



Door de draadloze functionaliteit kunt u een draadloos apparaat gebruiken om het systeem op afstand te bekijken (smartphone en tablet) en bedienen (alleen tablet). U bekijkt en bedient het systeem vanaf het draadloze apparaat met de GoFree Link-apps die u kunt downloaden in de betreffende applicatie-store. Als bediening op afstand is geaccepteerd, wordt de actieve pagina ook weergegeven op het draadloze apparaat.

- **Notitie:** Als u een smartphone of tablet wilt gebruiken om het systeem te bekijken en te bedienen moet de draadloze functionaliteit worden losgekoppeld van de draadloze hotspot (in de modus **Toegangspunt**).
- **Notitie:** Om veiligheidsredenen kunnen de stuurautomaat- en CZone-functies niet vanaf een draadloos apparaat worden bediend.

Verbinding maken met een tablet

Installeer de GoFree-app op de tablet voor u deze procedure volgt.

1. Zet de interne draadloze module in de modus **Toegangspunt**.
Selecteer de pagina **Draadloze apparaten** in het dialoogvenster Draadloos en selecteer de interne draadloze module van de unit. Selecteer vervolgens de optie **Modus** en daarna **Intern toegangspunt**.
2. Selecteer Intern draadloos apparaat op de pagina **Draadloze apparaten** om de netwerksleutel van dat apparaat te bekijken.
3. Navigeer op de tablet naar de pagina waar u verbinding kunt maken met een draadloos netwerk en zoek de unit of het GoFree draadloze **xxxx** netwerk. Kijk op de pagina **Draadloze apparaten** om te controleren welk draadloos apparaat met de unit is verbonden als er meer dan één unit binnen bereik is.
4. Voer de netwerksleutel in op de tablet om verbinding te maken met het netwerk.
5. Open de GoFree-applicatie – de unit wordt automatisch gedetecteerd. De naam die wordt weergegeven is de standaardnaam of de naam die is ingevoerd bij de instelling Apparaatnaam. Volg de instructies op het scherm om de unit handmatig te zoeken als deze niet verschijnt.
6. Selecteer het pictogram van de unit. Deze toont een venster zoals het onderstaande:



7. Selecteer **Ja** voor een eenmalige verbinding of **Altijd** als de unit het apparaat moet onthouden om vaker verbinding te maken. Deze instelling kan indien nodig worden gewijzigd.

→ **Notitie:** De interne draadloze module ondersteunt alleen de GoFree-verbinding naar zichzelf. Andere units op het netwerk zijn niet zichtbaar.

Verbinding maken met een smartphone

Installeer de GoFree-app op de smartphone voor u deze procedure volgt.

1. Zet de interne draadloze module in de modus **Toegangspunt**.
Selecteer de pagina **Draadloze apparaten** in het dialoogvenster Draadloos en selecteer de interne draadloze

module van de unit. Selecteer vervolgens de optie **Modus** en daarna **Intern toegangspunt**.

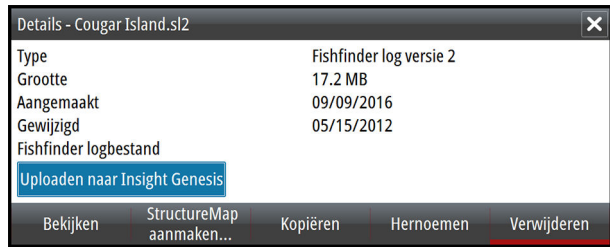
2. Selecteer Intern draadloos apparaat op de pagina **Draadloze apparaten** om de netwerksleutel van dat apparaat te bekijken.
3. Navigeer op de smartphone naar de pagina waar u verbinding kunt maken met een draadloos netwerk en zoek de unit of het GoFree draadloze **xxxx** netwerk. Ga naar het dialoogvenster Draadloos en kijk op de pagina Draadloze apparaten om te controleren welk draadloos apparaat met de unit is verbonden als er meer dan één unit binnen bereik is.
4. Voer de netwerksleutel in op de smartphone om verbinding te maken met het netwerk.
5. Open de GoFree-applicatie op de smartphone - de unit wordt automatisch gedetecteerd. De naam die wordt weergegeven is de standaardnaam of de naam die is ingevoerd bij de instelling Apparaatnaam. Volg de instructies op het scherm om de unit handmatig te zoeken als deze niet verschijnt.

De display van de MFD wordt getoond op de smartphone. Gebruik de MFD om de display van de MFD te wijzigen als u een andere MFD-display op uw smartphone wilt. De wijziging van de display van de MFD wordt overgenomen op de smartphone.

Logbestanden uploaden naar Insight Genesis

Om een opgenomen Echosounder-logbestand te uploaden naar Insight Genesis, selecteert u het bestand dat u wilt uploaden op het paneel Bestanden en selecteert u de optie Uploaden naar Insight Genesis.

- **Notitie:** U moet verbonden zijn met een draadloze hotspot om opgenomen logbestanden te uploaden naar Insight Genesis.
- **Notitie:** U kunt opgenomen logbestanden ook uploaden naar Insight Genesis als u **Uploaden naar Insight Genesis** hebt opgegeven in het dialoogvenster Echo opnemen. Raadpleeg voor meer informatie "*Opname van loggegevens starten*" op pagina 125.



Draadloze instellingen

Biedt configuratie- en instellingsopties voor de draadloze functionaliteit.

Raadpleeg voor meer informatie de installatiehandleiding van de GO XSE.



Verbinden met draadloze hotspot

Toont het dialoogvenster Draadloos apparaat, waar u de draadloze functionaliteit kunt verbinden met een draadloze hotspot.

Externe bedieningsunits

Als een draadloos apparaat (smartphone of tablet) is verbonden, verschijnt deze in de lijst Externe bedieningsunits. Selecteer **Altijd toestaan** als u wilt dat het apparaat automatisch verbinding maakt zonder iedere keer een wachtwoord nodig te hebben. In dit menu

kunt u ook de verbinding verbreken met apparaten die geen toegang meer nodig hebben.

Draadloze apparaten

Dit dialoogvenster toont de interne draadloze module en alle aangesloten WIFI-1-apparaten met hun IP-adres en kanaalnummer. Wanneer u de interne draadloze module of een WIFI-1-apparaat selecteert, krijgt u aanvullende details te zien.

→ **Notitie:** WIFI-1 is beschikbaar als de unit aan de achterkant een radaraansluiting heeft. De radaraansluiting kan worden gebruikt als een Ethernet-verbinding voor WIFI-1.

Als u de details (netwerkn naam (SSID), netwerksleutel of kanaal) van het interne draadloze apparaat wilt weergeven en wijzigen, dient het interne draadloze apparaat zich in de modus **Toegangspunt** (interne WiFi) te bevinden. De interne draadloze module moet in de modus **Client** staan om verbinding te kunnen maken met een netwerk (hotspot). Gebruik de optie Modus om van modus te veranderen.

Client-instellingen

Toont informatie over de draadloze hotspot waarmee uw unit verbonden is, of de hotspot waarmee uw unit het laatste verbonden was. U kunt de hotspot in het dialoogvenster selecteren om deze in te stellen als hotspot waarmee u altijd verbinding wilt maken als u binnen het bereik bent. U kunt de hotspot selecteren en verwijderen.

Geavanceerd

Start de hulpmiddelen Iperf en DHCP Probe voor het opsporen van fouten en het instellen van het draadloze netwerk.

→ **Notitie:** Iperf en DHCP Probe zijn hulpmiddelen voor diagnostische doeleinden, bedoeld voor gebruikers die bekend zijn met de terminologie en configuratie van netwerken. Navico is niet de ontwikkelaar van deze hulpmiddelen en biedt geen ondersteuning bij het gebruik.

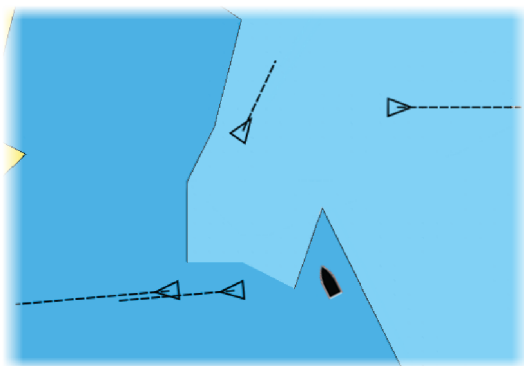
Interne draadloze verbinding

Selecteer deze optie om de interne draadloze module in of uit te schakelen.

Door de draadloze verbinding uit te schakelen wanneer deze niet in gebruik is, brengt u het stroomverbruik van de unit omlaag.

Als er een compatibele AIS bron (automatisch identificatiesysteem) is aangesloten op het systeem, kunnen doelen die deze apparaten detecteren worden weergegeven en gevolgd. U kunt ook meldingen en posities zien voor DSC-uitzendende apparatuur binnen bereik.

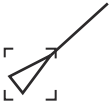
AIS-doelen kunnen worden getoond als overlay op kaartbeelden. Deze functie is een belangrijke hulpmiddel voor veilige navigatie en het voorkomen van aanvaringen. U kunt alarmen zo instellen dat deze u waarschuwen als een AIS-doel te dichtbij komt of verloren raakt.



Symbolen AIS-doelen

Het systeem maakt gebruik van de volgende symbolen voor AIS-doelen:

	Slappend AIS-doel (niet bewegend of voor anker).
	Bewegend en veilig AIS-doel met koersverlengingslijn.
	Gevaarlijk AIS-doel, aangegeven met vette lijn. Een doel wordt gedefinieerd als gevaarlijk op basis van de CPA en TCPA afstandsinstellingen. Raadpleeg <i>"Gevaarlijke vaartuigen definiëren"</i> op pagina 166.

	Verloren AIS-doel. Als er binnen een tijdslimiet geen signalen zijn ontvangen, wordt een doel als verloren beschouwd. Het doelsymbool vertegenwoordigt de laatste geldige positie van het doel voordat de gegevensontvangst verloren ging.
	Geselecteerd AIS-doel, geactiveerd door een doelsymbool te selecteren. Zodra de cursor uit het symbool wordt verwijderd, keert het doel terug naar het standaarddoelsymbool.
	AIS SART (AIS Search And Rescue Transmitter).

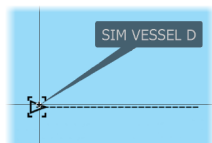
Informatie over individuele AIS doelen bekijken

Zoeken naar AIS-items

U kunt naar AIS-doelen zoeken met behulp van de optie **Zoeken** op het paneel Tools.

U kunt op een kaartpaneel zoeken naar AIS-doelen met behulp van de optie **Zoeken** in het menu. Als de cursor actief is, zoekt het systeem naar vaartuigen nabij de cursorpositie. Als de cursor niet actief is, zoekt het systeem naar vaartuigen nabij de positie van uw vaartuig.





Informatie over afzonderlijke AIS-doelen weergeven

Als u een AIS-pictogram selecteert op het kaartpaneel, verandert het symbool in het symbool van het geselecteerde doel en wordt de naam van het vaartuig getoond.

U kunt gedetailleerde informatie over een doel laten tonen door de pop-up AIS te selecteren, of in het menu als het doel is geselecteerd.

SIMULATIE...
S PROG 008 TM
5:33:51 pm

AIS Vaartuig Details

SIM VESSEL D (MMSI: 123456789)

Roepnaam: XYZ1111	Status: Veilig
IMO: 1234	NavStatus: Zeilend
AIS klasse: A	Diepgang (m): 0.9
Type: Onbekend	Breedtegraad: N 25°45.900'
Lengte (m): 12.2	Lengtegraad: W 80°05.955'
Breedte (m): 6.1	Nauwkeurigheid: Hoog (10m)
	ROT (°/s): 0.0
	SOG (km/h): 29.6
	COG (°M): 090
	Koers (°M): 090
	Bestemming: AUCKLAND
	ETA: 11/04/2008 9:30 am
Peiling (°M): 242	
Afstand (km): 8037	
CPA (km): >185.2	
TCPA (uur): 17:42:30	
Relatieve snelheid (km/h): 44.1	
Relatieve koers (°M): 146	

Oproep

Een AIS-vaartuig oproepen

Als het systeem over een VHF-radio beschikt die DSC-oproepen (Digital Select Calling) via NMEA 2000 ondersteunt, kunt u een DSC-oproep naar andere vaartuigen plaatsen vanaf de GO XSE.

De oproeptoep is beschikbaar in het dialoogvenster **AIS Vaartuig Details** en in het statusdialoogvenster **Vaartuig** die u op het paneel **Tools** kunt activeren.

Via het dialoogvenster **Oproep** kunt u een ander kanaal kiezen of de oproep annuleren. Het dialoogvenster **Oproep** wordt gesloten zodra de verbinding tot stand is gebracht.

Call

Do you wish to initiate a call to SPIRITOFINDEPENDENCE on channel 72?

Call

Change channel

Cancel



AIS SART

Wanneer een AIS SART (Search And Rescue beacon, zoek- en reddingsbaken) geactiveerd wordt, begint het direct zijn positie- en identiteitsgegevens uit te zenden. Deze data wordt dan door uw AIS apparaat ontvangen.

Als uw AIS ontvanger niet geschikt is voor AIS SART, kan het de ontvangen AIS SART informatie als een signaal van een standaard AIS zender interpreteren. Er wordt dan wel een symbool op de kaart geplaatst, maar dit is een AIS vaartuig symbool.

Is uw AIS ontvanger wel compatibel met AIS SART, dan gebeurt het volgende wanneer er AIS SART data is ontvangen:

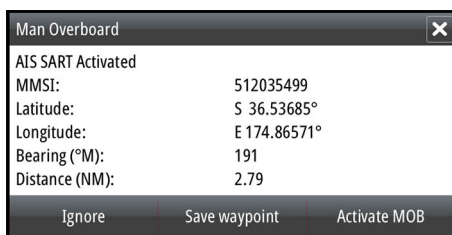
- Er wordt een AIS SART symbool op de kaart geplaatst op de positie die van het AIS SART is ontvangen
- Er wordt een alarmbericht weergegeven

Als u de sirene ingeschakeld hebt, wordt het alarmbericht gevolgd door een alarmgeluid.

→ **Notitie:** Het symbool is groen als de ontvangen AIS SART data een test en geen actief bericht is.

AIS SART-alarmbericht

Wanneer gegevens worden ontvangen van een AIS SART wordt een alarmbericht getoond. Dit bericht bevat het unieke MMSI-nummer van de AIS SART, en de positie, afstand en vaarrichting van de AIS SART ten opzichte van uw vaartuig.



U hebt de volgende opties:

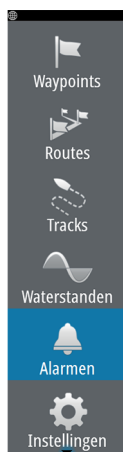
- Het alarm negeren
 - Het alarm wordt gedempt en het bericht gesloten. Het alarm verschijnt niet opnieuw

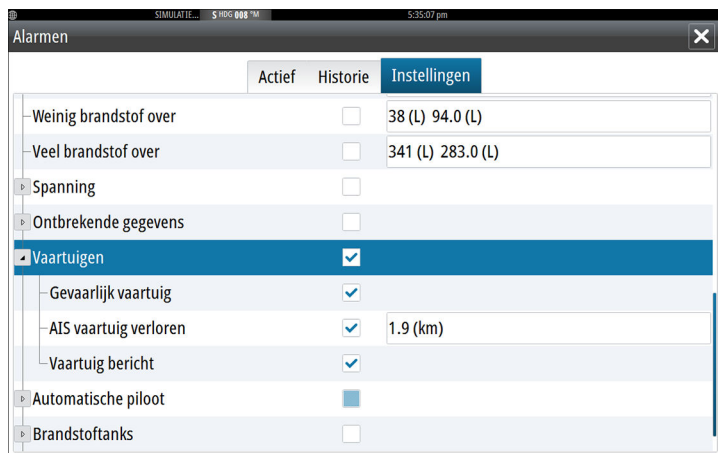
- **Notitie:** Als u het alarm negeert blijft het AIS SART-pictogram zichtbaar op uw kaart, en de AIS SART blijft in de lijst met vaartuigen staan.
- De waypoint opslaan
 - De waypoint wordt opgeslagen in uw lijst met waypoints. De naam van deze waypoint wordt voorafgegaan door MOB AIS SART - gevolgd door het unieke MMSI-nummer van de SART. Bijvoorbeeld: MOB AIS SART - 12345678.
- De MOB-functie activeren
 - De display schakelt over naar een ingezoomd kaartpaneel, gecentreerd op de positie van de AIS SART
 - Het systeem maakt een actieve route naar de positie van de AIS SART
- **Notitie:** Als de MOB-functie al actief is, wordt deze beëindigd en vervangen door de nieuwe route naar de positie van de AIS SART!
- **Notitie:** Als de AIS stopt met het ontvangen van het AIS SART-bericht blijft de AIS SART nog 10 minuten nadat het laatste signaal is ontvangen in de lijst met vaartuigen staan.

Als u het AIS SART-pictogram op het kaartpaneel selecteert, kunt u de details van de AIS MOB zien.

Vaartuigalarmen

U kunt verschillende alarmen instellen om u te waarschuwen als er een doel binnen vooraf gedefinieerde limieten komt, of als een eerder gedefinieerd doel verloren is gegaan.





Gevaarlijk vaartuig

Controleert of er een alarm wordt geactiveerd wanneer een boot dichterbij komt dan de afstand voor CPA binnen de tijdlimiet voor de TCPA. Raadpleeg "*Gevaarlijke vaartuigen definiëren*" op pagina 166.

AIS-vaartuig verloren

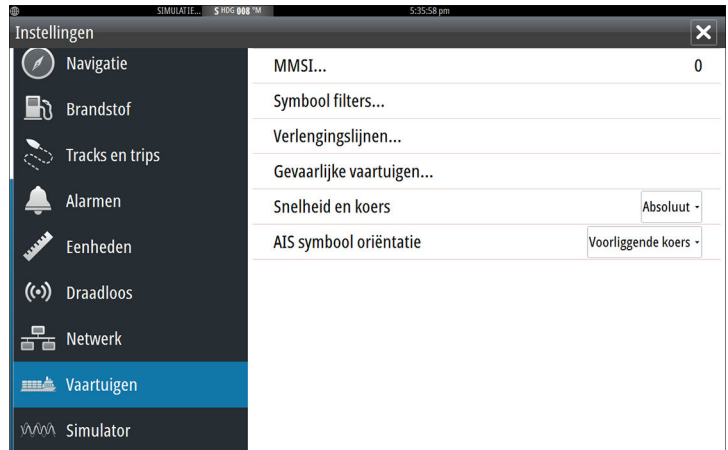
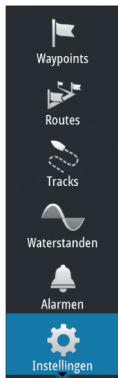
Stelt de afstand in voor verloren vaartuigen. Indien een boot binnen een bepaald bereik verloren gaat, gaat er een alarm af.

→ **Notitie:** Via het selectievakje kunt u aangeven of het alarmpop-upbericht wordt weergegeven en of de sirene afgaat. De CPA en TCPA bepalen wanneer een vaartuig gevaarlijk is, ongeacht de geactiveerde/gedeactiveerde status.

Vaartuigbericht

Bepaalt of er een alarm wordt geactiveerd als er een bericht wordt ontvangen van een AIS-doel.

Vaartuiginstellingen



Het MMSI nummer van uw boot

U moet uw eigen MMSI (Maritime Mobile Service Identity) nummer in het systeem invoeren om geadresseerde berichten van AIS en DSC vaartuigen te ontvangen.

Het is ook belangrijk dat u het MMSI nummer invoert om te voorkomen dat uw eigen boot als AIS doel op de kaart wordt weergegeven.

→ **Notitie:** De optie Vaartuig bericht in de alarm instellingen moet ingeschakeld zijn om te zorgen dat MMSI berichten worden weergegeven.

Symbolfilters

Alle doelen worden standaard weergegeven op het paneel als er een AIS-apparaat op het systeem is aangesloten.

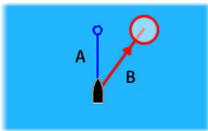
U kunt ervoor kiezen om geen enkel doel te tonen, of om de symbolen te filteren op basis van veiligheidsinstellingen, afstand en vaartuigsnelheid.

Symbol filters

☐ Alles verbergen
☐ Veilig verbergen
☒ Verberg verder dan 3 km
☒ Verberg langzamer dan 5 km/h

Opslaan

Annuleren



Verlengingslijnen

De lengte van de verlengingslijnen voor uw vaartuig en voor andere vaartuigen kunnen worden ingesteld door de gebruiker.

- A: Koers
- B: Koers over de grond (COG)

De lengte van de verlengingslijnen wordt ingesteld als vaste afstand, of om de afstand aan te geven die het vaartuig zal afleggen binnen een geselecteerde tijd. Als voor Dit vaartuig geen opties worden ingeschakeld, dan worden er geen verlengingslijnen getoond voor uw vaartuig.

Verlengingslijnen

DIT VAARTUIG

Course Over Ground

Voorliggende koers

Lengte
1 km

ANDERE VAARTUIGEN

Course Over Ground

Lengte
2 min

Opslaan

Annuleren

Voor uw eigen vaartuig wordt de koersinformatie uitgelezen uit de actieve koerssensor; de COG-informatie wordt ontvangen van de actieve GPS.

Voor andere vaartuigen worden de COG-gegevens opgenomen in de meldingen die worden ontvangen van het AIS-systeem.

Definiëren van gevaarlijke vaartuigen

U kunt een onzichtbare veiligheidszone rond uw vaartuig definiëren. Wanneer een doel binnen de ingestelde limieten komt, verandert het symbool in het symbool Gevaarlijk doel. Indien geactiveerd in het alarmpaneel, gaat er een alarm af.

Gevaarlijke vaartuigen

Vaartuigen worden als gevaarlijk aangemerkt als hun dichtstbijzijnde naderingspunt minder is dan de volgende afstand, binnen de aangegeven tijd.

Dichtstbijzijnde naderingspunt (m)

0152

Tijd tot dichtstbijzijnde naderingspunt (mm:ss)

05:00

Opslaan

Annuleren

Snelheid- en koersindicatie

De verlengingslijn kan worden gebruikt om de snelheid en koers voor doelen aan te geven, als absolute (ware) beweging op de kaart of relatief ten opzichte van de boot.

Voor de verlengingslijnen wordt een andere lijnstijl gebruikt om beweging aan te geven, zoals hieronder getoond.



AIS-vaartuigen, getoond met absolute beweging



AIS-vaartuigen, getoond met relatieve beweging

AIS symbool oriëntatie

Hiermee stelt u de oriëntatie van het AIS symbool in - gebaseerd op vaarrichting of COG informatie.

16

Instrumentpanelen

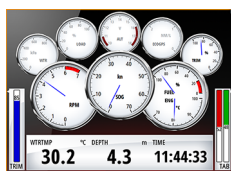
De Instrumentsinstrumentpanelen bestaan uit meerdere meters – analoog, digitaal en balk – die kunnen worden aangepast om geselecteerde gegevens te tonen. Het Instruments-paneel toont gegevens op dashboards. U kunt maximaal tien dashboards instellen binnen het Instruments-paneel.

→ **Notitie:** Als u informatie over brandstof/motor wilt weergeven, moet informatie over de motor en brandstoftank zijn ingesteld in het paneel Instellingen.

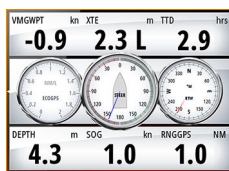
Dashboards

Er is een set dashboardstijlen vooraf gedefinieerd voor de weergave van vaartui-, navigatie- en vissersinformatie.

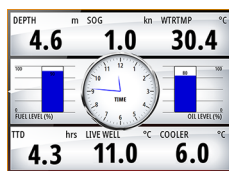
U kunt wisselen tussen de dashboards van het paneel door de pijlknoppen naar links en naar rechts te selecteren op het paneel. U kunt het dashboard ook selecteren in het menu.



Vaartui-dashboard



Navigatie-dashboard



Vissers-dashboard

→ **Notitie:** U kunt aanvullende dashboards activeren in het menu als er andere systemen (bijv. CZone) aanwezig zijn op het netwerk.

Het Instrumentspaneel aanpassen

U kunt het Instrumentspaneel aanpassen door de gegevens voor elke meter op het dashboard te wijzigen, door de layout van het dashboard te wijzigen en door nieuwe dashboards toe te voegen. U kunt ook limieten voor de analoge meters instellen.

Alle bewerkingsopties zijn beschikbaar in het Instrumentspaneelmenu.

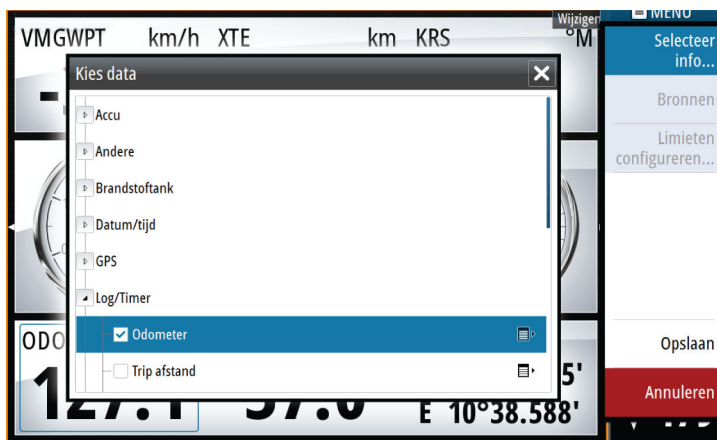
Beschikbare bewerkingsopties zijn afhankelijk van de gegevensbronnen die op het systeem aangesloten zijn.

Instr.
3
Vor. instr.
Volg. instr.
Wijzigen...
Indeling wijzigen...
Instr. toev.
Instr. verw.
Databronnen...

Een dashboard wijzigen

Activeer het dashboard dat u wilt wijzigen. Dan:

1. Activeer het menu
2. Selecteer de optie Wijzigen
3. Selecteer de meter die u wilt wijzigen. De geselecteerde meter wordt weergegeven met een gekleurde achtergrond
4. Selecteer de informatie die moet worden weergegeven, configureer limieten,, en verander eventueel de bron van de informatie
5. Sla de wijzigingen op door Opslaan te kiezen in het menu



17

Audio

Als een SonicHub server, een FUSION Marine Entertainment System of compatibel NMEA 2000 audiosysteem is verbonden met het NMEA 2000 netwerk, kunt u de GO XSE gebruiken om het audiosysteem op uw vaartuig te bedienen en aan te passen.

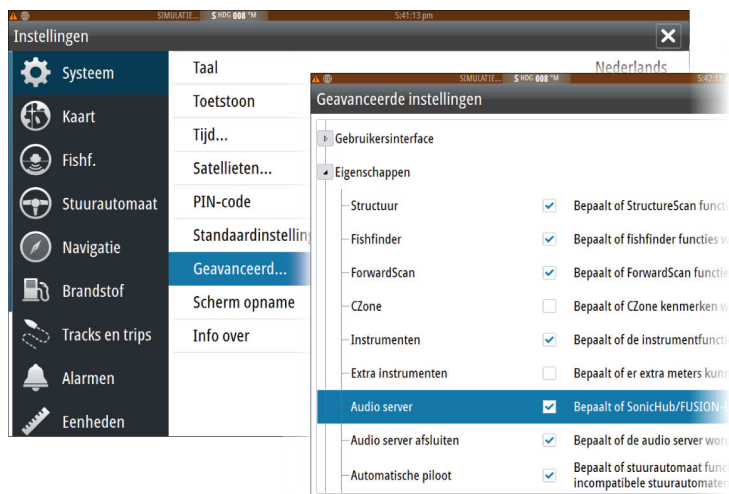
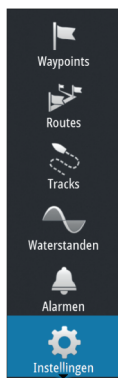
U kunt een SiriusXM radio/tuner verbinden met compatibele audioservers om SiriusXM radio op uw systeem te ontvangen. De beschikbare SiriusXM-kanalen hangen af van het pakket waarop u bent geabonneerd. SiriusXM-radio is alleen beschikbaar op bepaalde locaties. Raadpleeg voor meer informatie de website www.siriusXM.com en de serverdocumentatie.

→ **Notitie:** SiriusXM audio is beschikbaar als de unit aan de achterkant een radaraansluiting heeft. De radaraansluiting kan worden gebruikt als een Ethernet-verbinding voor SiriusXM audio.

Voordat u uw audioapparatuur kunt gebruiken, moet deze geïnstalleerd worden volgens de installatiehandleiding van GO XSE en de documentatie die bij het audioapparaat is geleverd.

Activeren audio

Een compatibel audioapparaat dat wordt verbonden met het NMEA 2000 netwerk wordt automatisch geïdentificeerd door het systeem. Als dat niet het geval is, kunt u deze functie inschakelen in het dialoogvenster Geavanceerde instellingen.



Audioserver

Als er meerdere audiobronnen zijn verbonden met hetzelfde netwerk, moet een van de apparaten worden geselecteerd als de audioserver. Als slechts één van de apparaten aanwezig is, is dit standaard de geselecteerde audioserver.

Het audiosysteem bedienen

1. Selecteer Audio in de bedieningsbalk om de audiocontroller te openen
2. Selecteer de audiobronknop en vervolgens de audiobron
 - Het aantal bronnen is afhankelijk van de actieve audioserver
3. U kunt uw audiosysteem bedienen met de controllerknoppen

Voor een overzicht van knoppen en hulpmiddelen voor het bedienen van audio gaat u naar **"Audio regelknoppen"** op pagina 171. Zie ook **"Audiotools"** op pagina 173.

Raadpleeg de documentatie van uw audioapparatuur voor de beschikbare opties.

De audiocontroller

Activeer de audiocontroller door audio te selecteren in de bedieningsbalk.

De besturingsknoppen, tools en opties verschillen per audiobron, zoals verderop in dit hoofdstuk staat beschreven.



- 1 Audiocontroller
- 2 Audiobron
- 3 Audiocontroller-knoppen
- 4 Audiocontroller-hulpmiddelen

Audiobedieningsknoppen

→ **Notitie:** VHF-bedieningsknoppen zijn beschikbaar als audioservers met ingebouwde VHF-ontvangers zijn aangesloten.
 Met de Mic-bron kunt u megafoonberichten uitzenden via het audiosysteem.

Pictogram	Tuner	Marifoon	DVD	Afspelen
	Selecteer deze optie om de lijst van beschikbare bronnen weer te geven			

Pictogram	Tuner	Marifoon	DVD	Afspelen
	Selecteer deze optie om naar de vorige frequentie te gaan. Houd ingedrukt om af te stemmen op een kanaal.		Selecteer deze optie om terug te spoelen	Houd ingedrukt om terug te spoelen. Selecteer deze optie om de vorige track af te spelen.
	Selecteer deze optie om naar de volgende frequentie te gaan. Houd ingedrukt om af te stemmen op een kanaal.		Selecteer deze optie om snel vooruit te spoelen	Houd ingedrukt om snel vooruit te spoelen. Selecteer deze optie om de volgende track af te spelen.
	Selecteer deze optie om naar het volgende/vorige favoriete kanaal te gaan		nvt	nvt
	nvt	nvt	Selecteer om te beginnen	
	nvt	nvt	Selecteer om afspelen te pauzeren	
	Selecteer deze optie om de volumeschuifregelaar weer te geven.			
	Selecteer deze optie om te dempen.			
	Selecteer deze optie om dempen op te heffen.			

Audiotools

Pictogram	Tuner	VHF	Afspelen
	Signaalsterkte	nvt	nvt
	nvt	nvt	Selecteer om de herhaalfunctie in/uit te schakelen. Het pictogram is gekleurd als de functie actief is.
	nvt	nvt	Selecteer om de shufflemodus in/uit te schakelen. Het pictogram is gekleurd als de functie actief is.
	Selecteer om de actieve bron in/uit te schakelen. De locatie van deze knop is afhankelijk van de afmetingen van uw unit. Op grotere units zit deze knop op het bedieningspaneel van de Audiocontroller, en op kleinere units op het bronpaneel van de Audiocontroller.		
	Selecteer om opties voor het instellen van zones en masterbediening weer te geven		

Pictogram	Tuner	VHF	Afspelen
	Selecteer om de favoriete stations voor de tuner weer te geven	Selecteer om de favoriete kanalen voor de marifoon weer te geven	Selecteer om de apparaatverkenner weer te geven. Gebruik de verkenner om toegang te krijgen tot de eigen controller of bestandsstructuur van de bron en om tracks te selecteren.
	Selecteer deze om optionele instellingen voor de actieve bron weer te geven		

Het audio systeem instellen

Audiomixer



Met de mixer om:

- De balans, het volume en de volumelimieten afzonderlijk af te stellen voor elke zone.
- Lage en hoge tonen en de balans tussen zones in te stellen.
- Afzonderlijke luidsprekerzones in of uit te schakelen in de **hoofdbediening**.

De mixeropties kunnen variëren, afhankelijk van het geactiveerde audioapparaat. Dit is een voorbeeld van de USB-bron mixeroptie voor **Alle zones**:

- Laag
- Midden
- Hoog

De luidsprekers

Luidsprekerzones

De GO XSE kan worden ingesteld voor het regelen van verschillende audiozones. Het aantal zones hangt af van de audioserver die met uw systeem is verbonden.

U kunt balans, volume en volumebegrenzing voor elke zone afzonderlijk instellen. Aanpassingen van bas- en treble-instellingen hebben invloed op alle zones.

Hoofdgeregeling volume

Als u het volume aanpast, wordt het volume voor alle luidsprekerzones standaard aangepast. U kunt definiëren welke zones worden aangepast als u het volume verhoogt/verlaagt.

Tunerregio selecteren

Voordat u FM- of AM-radio kunt afspelen en een VHF-radio kunt gebruiken, moet u de juiste regio voor uw locatie selecteren.

Favoriete kanalen

Wanneer u op een tuner of VHF-kanaal hebt afgestemd, kunt u dat kanaal aan uw favorietenlijst toevoegen. De favoriete kanalen kunnen worden bekeken, geselecteerd en verwijderd in de favorietenlijst.

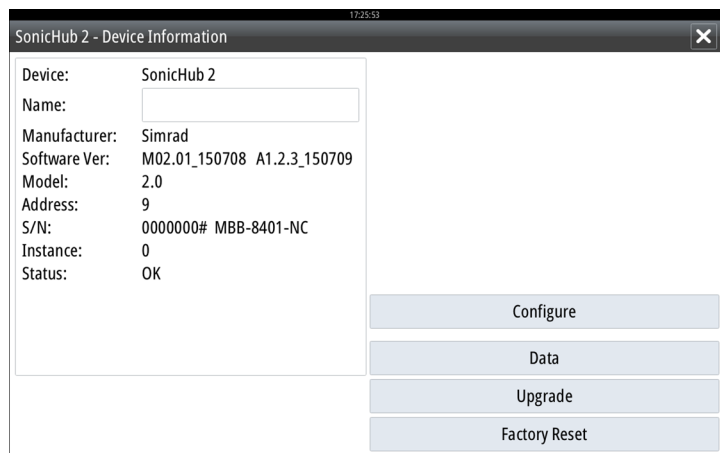
Met de knoppen Omhoog/Omlaag op de audiocontroller bladert u door uw favoriete kanalen.

SonicHub 2

Een SonicHub 2 verbonden met het NMEA 2000-netwerk wordt ondersteund.

Apparaatinformatie SonicHub 2

Open het dialoogvenster Netwerkinstellingen en selecteer het apparaat SonicHub 2 in de lijst met apparaten. Hiermee wordt het dialoogvenster SonicHub 2 0 - Device Information geopend.



Configureren

Selecteer deze optie om het apparaat te configureren.

Upgrade

Hiermee wordt de apparaatsoftware bijgewerkt.

→ **Notitie:** Hiervoor dient een USB-geheugenstick met de software-upgrade in het apparaat worden geplaatst. Periodieke software-updates zijn beschikbaar op de website van het product. De upgrade-bestanden bevatten gedetailleerde instructies voor het installeren van de software.

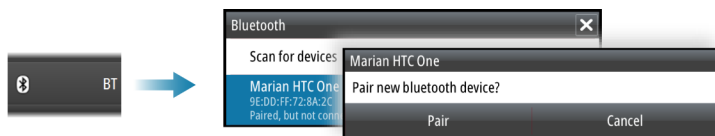
Factory Reset

Herstelt de fabrieksinstellingen van het apparaat.

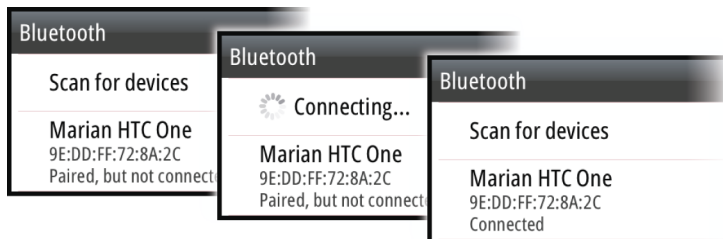
SonicHub 2 ondersteunt Bluetooth

De SonicHub 2 is een apparaat met Bluetooth-ondersteuning. U kunt de ingebouwde draadloze Bluetooth van SonicHub 2 gebruiken voor verbinding met Bluetooth-audioapparaten.

Om de SonicHub 2 te koppelen aan een Bluetooth-apparaat, selecteert u het pictogram Bluetooth-apparaten in de Audio controller. Kies het Bluetooth-apparaat dat u wilt koppelen in de lijst met beschikbare apparaten en selecteer vervolgens Pair.



De SonicHub 2 maakt verbinding met het gekoppelde apparaat.

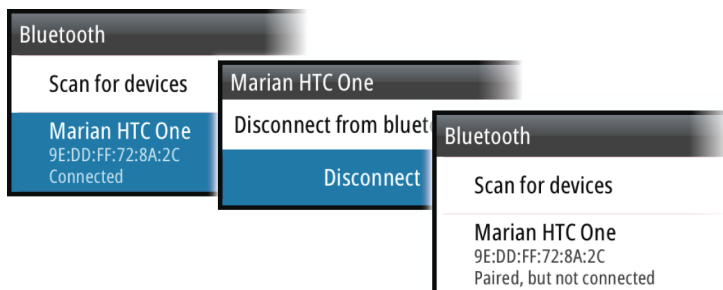


Verbinding met gekoppelde apparaten tot stand brengen en verbreken

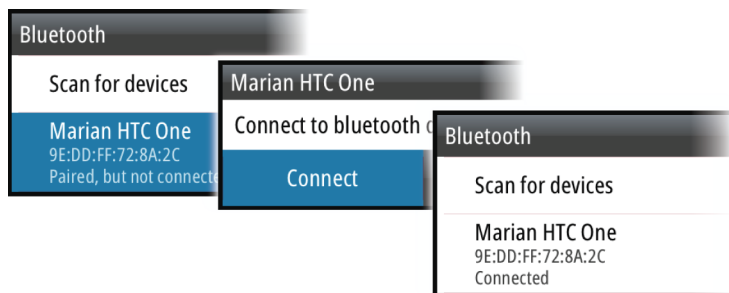
De SonicHub 2 brengt automatisch een verbinding met een apparaat tot stand bij de koppelfunctie. U kunt meerdere apparaten koppelen, maar er kan slechts één apparaat tegelijk verbonden zijn.

U kunt de verbinding tussen de SonicHub 2 en gekoppelde apparaten handmatig verbreken en tot stand brengen.

Om de verbinding met een gekoppeld apparaat te verbreken, selecteert u het gekoppelde apparaat in de lijst met apparaten en selecteert u vervolgens **Disconnect**.



Om de verbinding met een gekoppeld apparaat tot stand te brengen, selecteert u het gekoppelde apparaat in de lijst met apparaten en selecteert u vervolgens **Connect**.



Pandora

De SonicHub 2 ondersteunt het streamen van muziek van Pandora vanaf een Android-apparaat (via Bluetooth) of IOS-apparaat (via USB en Bluetooth).

→ **Notitie:** U moet op een geschikte locatie zijn om Pandora te kunnen gebruiken. Ga naar de website van Pandora voor meer informatie.

Gebruik de audiocontroller om Pandora uit te voeren op het smart apparaat.

Sirius radio (alleen Noord-Amerika)

Kanalenlijst

De kanalenlijst toont alle beschikbare Sirius kanalen, ongeacht of u een abonnement voor die kanalen hebt.

Favorietenlijst

U kunt een lijst van uw favoriete Sirius kanalen uit de kanalenlijst aanmaken. U kunt alleen kanalen toevoegen waarvoor u een abonnement hebt.

Kanalen vergrendelen

U kunt geselecteerde Sirius kanalen vergrendelen, zodat die niet worden uitgezonden. U moet een code van 4 cijfers invoeren om kanalen te vergrendelen en dezelfde code gebruiken om die kanalen weer te ontgrendelen.

Extra bronnen

AUX en AUX 2 (gelabeld als AUX en SAT IN op de SonicHub) kunnen worden gebruikt voor het aansluiten van radio en andere externe audiobronnen die geschikt zijn voor RCA aansluitingen. De radio kan worden bediend wanneer er een Lowrance weermodule op SAT IN aangesloten is. Voor andere audiobronnen is alleen volumeregeling beschikbaar.

Sirius van de AUX bron afkoppelen

Als er een Sirius radio met de FUSION radio/server verbonden is, wordt de AUX bron automatisch aan de Sirius invoer gekoppeld.

Sirius wordt dan in de bronnenlijst weergegeven als de FUSION server actief is.

Om de AUX bron voor een ander apparaat te gebruiken, moet u Sirius dan eerst afkoppelen van de AUX bron.

→ **Notitie:** Om SiriusXM te gebruiken, moet er een optionele SiriusXM tuner met de FUSION server verbonden zijn.

18

Weer

Het systeem beschikt over weerfuncties waarmee de gebruiker weersverwachtingsgegevens als overlay op de kaart kan weergeven. Dit geeft een beter inzicht in de weersomstandigheden die naar verwachting zullen optreden.

Het systeem ondersteunt weersgegevens in GRIB-indeling. U kunt deze downloaden van diverse weerkundige dienstverleners.

Windveren

De draaiing van de windveren geeft de relatieve windrichting aan. De staart laat zien uit welke richting de wind komt. In de tekening hieronder komt de wind uit het noordwesten.

De windsnelheid wordt aangegeven door een combinatie van korte en lange strepen aan het eind van de windbalk.

	Nul knopen / Onbepaalde windrichting
	Korte windveer = 5 knopen
	Lange windveer = 10 knopen
	Pijlvormige windveer = 50 knopen

Als de staart een combinatie van windveren van 5 en 10 knopen laat zien, telt u deze bij elkaar op voor de totale windsnelheid. In het voorbeeld hieronder ziet u 3 x grote windveer + 1 x keer kleine windveer = 35 knopen, en is 60 knopen aangegeven met 1 x pijlvormige windveer + 1 x grote windveer.



Windsnelheid: 35 knopen



Windsnelheid: 60 knopen

Weerdetails weergeven

Als pop-up weergave ingeschakeld is, kunt u een weersymbool selecteren om de identiteit van de waarneming aan te duiden. Wanneer u de pop-up selecteert, wordt er gedetailleerde informatie over de waarneming getoond. U kunt de gedetailleerde informatie ook via het menu weergegeven als het weersymbool geselecteerd is.

GRIB weer

Een GRIB bestand bevat weervoorspellingen voor een ingesteld aantal dagen. De weerdata kan van animaties worden voorzien, die aangeven hoe de weersystemen zich ontwikkelen.

GRIB-gegevens importeren

U kunt naar het geheugen geïmporteerde GRIB-gegevens weergeven als kaartoverlay. Zie *"GRIB-weer als overlay weergeven"* op pagina 183. Het bestand kan worden geïmporteerd vanaf iedere locatie die zichtbaar is in het bestandsbeheer.

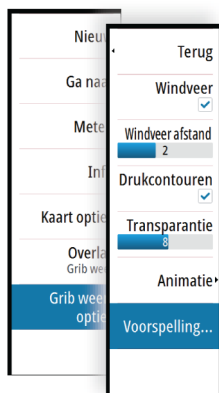
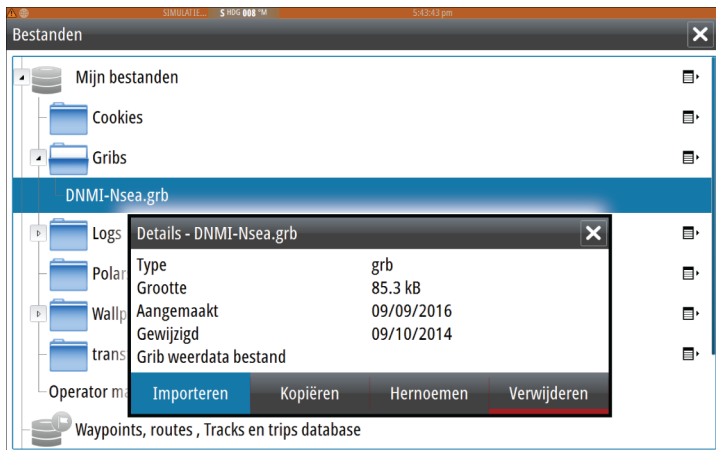
→ **Notitie:** De in het geheugen aanwezige GRIB-gegevens worden door de geïmporteerde GRIB-gegevens overschreven.

U kunt een weerbestand importeren vanuit het bestandsbeheer, vanuit het paneel Tools of via de menu-optie Voorspelling in het paneel Kaart.

- Als u een GRIB-bestand selecteert in het bestandsbeheer is de optie Importeren beschikbaar. Hiermee kunt u een GRIB-bestand in het geheugen importeren.



Selecteer het GRIB-bestand om de gegevens te importeren.



- Als u de menuoptie Voorspelling in het paneel Kaart kiest, wordt het dialoogvenster GRIB-weer geopend. De optie Bestand importeren in dit dialoogvenster opent het bestandsbeheer, van waaruit u een GRIB-bestand in het geheugen kunt importeren. In dit dialoogvenster kunt u de beschikbare GRIB-bestanden selecteren. Door een beschikbaar GRIB-bestand te selecteren, importeert u het in het geheugen. Beschikbare GRIB-bestanden worden van een leverancier van weerdiensten gedownload naar de map GRIB (in het bestandsbeheer).



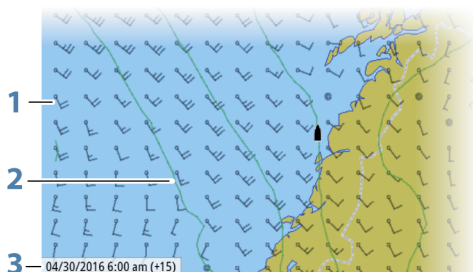
GRIB-weer als overlay weergeven

Geïmporteerde GRIB-weergegevens kunnen als overlay op uw kaartpaneel getoond worden.

Wanneer de GRIB-weeroverlay is geselecteerd, wordt het kaartmenu uitgebreid met de beschikbare weeropties. In dit menu selecteert u de weersymbolen die u wilt tonen. Bovendien kunt u hier de afstand tussen de windveren instellen en de doorzichtigheid van de weersymbolen aanpassen.

In dit menu kunt u ook de weersvoorspelling animeren. Zie "*Animatie van GRIB weersvoorspellingen*" op pagina 184.

De menuoptie Forecast toont het GRIB-bestand dat zich op dat moment in het geheugen bevindt en dat als overlay op de kaart wordt weergegeven. Selecteer de menuoptie Forecast om een nieuw GRIB-bestand in het geheugen te importeren. Door het importeren van een nieuw bestand worden de GRIB-gegevens in het geheugen overschreven.



- 1 Windveren
- 2 Drukcontouren
- 3 GRIB-informatievenster

GRIB informatievenster

Het GRIB informatievenster toont de datum en tijd van de GRIB weersvoorspelling en de geselecteerde tijd voor de voorspelling tussen haakjes. Een negatieve waarde tussen de haakjes geeft historische weerinformatie aan.

Wanneer u een positie op de kaart selecteert, wordt het informatievenster uitgebreid met weerinformatie voor de geselecteerde positie.

Animatie van GRIB weervoorspellingen

De GRIB data bevat weervoorspellingen voor een ingesteld aantal dagen. De weerdata kan van animaties worden voorzien en er kan een voorspelling voor een specifieke datum en tijd worden weergegeven. De tijdschalen verschillen afhankelijk van het bestand dat u gebruikt.

De tijdverschuiving wordt tussen haakjes in het GRIB informatievenster getoond. De tijd is relatief t.o.v. de huidige tijd, zoals aangeleverd door een GPS apparaat dat met het systeem verbonden is.

U kunt de tijd en animatiesnelheid via het menu selecteren.

SiriusXM weer

Als er een Navico weermodule is aangesloten, kunt u zich abonneren op Sirius audio en Sirius Marine Weather Service op uw systeem (alleen Noord-Amerika).

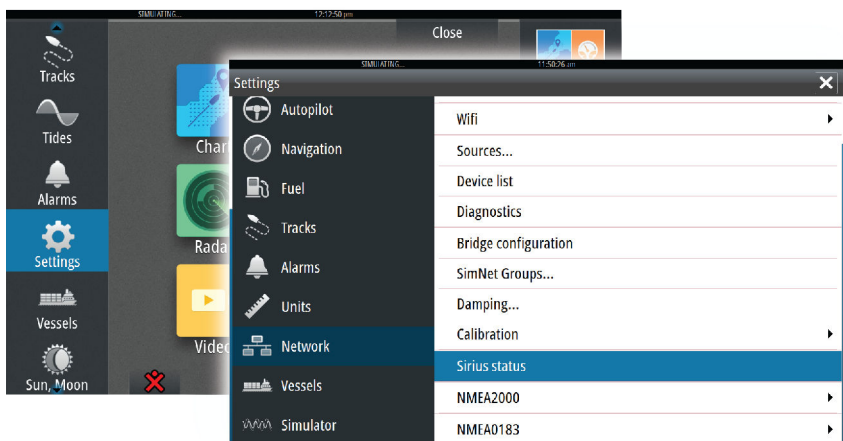
→ **Notitie:** SiriusXM weer is beschikbaar als de unit aan de achterkant een radaraansluiting heeft. De radaraansluiting kan worden gebruikt als een Ethernet-verbinding voor SiriusXM weer.

Afhankelijk van het abonnement dat u hebt geselecteerd, beslaat de audio- en weerservice van Sirius diverse binnenwateren en kustgebieden van Noord-Amerika. Zie www.siriusxm.com/sxmmarine voor meer informatie.

Sirius statusvenster

Als de weermodule op het systeem is aangesloten, krijgt u toegang tot het Sirius statuspaneel.

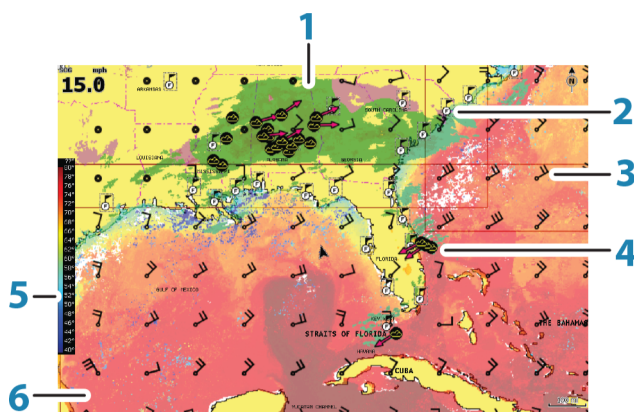
Op het statuspaneel wordt de signaalsterkte aangeduid met 1/3 (zwak), 2/3 (goed) of 3/3 (voorkeur). Hierin staan ook de antennestatus, het serviceniveau en het elektronische serienummer voor de weermodule.



Sirius-weerdisplay

Het Sirius-weerdisplay kan als overlay op uw kaartpaneel worden weergegeven.

Als de weer-overlay geselecteerd is, wordt het kaartmenu uitgebreid met de beschikbare weeropties.



- 1 Kleurnuances voor neerslag
- 2 Stadsverwachtingssymbool
- 3 Windveer

- 4 Stormpictogram
- 5 SST-kleurenbalk
- 6 SST-kleurnuances

Gebruik het menu met de weeropties van Sirius om te selecteren welke weersymbolen worden weergegeven en hoe deze worden weergegeven op het kaartpaneel.

Sirius weergave opties

Neerslag

Kleurnuances worden gebruikt om het type en de intensiteit van de neerslag te tonen. Hoe donkerder de kleur, hoe hoger de intensiteit.

Regen	Van lichtgroen (lichte regen) - geel - oranje - tot donkerrood (zware regen)
Sneeuw	Blauw
Gemengd	Roze

Zeewater oppervlakte temperatuur (SST)

U kunt de zeewater oppervlakte temperatuur als gekleurde arcering of tekst weergeven.

Wanneer u kleur arcering selecteert, wordt de SST kleurenbalk aan de linkerant van het scherm weergegeven.

U kunt instellen hoe de kleurcodes worden gebruikt om de zeewater oppervlakte temperatuur aan te geven. Zie "*Kleurcodes instellen*" op pagina 189.

Golfhoogte indicatie

Er worden kleuren gebruikt om de voorspelde golfhoogten aan te duiden. De hoogste golven zijn donkerrood en de laagste zijn blauw.

U kunt instellen hoe de kleurcodes worden gebruikt om de golfhoogte aan te geven. Zie "*Kleurcodes instellen*" op pagina 189.

Oppervlakfuncties

Hiermee schakelt u oppervlakfuncties in of uit. Oppervlakfuncties zijn onder andere fronten, isobaren en drukpunten.



Oppervlakfuncties kunnen niet gelijktijdig met wind worden weergegeven.

Wolktoppen

Hiermee schakelt u Wolktoppen in/uit. Met wolktoppen wordt de hoogte van de bovenzijde van wolken aangegeven. Het kleurenpalet is grijs met donkere tinten grijs, waarmee lagere wolken worden aangeduid. Wolktoppen kunnen niet gelijktijdig met neerslag of echotoppen worden weergegeven.

→ **Notitie:** Deze functie is alleen beschikbaar voor bepaalde SiriusXM-abonnementen.

Echotop

Hiermee schakelt u Echotop in/uit. Met echotops worden de toppen van stormen aangegeven. Het kleurenpalet is hetzelfde als dat wordt gebruikt voor Neerslag. Echotoppen kunnen niet gelijktijdig met neerslag of wolktoppen worden weergegeven.

→ **Notitie:** Deze functie is alleen beschikbaar voor bepaalde SiriusXM-abonnementen.

Weerpictogrammen

Er zijn verschillende weersymbolen beschikbaar om de huidige of verwachte weersomstandigheden te tonen. U kunt op een pictogram tikken om gedetailleerde weerinformatie te tonen.

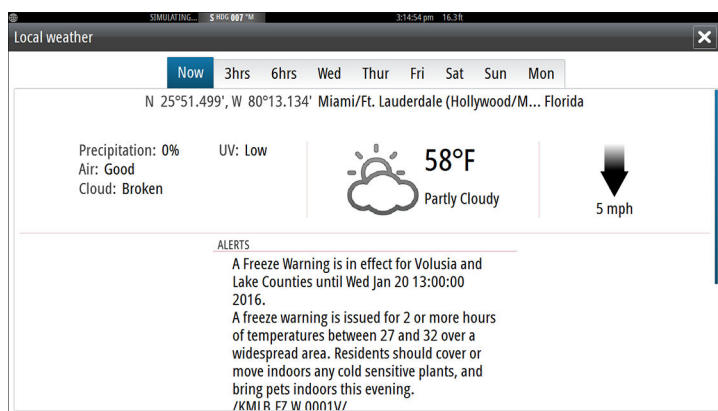
	Stadsverwachting
	Oppervlakteobservatie
	Volgen van tropische storm: verleden (grijs) - heden (rood) - toekomst (geel)
	Volgen van orkaan (categorie 1-5): verleden (grijs) - heden (rood) - toekomst (geel)
	Volgen van tropische storing/depressie: verleden (grijs) - heden (rood) - toekomst (geel)
	Stormeigenschappen
	Bliksem
	Plaats en waarschuwing watchbox



Lokaal weer

Druk op de menu-optie Lokaal weer om het dialoogvenster Lokaal weer te openen. In dit dialoogvenster worden de weersvoorspelling en weerswaarschuwingen voor dit gebied weergegeven.

Selecteer een tab voor een tijdsperiode om de voorspelling hiervoor weer te geven.



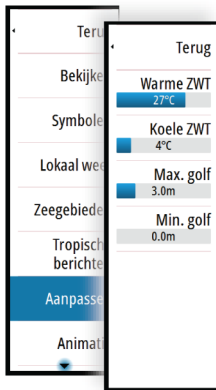
Maritieme zones

Afhankelijk van uw geselecteerde abonnement bevat SiriusXM-services toegang tot weerrapporten voor maritieme zones in de Verenigde Staten en Canada, met uitzondering van de gebieden op volle zee.

U kunt op een kaart een maritieme zone selecteren en vervolgens de weersverwachting bekijken. U kunt ook een maritieme zone selecteren als uw huidige favoriete zone. U wordt dan geïnformeerd over weerswaarschuwingen in die zone.

Tropische berichten

U kunt Tropische berichten lezen, die informatie bevatten over tropische weersomstandigheden. Deze berichten zijn beschikbaar voor de gehele Atlantische oceaan en de oostelijke Stille oceaan.



Kleurcodes aanpassen

U kunt de kleurcodes voor de temperatuur van het zeeoppervlak en de golfhoogte definiëren.

De temperaturen boven de warmte- en onder de koudewaarden worden getoond als toenemend donkerder rood en blauw.

Golven hoger dan de maximumwaarde worden getoond als steeds donkerder rood. Golven lager dan de minimumwaarde hebben geen kleurcodering.

Sirius weer animaties

De GO XSE legt de weerinformatie vast die u hebt ingeschakeld en deze informatie kan worden gebruikt voor animaties van weer in het verleden of de toekomst. Hoeveel informatie in het systeem beschikbaar is, hangt af van de hoeveelheid weeractiviteit. Hoe complexer het weer, des te minder tijd voor animaties beschikbaar is.

U kunt animaties voor het verleden of de toekomst instellen, afhankelijk van welke weer weergave u hebt ingeschakeld:

- Bij neerslag overlay kunt u animaties voor het verleden instellen en alleen voor aangenomen weersomstandigheden in de directe toekomst.
- Bij gekleurde golfhoogte overlay kunt u animaties voor de toekomst instellen (voorspellingen).

Indien geactiveerd, wordt de tijd voor de huidige grafische animatie in de linker benedenhoek van het kaart paneel weergegeven.

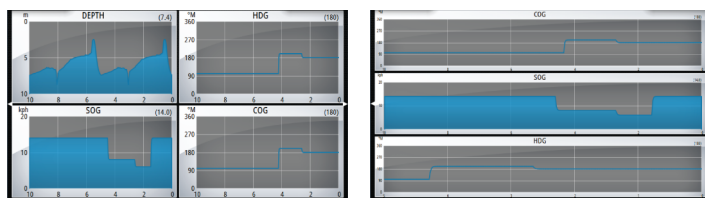
Tijd plot

De GO XSE kan datahistorie in een of meer plots weergeven. De plots kunnen op een volledige pagina worden weergegeven, of gecombineerd met andere panelen.

Het paneel Tijd dplot

Het paneel Tijdplot bestaat uit twee vooraf gedefinieerde layouts. U kunt tussen de layouts schakelen door de linker- en rechter paneelpijlen te selecteren. U kunt de layout ook in het menu selecteren.

U kunt kiezen welke gegevens op een tijdplotpaneel getoond moeten worden, en u kunt het tijdsbereik voor elke plot opgeven.



Layout 1

Layout 2

Ontbrekende gegevens

Als er gegevens ontbreken, verandert de desbetreffende plot in een stippellijn en wordt vlak vanaf het punt waar de gegevens verloren zijn gegaan. Als er weer gegevens beschikbaar komen, wordt er een stippellijn getoond bij de twee punten die op de plaats van de ontbrekende gegevens een gemiddelde trendlijn tonen.

Data selecteren

Elke dataveld kan worden gewijzigd, zodat 't het gewenste type data en de periode toont.

1. Selecteer de optie wijzigen in het menu.
2. Activeer het veld dat u wilt wijzigen.
3. Wijzig het type informatie en eventueel de periode.
4. Sla de wijzigingen op.

De data die voor tijd plots beschikbaar is, zijn standaard de bronnen die door het systeem worden gebruikt. Als er voor een bepaald type data meer dan één bron beschikbaar is, kunt u een andere databron

voor de tijd plot selecteren. U wijzigt het data type met behulp van de databron optie in het menu.

20

Alarmen

Alarmsysteem

Het systeem controleert terwijl het actief is continu op gevaarlijke situaties en systeemstoringen. Als zich een alarmsituatie voordoet, verschijnt er een alarmbericht op het scherm.

Als u de sirene ingeschakeld hebt, wordt het alarmbericht gevolgd door een alarmgeluid en wordt de schakelaar voor het externe alarm actief.

Het alarm wordt in de lijst van alarmen opgenomen, zodat u de details kunt bekijken en de benodigde corrigerende maatregelen kunt nemen.

Type berichten

De berichten worden geclassificeerd naar de manier waarop de gemelde situatie invloed heeft op uw boot. De volgende kleurcodes worden gebruikt:

Kleur	Belangrijkheid
Rood	Kritiek
Oranje	Belangrijk
Geel	Standaard
Blauw	Waarschuwing
Groen	Lichte waarschuwing

Enkelvoudige alarmen

Een enkelvoudig alarm wordt getoond met de naam van het alarm als de titel en met details voor het alarm.



Meervoudige alarmen

Als er meer dan één alarm tegelijk wordt geactiveerd, toont de alarmmelding een overzicht van maximaal 3 alarmen. De alarmen staan op volgorde van gebeurtenis, met bovenaan het alarm dat het eerst geactiveerd is. De overige alarmen staan in het dialoogvenster Alarmen.



Een melding bevestigen

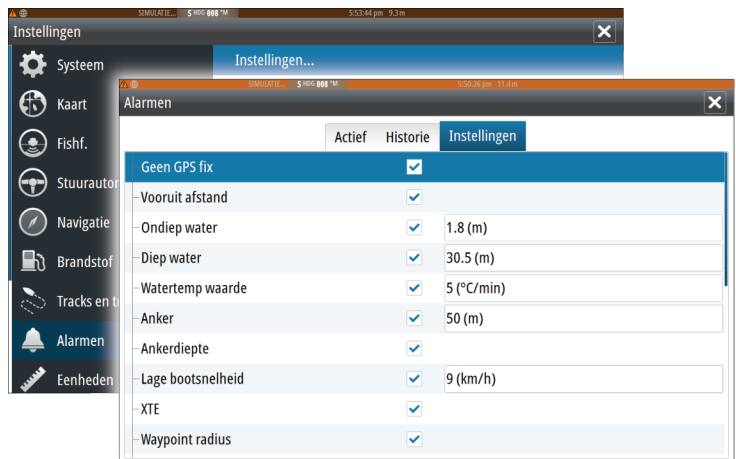
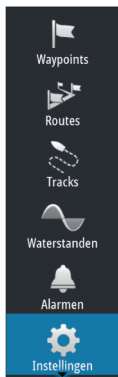
Voor het bevestigen van een melding zijn in de alarmdialog de volgende opties beschikbaar:

- **Sluiten**
Zet de alarmstatus op bevestigd, wat betekent dat u weet dat er een alarmtoestand is. De sirene/zoemer stopt en het dialoogvenster Alarmen wordt verwijderd.
Het alarm blijft echter actief in het alarmoverzicht totdat de reden voor het alarm is verdwenen.
- **Deactiveren**
Deactiveert de huidige alarminstelling. Het alarm wordt niet meer getoond tenzij u dit weer inschakelt in het dialoogvenster Alarmen.

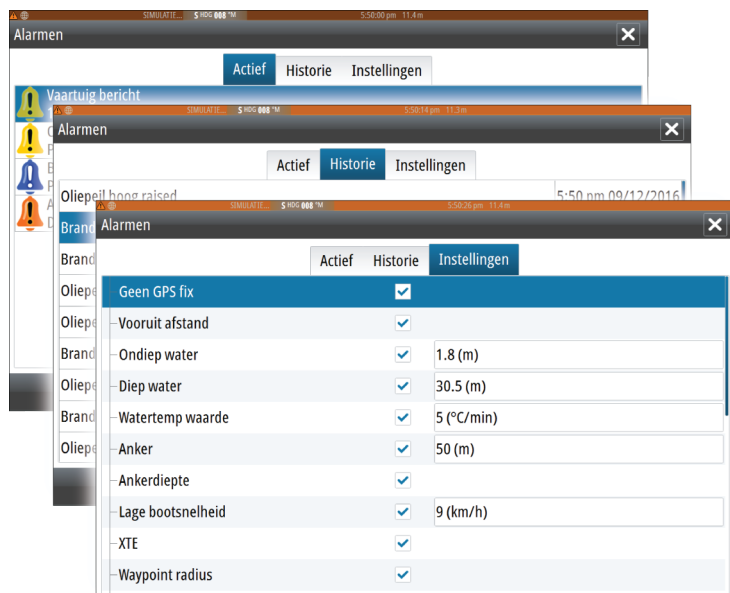
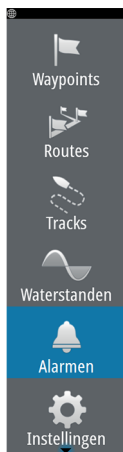
Er is geen time-out voor de alarmmelding of sirene. Deze blijven actief totdat u het alarm bevestigt of totdat de reden voor het alarm is verdwenen.

Dialoogvenster Alarmen

Alle alarmen worden ingesteld in het dialoogvenster Alarmen.



Het dialoogvenster Alarmen kan ook worden geactiveerd vanuit het paneel Tools. Dit dialoogvenster bevat informatie over actieve alarmen en de alarmgeschiedenis.



21

Tools

Het paneel Tools bevat standaard pictogrammen voor toegang tot opties en tools die niet specifiek voor een bepaald paneel zijn.

Als externe apparatuur in de unit is geïntegreerd, kunnen er nieuwe pictogrammen op het paneel Tools verschijnen. Deze pictogrammen worden gebruikt voor toegang tot de functies van de externe apparatuur.

Waypoints/Routes/Tracks

Overzicht van waypoints, routes en tracks met details.

Selecteer het waypoint, de route of de track die u wilt wijzigen of verwijderen.

Waterstanden

Toont informatie voor het getijden station dat het dichtst bij uw boot is.

Selecteer de knoppen in het pijlpaneel om de datum te veranderen, of selecteer het datumveld om de kalenderfunctie te gebruiken.

Beschikbare getijden stations kunnen via het menu worden geselecteerd.

Alarmen

Actieve alarmen

Lijst van actieve alarmen.

Alarm historie

Lijst van alle alarmen met tijdmkering.

Alarm instellingen

Lijst van alle beschikbare alarm opties in het systeem, met huidige instellingen.

Instellingen

Biedt toegang tot applicatie- en systeeminstellingen.



Vaartuigen

Statusoverzicht

Overzicht van alle AIS- en DSC-vaartuigen met beschikbare informatie.

Meldingenoverzicht

Overzicht van alle meldingen van AIS-vaartuigen met time stamp.

Zon, maan

Toont zonsopgang, zonsondergang, maansopgang en maansondergang voor een positie, op basis van de ingevoerde datum en de lengte/breedtegraad van de positie.

TriplIntel

Biedt functionaliteit voor tripbeheer en tripinformatie. Raadpleeg voor meer informatie "*TriplIntel*" op pagina 70.

Bestanden

Via het bestandsbeheersysteem kunt u het interne geheugen van de unit en de geplaatste SD-kaart bekijken.

Bestanden weergeven

Selecteer een bestand op het paneel Bestanden en vervolgens de optie voor bestandsweergave in het dialoogvenster **Details**.

Bestanden kopiëren naar een kaart in de kaartlezer

U kunt schermafdrucken en logs kopiëren naar een kaart in de kaartlezer. U kunt ook systeeminstellingen, waypoints, routes en Tracks naar een kaart kopiëren. Het exporteren van bestanden wordt behandeld in de paragraaf "*Onderhoud*" op pagina 200.

Zoeken

Zoekfunctie voor kaartitems (waypoints, routes, tracks enz.).

GoFree Shop

→ **Notitie:** De ingebouwde draadloze voorziening moet verbonden zijn met een externe draadloze hotspot om toegang te hebben tot de GoFree Shop. Zie *"Verbinding met een draadloze hotspot tot stand brengen en verbreken"* op pagina 151.

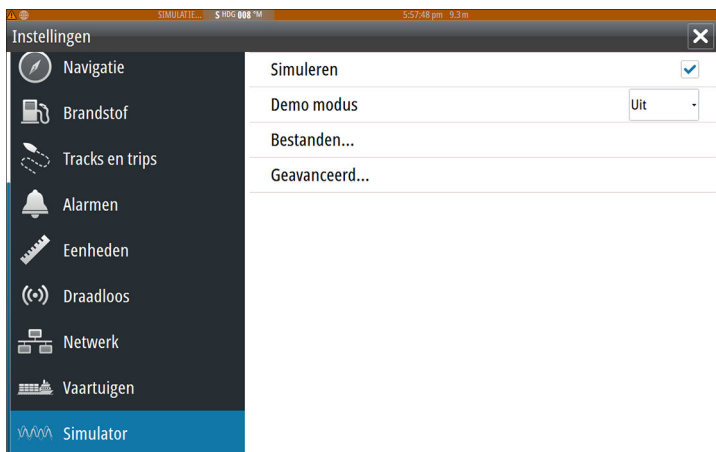
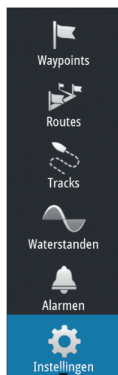
Opent de website van de GoFree Shop. In de GoFree Shop kunt u compatibele kaarten voor uw systeem bekijken, aanschaffen en downloaden. U kunt bovendien uw Echosounder-logbestanden uploaden en deze delen op Social Map-kaarten. Tijdens het inloggen krijgt u automatisch een melding als er een nieuwe softwareversie beschikbaar is voor uw systeem. Als een nieuwe update beschikbaar is, kunt u deze downloaden naar een kaartlezer. U kunt het downloaden ook tot een later moment uitstellen.

22

Simulator

Met de simulatiefunctie kunt u zien hoe de unit stationair werkt, zonder verbinding met sensoren of andere apparaten.

De statusbalk geeft aan of de simulator ingeschakeld is.



Demomodus

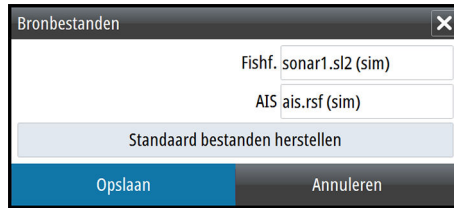
In deze modus doorloopt de unit automatisch de hoofdfuncties van het product; de unit zal automatisch pagina's wijzigen, instellingen aanpassen, menu's openen enz.

Als u op het touchscreen tikt wanneer de demomodus actief is, wordt de demonstratie gepauzeerd. Na een time-outperiode wordt de demomodus weer hervat en worden gewijzigde instellingen teruggezet op de standaardinstellingen.

→ **Notitie:** De demomodus is ontworpen voor demonstraties in de detailhandel/showroom.

Simulator bronbestanden

U kunt selecteren welke databestanden de simulator gebruikt. In uw systeem is een set bronbestanden opgenomen en u kunt bestanden importeren met behulp van een kaart die in de kaartlezer is geschoven. U kunt in de simulator ook uw eigen bestanden met opgenomen loggegevens gebruiken.



Geavanceerde simulatorinstellingen

Via de instellingen voor de geavanceerde simulator kunt u de simulator handmatig bedienen.



Preventief onderhoud

De unit heeft geen onderdelen die in het veld kunnen worden onderhouden. Daarom is hoeft de gebruiker slechts zeer beperkt preventief onderhoud uit te voeren.

Er wordt aanbevolen altijd het meegeleverde zonnescerm te plaatsen als de unit niet in gebruik is.

Reinigen van de display-unit

Gebruik waar mogelijk een geschikte schoonmaakdoek om het scherm schoon te maken. Gebruik voldoende water om achtergebleven zoutresten op te lossen en weg te spoelen. Gekristalliseerd zout kan de coating beschadigen als er een vochtige doek wordt gebruikt. Oefen zo weinig mogelijk druk op het scherm uit.

Wanneer vlekken op het scherm niet verwijderd kunnen worden met alleen de doek, gebruikt u een 50/50-mengsel van warm water en isopropylalcohol om het scherm te reinigen. Gebruik geen oplosmiddelen (aceton, minerale terpentine enzovoort) en reinigingsproducten op ammoniakbasis, omdat deze de antireflectiecoating en de kunststof omlijsting kunnen beschadigen.

Om UV-schade aan de kunststof omlijsting te voorkomen, wordt aanbevolen het zonnescerm te plaatsen als de unit voor langere tijd niet gebruikt wordt.

De klep van de kaartlezer schoonmaken

Maak de klep van de kaartlezer regelmatig schoon, om zoutkristallen op het oppervlak, waardoor water in de kaartsleuf zou kunnen gaan lekken, te voorkomen.

Controleren van de connectoren

De connectoren mogen alleen visueel gecontroleerd worden.

Duw de stekkers in de connector. Als de stekkers zijn voorzien van een vergrendeling, moet u ervoor zorgen dat deze in de juiste stand staat.

Software-upgrades

De nieuwste software kunt u downloaden van onze website www.simrad-yachting.com.

Zorg dat u eerst een back-up maakt van mogelijk waardevolle gebruikersgegevens voordat u een update op de unit uitvoert. Zie *"Back-up maken van uw systeemgegevens"* op pagina 202.

Het systeem of de Network Analyzer en Service Assistant kunnen advies geven over beschikbare software-updates.

Network Analyzer en Service Assistant

Het systeem heeft een ingebouwde Service Assistant die een rapport opstelt van de apparaten die zijn geïnstalleerd op het NMEA 2000-netwerk. Dit bevat informatie over softwareversies, serienummers en informatie uit het instellingenbestand, als hulpmiddel bij vragen op het gebied van technische ondersteuning.

Ga naar de Analyzer, open de pagina Over van het dialoogvenster Systeeminstellingen en selecteer Ondersteuning. De volgende twee opties worden weergegeven:

Rapport opstellen

Maakt een analyse van uw netwerk en verzoekt u om informatie te geven die nodig is voor ondersteuning. Het rapport bevat informatie die automatisch op het netwerk is verzameld. U kunt screenshots en logbestanden aan het rapport toevoegen. De bijlagen van het rapport mogen maximaal 20 MB groot zijn. U kunt het rapport opslaan op een geheugenkaart en het e-mailen naar ondersteuning, of het direct uploaden als u over een internetverbinding beschikt. Als u eerst de technische ondersteuning belt, kunt u een incidentnummer invoeren om het incident te volgen.

Zoeken naar systeemupdates

Analyseert uw netwerk en controleert of er updates zijn voor compatibele apparaten.

→ **Notitie:** Laat uw unit verbinding maken met het internet om te controleren of u over de nieuwste softwareversies beschikt. De softwareversies zijn up-to-date tot het moment dat u uw unit voor het laatst heeft bijgewerkt of verbinding heeft laten maken met internet.

Software bijwerken

- **Notitie:** Verwijder de cartografische kaarten uit uw unit en plaats een geheugenkaart met voldoende vrije ruimte voordat u software-updates downloadt of rapporten opstelt en opslaat op de geheugenkaart.
- **Notitie:** Schakel het MFD of het apparaat niet uit tot de update is voltooid of tot u wordt gevraagd de unit of het apparaat opnieuw op te starten.
- 1. Als uw MFD is verbonden met internet, kunt u de software-update vanuit het dialoogvenster **Updates** downloaden naar een geheugenkaart. U kunt de software-update ook vanaf www.simrad-yachting.com downloaden naar een geheugenkaart die is geplaatst in een smart apparaat of een pc die verbonden is met internet.
- 2. Plaats de kaart waarop de software-updates staan in uw MFD.
- 3. Selecteer in het dialoogvenster **Updates** het item dat u wilt bijwerken en volg de instructies.

Nadat u de instructies hebt opgevolgd, wordt de update uitgevoerd. U wordt mogelijk gevraagd het apparaat opnieuw op te starten om de update te voltooien. U kunt apparaten ook later, op een geschikter moment opnieuw opstarten om de update te voltooien.

Back-up maken van uw systeemgegevens

Door u aangemaakte waypoints, routes en Tracks zijn opgeslagen op uw systeem. Het wordt aanbevolen deze bestanden en uw instellingsbestanden regelmatig te kopiëren, als onderdeel van uw back-upprocedure. U kunt de bestanden kopiëren naar een kaart die in de kaartlezer is geplaatst.

Er zijn geen indelingsopties voor de export van het systeeminstellingsbestand. De volgende uitvoerindelingen zijn beschikbaar voor het exporteren van waypoints, routes en Tracks-bestanden:

- **Gebruikersgegevensbestand versie 5**

Wordt gebruikt voor het importeren en exporteren van waypoints en routes met een gestandaardiseerde, universeel unieke identificatie (UUID) en is een zeer betrouwbare en gebruiksvriendelijke methode. De gegevens bestaan onder meer

uit informatie over de tijd en datum waarop een route is aangemaakt.

- **Gebruikersgegevensbestand versie 4**

Dit kan het beste gebruikt worden bij de overdracht van gegevens van het ene naar het andere systeem, omdat hierin alle extra gegevens staan die deze systemen vastleggen.

- **Gebruikersgegevensbestand 3 (zonder diepte)**

Dient gebruikt te worden bij de overdracht van gebruikersgegevens van het ene systeem naar een verouderd product (Lowrance LMS, LCX)

- **Gebruikersgegevensbestand 2 (zonder diepte)**

Kan gebruikt worden bij de overdracht van gebruikersgegevens van het ene systeem naar een verouderd product (Lowrance LMS, LCX)

- **GPX (GPS Exchange, zonder diepte)**

Dit is het meest gebruikte formaat op het web en wordt wereldwijd door de meeste GPS-systemen gebruikt. Gebruik dit formaat als u gegevens overzet naar de unit van een concurrent.

- **Northstar.dat (zonder tracks)**

Wordt gebruikt voor de overdracht van gegevens naar een verouderd Northstar-apparaat.

Alle waypoints, routes en Tracks exporteren

Gebruik de exportoptie als u een back-up wilt maken van alle waypoints, routes, tracks en trips op uw systeem.



Regio exporteren

Met de optie Regio exporteren kunt u het gebied selecteren waarvan u de gegevens wilt exporteren.

1. Het te exporteren gebied selecteren
2. Markeer het gebied dat u wilt exporteren door het kader te slepen



3. Selecteer de optie Exporteren in het menu
4. Selecteer het juiste bestandsformaat
5. Selecteer Exporteren om de export te starten

Waypoints, routes en Tracks wissen

Verwijderde waypoints, routes en Tracks blijven bewaard in het geheugen van de display-unit totdat de gegevens worden gewist. Als u talloze verwijderde, niet-gewiste waypoints hebt, kunt u de systeemprestaties verbeteren door deze te wissen.

→ **Notitie:** Gebruikersgegevens die uit het geheugen zijn gewist, kunnen niet meer hersteld worden.

Een database importeren

Op een later moment, als de fabrieksinstellingen van de unit zijn teruggezet of als er per ongeluk gebruikersgegevens zijn gewist, kunt u het back-upbestand selecteren op de pagina Bestanden en het vervolgens **Importeren**. De aanmaakdatum vindt u bij de eigenschappen van het bestand.

24

Bediening van het touchscreen

De basisbediening van het touchscreen op de verschillende panelen wordt getoond in de onderstaande tabel.

De paragrafen over panelen in deze handleiding bevatten meer informatie over de specifieke touchscreenfuncties op elk van de panelen.

Pictogram	Beschrijving
	Tik om: • Een paneel te activeren op een pagina met meerdere panelen • De cursor op een paneel te plaatsen • Een menu en een dialoogvensteroptie te selecteren • Een selectievakje in of uit te schakelen • Basisinformatie over een geselecteerd item weer te geven
	Ingedrukt houden: • Op een paneelknop om de beschikbare opties voor gesplitste schermen te bekijken • Op een favorietenknop om de bewerkingsmodus te openen
	Blader door een lijst met beschikbare opties zonder een van de opties te activeren.
	Veeg om snel door een lijst te scrollen, bijvoorbeeld door de lijst met waypoints. Tik op het scherm om te stoppen met scrollen.

Pictogram	Beschrijving
	Pan om een kaart of Echosounder-beeld op het paneel te positioneren.
	Knijp om uit te zoomen op de kaart of op een beeld.
	Spread om in te zoomen op de kaart of op een beeld.

Index

A

- Aankomst radius 68
- Aankomstalarm 69
- Achtergrond Home pagina 27
- Actief paneel 25
- Afstand meten 39, 121, 134
- AIS 158
 - Doelinformatie weergeven 160
 - Doelsymbolen 158
 - DSC 160
 - Een vaartuig oproepen 160
 - Informatie over doelen bekijken 159
 - Symbool oriëntatie 166
 - Symboolfilters 164
 - Zoeken naar AIS-items 159
- AIS SART 161
 - Alarmbericht 161
- Alarm Kritieke zone 148
- Alarmen
 - Alarminstellingsdialoog 193
 - Bevestigen 193
 - Enkelvoudig alarm 192
 - Meervoudige alarmen 192
 - Type berichten 192
- Alarm
 - Kritieke zone 148
- App
 - GoFree Link 152
- Applicatiepagina's 16
- Audio 169
 - Activeren 169
 - AUX 179
 - Bedieningsknoppen 171
 - Bedrijfstemperatuur 170
 - Controller 170
 - Favoriete kanalen 175
 - Het audio systeem instellen 174
 - Hoofdregeling volume 175
 - Luidsprekers 175
 - Luidsprekerzones 175
 - Mixer 174
 - server selecteren 170
 - Sirius afkoppelen 179
 - Sirius radio 178
 - Tunerregio selecteren 175
- Audiotools 173
- Auto gain 123
- Autorouting, zie Dock-to-dock
- Autorouting 59
- Autorouting
 - Dock-to-dock 59

B

- Back-up maken van uw systeemgegevens 202
- Bedieningsbalk 17
- Bediening
 - Touch 205
- Bereik 122
- Bestanden naar een kaart, kopiëren 196
- Bestanden weergeven 196
- Bestanden, beheer 196
- Bestanden
 - Weergave 196
- Bodemvergrendeling 128
- Brandstofzuinigheidsmeter 31

C

- Controller en viewer-app
 - GoFree Link 152
- Coördinatensysteem 69

Cursorondersteuning 39, 99,
121, 134
De lange druk
configureren 28
CZone 20

D

Dashboards 167
Database
Importereren 204
DCT 88
De unit in- en
uitschakelen 22
Demomodus 198
Dialoogvenster Systeem
regelingen 22
Dialoogvensters 24
Diepte-offset 149
Dieptelij 129
Displayverlichting 23
Dock-to-dock Autorouting
Gehele route 59, 60
Selectie 60
Voorbeeld: 60
Doppler-kleuring 106
Draadloos
De interne draadloze
verbinding
inschakelen 156
Details apparaat 156
Verbinden
smartphone 153
Verbinden tablet 153
Draadloze hotspot
Verbinding tot stand
brengen en verbreken 151
Dubbel bereik, radar 98
Dubbele radar 96

E

Easy Routing 59
Voorbeeld: 60
EBL/VRM-markering 112
Echosounder 119
A-scope 129
Beeld 119
Diepte-offset 149
Gebruik van de cursor 120
Historie weergeven 122
Opgenomen gegevens
weergeven 127
Opname van
echosondergegevens
starten 125
Opname van loggegevens
stoppen 127
Pauzeren 124
Weergaveopties 128
Zoombalk 120
Zoombalken 129
Zoomen 120
Echosounder
Splits zoom 128
Echosondergegevens
opnemen 138
Echosounderlog
weergeven 130
Extra audiobronnen 179
Extra
Instellingen 195

F

Fantoom Loran 69
Instellingen 69
Favoriete pagina's 18
Bewerken 30
Nieuwe toevoegen 29
Favorieten 25

ForwardScan 144
 Alarm Kritieke zone 148
 Beeld 144
 Installatie 131
 Instellen 147
 Kritieke afstand vooruit 148
 Kritieke diepte 148
 Transducerhoek 149
 Voorl. koers verlenging 146
Frequentie 122
Functie lange druk
 Aanpassen 28
Functies ontgrendelen 20
FUSION-Link 19, 169

G

Ga naar cursor 38, 99, 120, 134
Gain 123
Garantie 4
Gesplitste pagina's 17
 Vooraf geconfigureerd 18
Gevaarlijke vaartuigen 166
GoFree
 Draadloze verbinding 151
 Shop 152
GoFree
 Link 152
 Verbinden
 smartphone 153
 Verbinden tablet 153
GRIB weer 181
 Gegevens importeren 181
 Informatievenster 183
 Overlay op
 kaartpaneel 183
 Weervoorspellingen met
 animaties 184
Grootcirkel 68

H

Handleidingen, weergeven 6
Handleiding
 Info over 5
Handmatig
 Versie 5
Het systeem aanpassen 27
Het touchscreen
 vergrendelen 24
Home pagina 15

I

Importeren
 Database 204
Insight-kaartopties 43
Instellingen
 Extra 195
 Stuurautomaat 90
Instrumentenbalk 30
 Activiteitenbalk 31
 Brandstofzuinigheidsmeter 31
 De inhoud aanpassen 31
 In-/uitschakelen 31
 Weergave 30
Instrumentpanelen 167
Integratie van apparaten van
 derden 18
Internetgebruik 5

K

Kaart
 Bestanden kopiëren
 naar 196
Kaarten 34
 3D-kaarten 41
 Afstand meten 39
 Bron radar-overlay 97
 C-MAP-kaartopties 42

- Gebruik van de cursor 38
- Het vaartuig op het kaart paneel positioneren 36
- Ingebouwde cartografie 35
- Insight-kaartopties 42
- Instellingen 53
- Kaartgegevens 35
- Kaartkompas 90
- Kaartpaneel 34
- Kaartschaal 36
- Kaarttype selecteren 36
- Koers boven 37
- Navionics-kaartopties 48
- Noord boven 37
- Objecten zoeken op de kaart 40
- Oriëntatie 37
- Overlay 42
- Routes maken 40
- Vaarrichting boven 37
- Vaartuigsymbool 36
- Verschuiven 36
- Vooruit kijken 37
- Zoomen 36
- Kaarten
 - Symbool 37
- Kaartopties voor C-MAP 43
- Kleur 123
- Kopiëren van bestanden naar een kaart 196
- Kritieke afstand vooruit 148
- Kritieke diepte 148

L

- Loxodromen 68
- Luidsprekers 175
- Luidsprekerzones 175

M

- Magnetische variatie 69

- Man overboord
 - Een MOB aanmaken 25
 - Een MOB-waypoint verwijderen 26
- Menu's 24
- MMSI nummer 164

N

- Navigatie-instellingen 68
- Navigeer
 - Aankomstalarm 69
 - Methoden 68
 - Grootcirkel 68
 - Loxodromen 68
 - Nav-paneel 66
 - Positiepaneel 66
 - Referentievlak 69
- Navigeren 65
 - Aankomst radius 68
 - Met stuurautomaat 67
 - Naar cursorpositie 67
 - Panelen 65
 - Routes 67
- Navionics-kaartopties 48

O

- Opnemen
 - Opname van echosoundergegevens starten 125
 - Opname van loggegevens starten 125
- Overlay DownScan 130

P

- Pagina's
 - Een pagina selecteren 25
 - Selecteren actief paneel 25
- Paletten 128, 136

- Paneel Tijdplot 190
 - Ontbrekende gegevens 190
- Paneelformaat aanpassen 27
- Panelen
 - Paneelformaat aanpassen 27
- PDF, bestanden weergeven 6
- Pincode
 - Wachtwoordbeveiliging 28
- Pingsnelheid 125
- Preventief onderhoud 200

R

- Radar 95
 - Alarm instellingen 114
 - Bereik 98
 - Bewakingszone 113
 - bewegingsmodus 110
 - Bron 96
 - Bron radar-overlay 97
 - Doel sporen 109
 - Doelvergroting 105
 - Drempel 105
 - Dubbel 96
 - Dubbel bereik 98
 - EBL/VRM
 - Plaatsen 113
 - EBL/VRM-markering 112
 - EBL/VRM
 - Offset 113
 - Gain 103
 - Gegevens opnemen 116
 - Gevoeligheid 114
 - Head-up 109
 - Instellingen 117
 - Koers boven 109
 - MARPA
 - Alarminstellingen 116

- Doelen 114
- Doelen volgen 115
- Doelinfo weergeven 116
- Doelsymbolen 115
- Noord boven 109
- Operationele modi 97
- Oriëntatie 109
- Overlay 97
- Palet 109
- Radarpaneel 95
- Rain clutter 104
- Snelle scan 105
- Storing 105
- Target boost 105
- Veiligheidszone 113
- Zee-echo 103
- Zeeconditie 105
- Referentievlak 69
- Regio exporteren 204
- Routes 58
 - Bewerken in het kaartpaneel 58
 - Dialoogvenster 64
 - Dialoogvenster Route wijzigen 62
 - Dock-to-dock
 - Autorouting 59
 - Easy Routing 59
 - Een nieuwe route aanmaken op het kaartpaneel 58
 - Een route aanmaken op basis van bestaande waypoints 61
 - Navigeren 67
 - Tracks omzetten in routes 61
 - Verwijderen 59
- Ruisonderdrukking 124

S

- Schermafdruck 26
- Setup wizard
 - Voor de eerste keer opstarten 22
- Simulator 198
 - Bronbestanden 198
 - Demomodus 198
- Sirius radio 178
 - Favorietenlijst 178
 - Kanalen vergrendelen 178
 - Kanalenlijst 178
- Sirius weer
 - Golfhoogte indicatie 186
 - Kleurcodes 189
 - Maritieme zones 188
 - Neerslag 186
 - Overlay op kaartpaneel 185
 - Statuspaneel 184
 - Tropische berichten 188
 - Weer animaties 189
 - Weersymbolen 187
 - Zeewater oppervlakte temperatuur (SST) 186
- SiriusXM weer 184
- SL2-formaat 126
- SL3-formaat 126
- SLG-formaat 126
- SmartCraft VesselView 19
- Snelheid- en koersindicatie 166
- Software bijwerken 202
- Software-upgrade 201
- Software
 - Een update uitvoeren 202
- Softwareversie 7
- SonicHub 169
- Split zoom
 - Echosounder 128
- StructureMap 126, 139
 - Activeren 139
 - Beeld 139
 - Bronnen 140
 - Cartografie kaarten 142
 - Live bron 140
 - Opgeslagen bestanden 140
 - Opties 142
 - Tips 141
- StructureScan 132
 - Auto-bereik 136
 - Beeld 132
 - Bereik 136
 - Bereiklijnen 137
 - Contrast 136
 - DownScan of SideScan bekijken 137
 - Frequenties 136
 - Geavanceerde instellingen 137
 - Gebruik van de cursor 133
 - Gegevens converteren naar StructureMap-indeling 141
 - Gegevens opnemen 141
 - Het beeld omkeren 137
 - Het beeld pauzeren 137
 - Historie weergeven 135
 - Ruisonderdrukking 143
 - Vooraf ingestelde bereikniveaus 136
 - Weergaveopties 132
 - Zoomen 133
- Sturen met wendpatroon
 - Stuurautomaat 86
- Stuurautomaat 76
 - Activeren 76
 - Automatische modus (Koers vasthouden) 81
 - Autopilot-paneel 79

- De aankomstcirkel van het waypoint 84
- Dieptecontour volgen 88
- EVC-systeem 89
- Follow-Up-besturing 80
- Gijpen 86
- Indicatie op de Statusbalk 77
- Indicatie op pagina's 77
- Instellingen 90
- Kaartkompas 90
- Koers vasthouden (AUTO-modus) 81
- Modi 79
- Modus Non-Follow-Up (NFU) 80
- Ontwijken 82
- Overschakelen naar handmatig sturen 76
- Overstag gaan in AUTO-modus 81
- Overstag gaan in WIND-modus 85
- Standby-modus (STBY) 80
- Sturen met wendpatroon 86
- Stuurautomaatcontroller 77
- Stuurautomaat: WIND-modus 85
- Systeem instellingen
 - Coördinatensysteem 69
 - Magnetische variatie 69
- Systeeminstellingen
 - Referentievlak 69
- Systeemprestaties verbeteren 204

T

- Temperatuur grafiek 128

- Tijd plot 190
- Tijd plots
 - Data selecteren 190
- Tools 195
- Tools
 - Zoeken 196
- Touch
 - Bediening 205
- Touchscreen
 - Vergrendelen 24
- Tracks
 - Dialoogvenster 64
- Tracks omzetten in routes 61
- Tracks
 - Instellingen 63
 - Nieuwe aanmaken 63
- Transducerhoek,
ForwardScan 149
- Tripbeheer 70
- TriplIntel 70
- TVG 124,137

U

- Unit
 - Controleren van de connectoren 200

V

- Vaartuigalarmen 162
- Vaartuiginstellingen 163
- VelocityTrack 106
- Verbinden smartphone 153
- Verbinden tablet
 - GoFree, draadloos 153
- Verbinden
 - Draadloze hotspot 151
 - Smartphone en tablet 152
- Verbinding verbreken
 - Draadloze hotspot 151
- Verlengingslijnen 165

- Verlichting 23
- Verschuifsnelheid 124
- Voor de eerste keer opstarten
 - Setup wizard 22

W

- Wachtwoordbeveiliging 28
- Wallpaper, aanpassen 27
- Waypoints opslaan 39, 56, 99
- Waypoints, routes, trails en trips
 - Exporteren 203
- Waypoints 56
 - Alarminstellingen 57
 - Bewegen 56
 - Bewerken 57
 - Dialogvenster 64
 - Opslaan 39, 56, 99
 - Verwijderen 57
- Weer 180
 - Weerdetails
 - weergeven 181
- Windveren 180
- Wissen 204

X

- XTE limiet 68
- XTF-formaat 126

Z

- Zeeconditie 105
- Zoeken 196

